

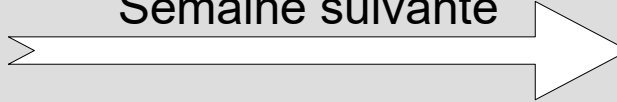
# Conception et Programmation Orientée Objet C++

# POO - C++

## Sommaire général du semestre

### COURS

Semaine suivante



### TPs

1. *Intro, concepts, 1 exemple*
2. *Modélisation objet / UML*
3. *C++ pratique 1*
4. *C++ pratique 2*
5. *Classes & C++ : bases*
6. *Classes & C++ : compléments*
7. **Conteneurs & C++ : la STL**
8. *Héritage / polymorphisme*
9. *Modèles objets avancés*
10. *Exceptions, flots, fichiers ...*
11. *Templates côté développeur*
12. *Gestion mémoire / smart ptrs*

1. *Organisation objet des données*
2. *Diagrammes de classe UML*
3. *C++ pratique, E/S, string, vector*
4. *C++ pratique, type &, surcharge*
5. *Date : une classe simple en C++*
6. *UML et C++, associations*
7. *Gestion de collections complexes*
8. *Collections polymorphes*
9. *Modèle composite et graphismes*
10. *Persistance / fichiers / except.*
11. *Développement de templates*
12. *Soutenance de **projet** ...*

# *Conteneurs & C++ : la STL*



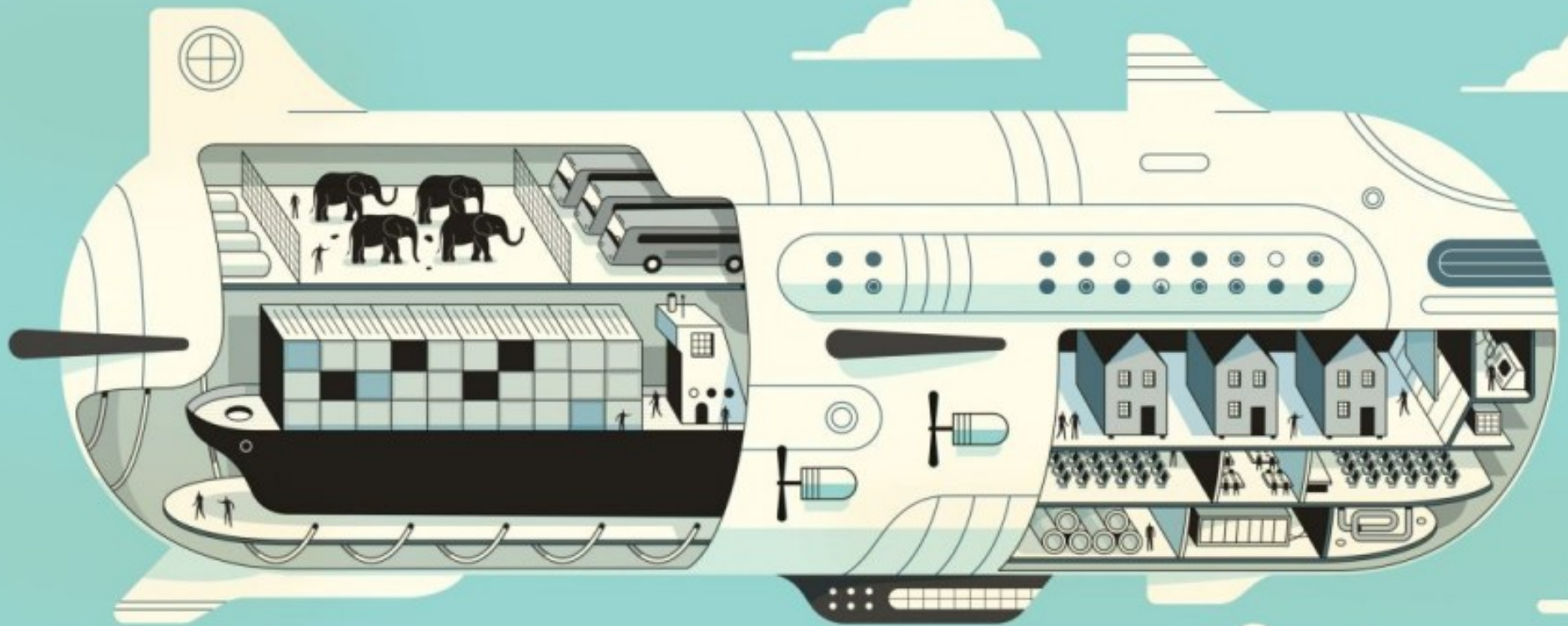
# COURS 7

- A) Structures de données & STL**
- B) Itérateurs, parcours, algos**
- C) Conteneurs séquentiels**
- D) Piles et files**
- E) Conteneurs ensemblistes : set**
- F) Conteneurs associatifs : map**
- G) Arbre Binaire de Recherche**
- H) Table de hachage**

# COURS 7

- A) **Structures de données & STL**
- B) **Itérateurs, parcours, algos**
- C) **Conteneurs séquentiels**
- D) **Piles et files**
- E) **Conteneurs ensemblistes : set**
- F) **Conteneurs associatifs : map**
- G) **Arbre Binaire de Recherche**
- H) **Table de hachage**

# Structures de données & STL



# Structures de données & STL

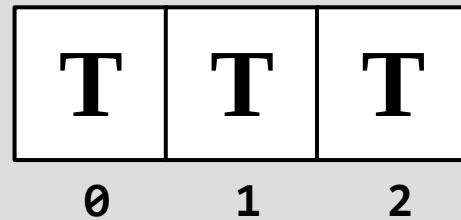


## *La Standard Template Library fournit*

- *Des classes conteneurs génériques (templates)  
générique/template = type paramétrable  
les conteneurs pourront contenir n'importe quel type*
- *Des itérateurs pour désigner des emplacements  
itérateur = pointeur amélioré spécialement conçu pour  
parcourir/désigner les « cases » des conteneurs*
- *Des méthodes et algorithmes usuels pour  
insertion / suppression / recherche / tri*
- *C'est un standard ISO, plusieurs implémentations existent  
(GNU)libstdc++ / (LLVM)libc++ / Microsoft STL / Apache stdcxx ...*
- *Le succès du C++ comme langage industriel repose en  
grande partie sur la STL: productivité, fiabilité, performance*

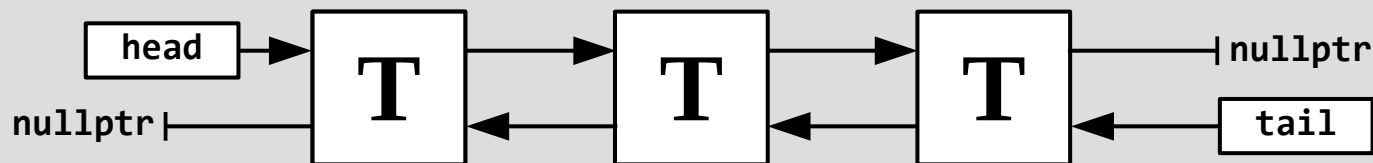
# Structures de données & STL

- *Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ? ( generic/template container class )*
- *La classe générique `std::vector< T >`*



*Type en paramètre*

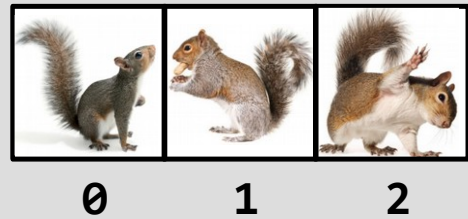
- *La classe générique `std::list< T >`*





# Structures de données & STL

- *Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ? ( generic/template container class )*
- *La classe concrète* `std::vector<Ecureuil>`



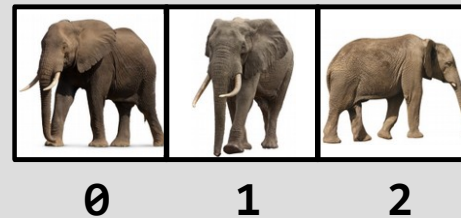
*Type 16 octets*

- *La classe concrète* `std::list<Ecureuil>`



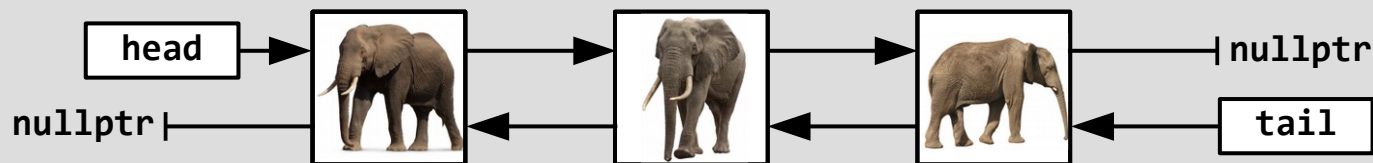
# Structures de données & STL

- *Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ? ( generic/template container class )*
- *La classe concrète* `std::vector<Elephant>`



Type 4000000 octets

- *La classe concrète* `std::list<Elephant>`



# Structures de données & STL

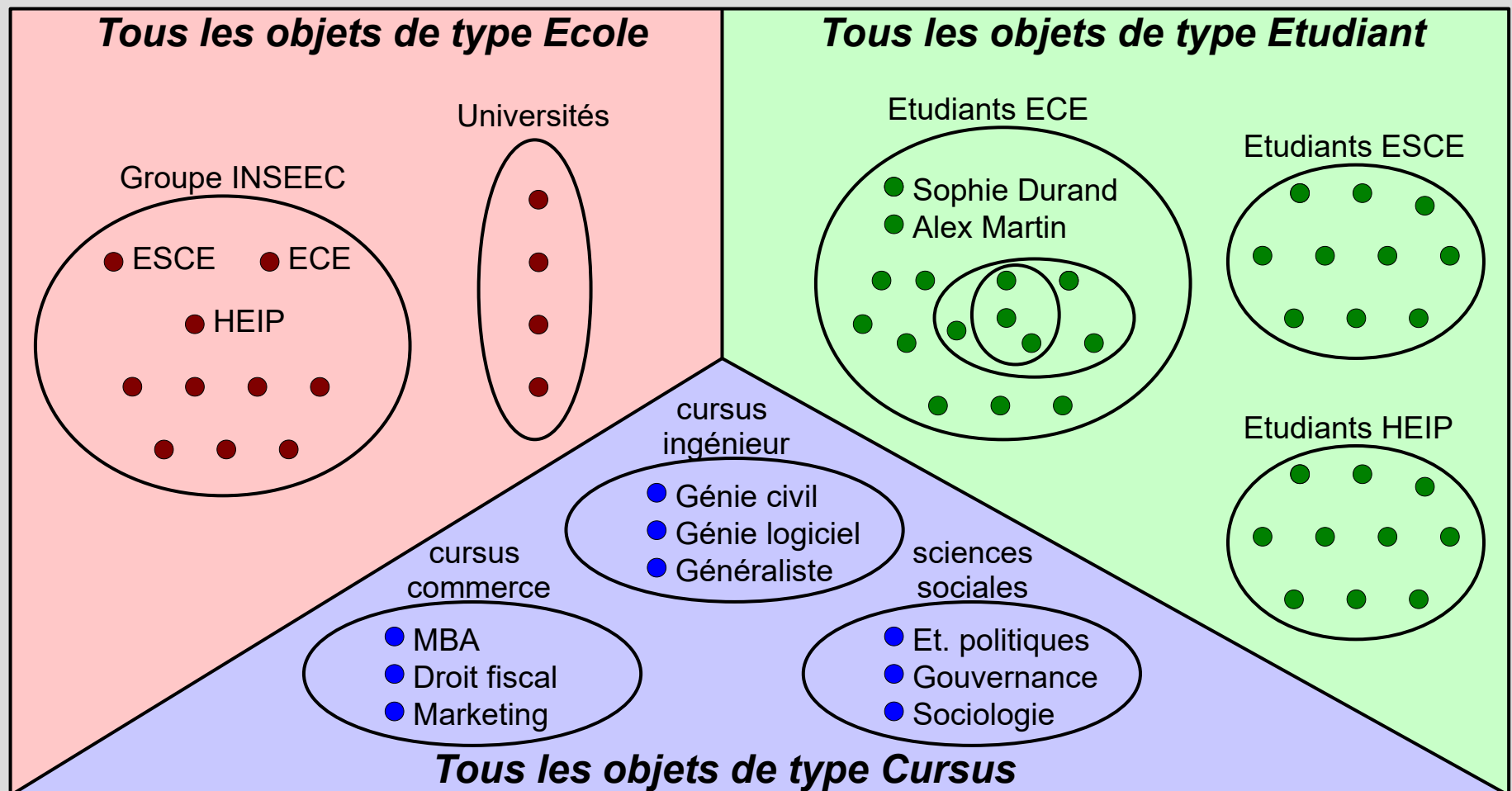


- *Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ?  
( generic/template container class )*
- *C'est une classe « paramétrée en type »  
Techniquement en C++ : classe **template** (cours 11)*
- *Elle contient une collection d'éléments  
de type arbitraire ! Exemple : `std::vector< T >`*
- *Attention cependant, un même conteneur  
générique ne contient qu'un seul type à la fois,  
on ne mélange pas écureuils et éléphants !  
(sauf polymorphisme, cours 8)*
- *Ça sert à quoi ? **Ça répond à des besoins...***

# Structures de données & STL



- *On a besoin de séparer les objets en groupes*
- *Appartenance aux classes : pas assez fin*



# Structures de données & STL



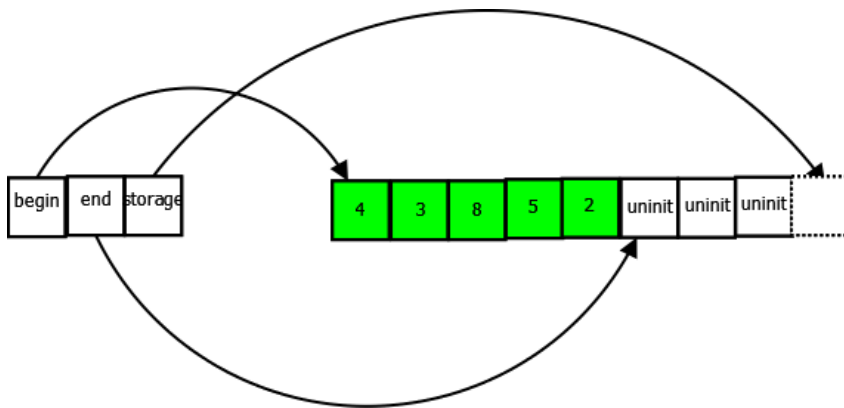
- *Ces groupes ou « collections » doivent être*
  - *Accédés : 1 élément à la fois*
  - *Parcours : traitements collectifs*
  - *Agrandis : ajout d'élément(s)*
  - *Diminués : retraits d'élément(s)*
- *Ils doivent permettre des opérations*  
*Savoir taille / Trier / Trouver ...*
- *Ils doivent pouvoir apporter des garanties*  
*Unicité / Performance / Stabilité*

# Structures de données & STL



- Différentes façons d'organiser les données :  
**Structures de données**

**vecteur**



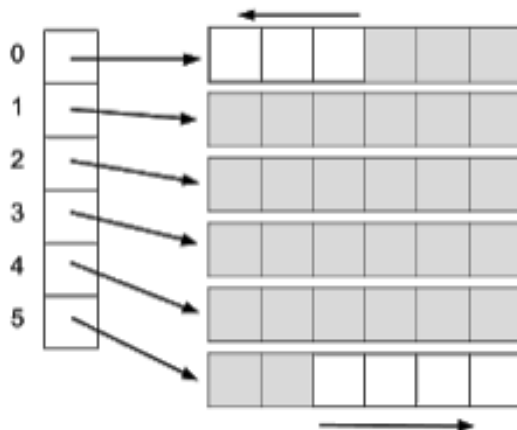
**liste simple chaînage**



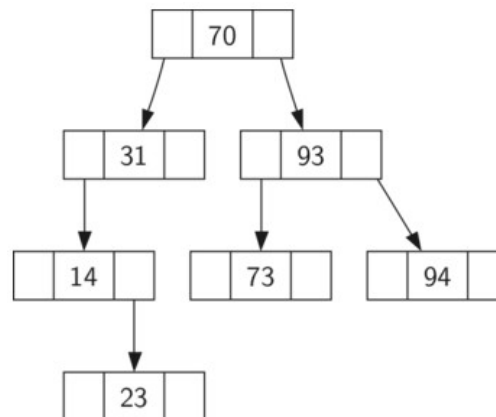
**liste double chaînage**



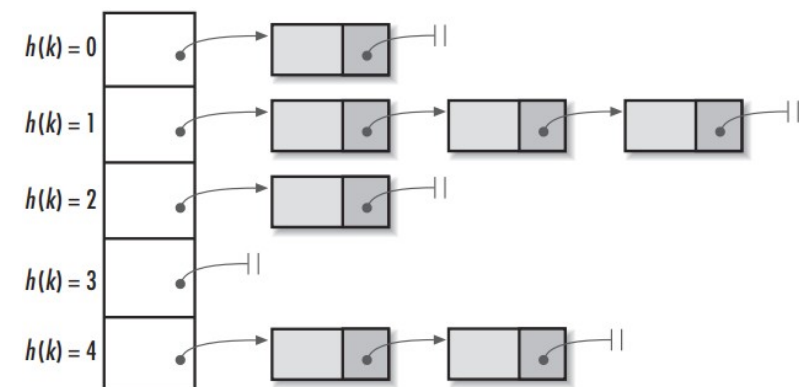
**file à 2 entrées**



**arbre binaire de recherche**



**table de hachage**



# Structures de données & STL



- *Différentes façons d'accéder aux données :*

## **Conteneurs**      **Structure(s) utilisée(s)**

<b>vector</b>	vecteur
<b>list</b>	liste double chaînage
<b>forward_list</b>	liste simple chaînage
<b>deque</b>	file à 2 entrées
<b>stack</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage ou vecteur
<b>queue</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage
<b>set</b>	arbre binaire de recherche
<b>unordered_set</b>	table de hachage
<b>map</b>	arbre binaire de recherche avec éléments clé/valeur
<b>unordered_map</b>	table de hachage avec éléments clé/valeur

# Structures de données & STL



- *En fonction des **besoins d'accès** et des **contraintes et avantages** des différentes structures on choisit un de ces conteneurs...*

<b>vector</b>	vecteur
<b>list</b>	liste double chaînage
<b>forward_list</b>	liste simple chaînage
<b>deque</b>	file à 2 entrées
<b>stack</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage ou vecteur
<b>queue</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage
<b>set</b>	arbre binaire de recherche
<b>unordered_set</b>	table de hachage
<b>map</b>	arbre binaire de recherche avec éléments clé/valeur
<b>unordered_map</b>	table de hachage avec éléments clé/valeur



# Structures de données & STL



- En fonction des **besoins d'accès** et des **contraintes et avantages** des différentes structures on choisit un de ces conteneurs...

<b>vector</b>	vecteur	Accès efficace au rang $i$ Insertion au milieu inefficace
<b>list</b>	liste double chaînage	
<b>forward_list</b>	liste simple chaînage	Accès inefficace au rang $i$ Insertion au milieu efficace (à condition d'y être)
<b>deque</b>	file à 2 entrées	
<b>stack</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage ou vecteur	
<b>queue</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage	
<b>set</b>	arbre binaire de recherche	
<b>unordered_set</b>	table de hachage	
<b>map</b>	arbre binaire de recherche avec éléments clé/valeur	
<b>unordered_map</b>	table de hachage avec éléments clé/valeur	

# Structures de données & STL



- Le gros avantage des conteneurs **génériques** : pas besoin de recoder **pour chaque type T** !

[illegible]

- Les méthodes utilisables dépendent des conteneurs...

[illegible]

# Structures de données & STL



- Ces méthodes sont complétées par des **fonctions génériques** (type **T** quelconque) qui implémentent des **algorithmes** usuels : *trier, min, max, compter, trouver ...*
- Les algorithmes utilisables dépendent des conteneurs  
*Par exemple l'algorithme de tri **std::sort** nécessite un conteneur avec accès aléatoire : **operator[]***
- Les listes chaînées n'ont pas cet accès, mais elles ont une **méthode** de tri (au final ça revient au même...)
- Ces fonctions sont dans **#include <algorithm>**
- Il y en a beaucoup ! Autant à ne pas re-coder...
- Gain en productivité, fiabilité, performance

# Structures de données & STL

Non-modifying sequence operations	Modifying sequence operations	Partitioning operations	Heap operations	Permutation operations	Operations on uninitialized memory
Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <memory>
<code>all_of</code> (C++11)	<code>copy</code>	<code>is_partitioned</code> (C++11)	<code>is_heap</code> (C++11)	<code>is_permutation</code> (C++11)	<code>uninitialized_copy</code>
<code>any_of</code> (C++11)	<code>copy_if</code> (C++11)				<code>uninitialized_copy_n</code> (C++11)
<code>none_of</code> (C++11)	<code>copy_n</code> (C++11)	<code>partition</code>	<code>is_heap_until</code> (C++11)	<code>next_permutation</code>	<code>uninitialized_fill</code>
<code>for_each</code>	<code>copy_backward</code>	<code>partition_copy</code> (C++11)	<code>make_heap</code>	<code>prev_permutation</code>	<code>uninitialized_fill_n</code>
<code>for_each_n</code> (C++17)	<code>move</code> (C++11)	<code>stable_partition</code>	<code>push_heap</code>	<b>Numeric operations</b>	
<code>count</code>	<code>move_backward</code> (C++11)	<code>partition_point</code> (C++11)	<code>pop_heap</code>	Defined in header <numeric>	<code>uninitialized_move</code> (C++17)
<code>count_if</code>			<code>sort_heap</code>	<code>iota</code> (C++11)	<code>uninitialized_move_n</code> (C++17)
<code>mismatch</code>	<code>fill</code>	<b>Sorting operations</b>		<code>accumulate</code>	<code>uninitialized_default_construct</code>
<code>find</code>	<code>fill_n</code>	Defined in header <algorithm>	<b>Minimum/maximum operations</b>	<code>inner_product</code>	
<code>find_if</code>	<code>transform</code>	<code>is_sorted</code> (C++11)	Defined in header <algorithm>	<code>adjacent_difference</code>	<code>uninitialized_default_construct_n</code>
<code>find_if_not</code> (C++11)		<code>is_sorted_until</code> (C++11)	<code>max</code>	<code>partial_sum</code>	<code>uninitialized_value_construct</code>
<code>find_end</code>	<code>generate</code>	<code>sort</code>	<code>max_element</code>	<code>reduce</code> (C++17)	<code>uninitialized_value_construct_n</code>
<code>find_first_of</code>	<code>generate_n</code>	<code>partial_sort</code>	<code>min</code>	<code>exclusive_scan</code> (C++17)	
<code>adjacent_find</code>	<code>remove</code>	<code>partial_sort_copy</code>	<code>min_element</code>	<code>inclusive_scan</code> (C++17)	<code>destroy_at</code> (C++17)
<code>search</code>	<code>remove_if</code>	<code>stable_sort</code>	<code>minmax</code> (C++11)	<code>transform_reduce</code> (C++17)	<code>destroy</code> (C++17)
<code>search_n</code>	<code>remove_copy</code>	<code>nth_element</code>	<code>minmax_element</code> (C++11)	<code>transform_exclusive_scan</code> (C++17)	<code>destroy_n</code> (C++17)
	<code>remove_copy_if</code>		<code>clamp</code> (C++17)	<code>transform_inclusive_scan</code> (C++17)	<b>C library</b>
	<code>replace</code>	<b>Binary search operations (on sorted)</b>			Defined in header <cstdlib>
	<code>replace_if</code>	Defined in header <algorithm>	<b>Comparison operations</b>		
	<code>replace_copy</code>	<code>lower_bound</code>	Defined in header <algorithm>	<code>equal</code>	<code>qsort</code>
	<code>replace_copy_if</code>	<code>upper_bound</code>		<code>lexicographical_compare</code>	<code>bsearch</code>
	<code>swap</code>	<code>binary_search</code>		<code>compare_3way</code> (C++20)	
	<code>swap_ranges</code>	<code>equal_range</code>	<code>lexicographical_compare_3way</code>		
	<code>iter_swap</code>	<b>Other operations on sorted ranges</b>			
	<code>reverse</code>	Defined in header <algorithm>			
	<code>reverse_copy</code>	<code>merge</code>			
	<code>rotate</code>	<code>inplace_merge</code>			
	<code>rotate_copy</code>	<b>Set operations (on sorted ranges)</b>			
	<code>shift_left</code>	Defined in header <algorithm>			
	<code>shift_right</code> (C++20)	<code>includes</code>			
	<code>random_shuffle</code> (until C++17)	<code>set_difference</code>			
	<code>shuffle</code> (C++11)	<code>set_intersection</code>			
	<code>sample</code> (C++17)	<code>set_symmetric_difference</code>			
	<code>unique</code>	<code>set_union</code>			
	<code>unique_copy</code>				

*Les algorithmes de la STL*

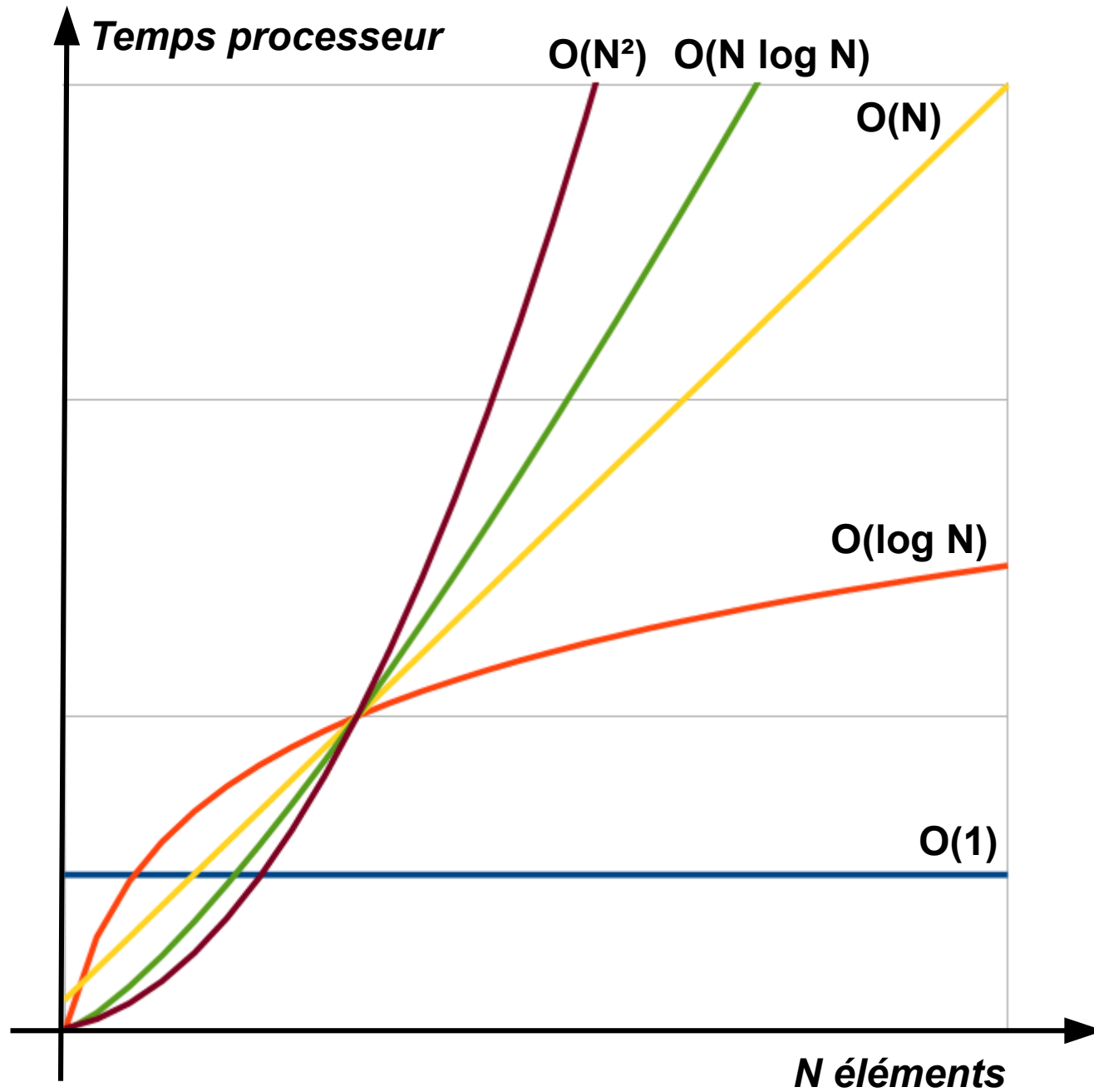
# Structures de données & STL

- *Utiliser une méthode ou un algorithme a un coût*
- *Ce coût processeur (**temps d'exécution**) est précisé dans la documentation au paragraphe **complexité** (**complexity**)*
- *Le temps d'exécution exact dépend de la machine, des options d'optimisation, de la fragmentation des mémoires caches...  
La norme ne peut pas entrer dans ces détails*
- *L'indication de **complexité temporelle** est donnée comme une **proportionnalité** entre un nombre  $N$  d'éléments impliqués et le temps d'exécution...*

# Structures de données & STL

- Cette **proportionnalité** entre un nombre  $N$  d'éléments impliqués et le **temps d'exécution...** est exprimée en **notation grand O** :
  - $O(1)$  temps constant
  - $O(\log N)$  temps logarithmique
  - $O(N)$  temps linéaire
  - $O(N \log N)$  temps log-linéaire
  - $O(N^2)$  temps quadratique

# Structures de données & STL





# Structures de données & STL

## *Exemples de complexités*

- *L'insertion au milieu d'un vecteur implique de décaler  $N/2$  éléments : insert est de complexité  $O(N)$  temps linéaire pour un vecteur*
- *L'insertion au milieu d'une liste juste après un élément qu'on est en train de visiter implique juste d'ajouter un maillon, ce temps ne dépend pas du nombre  $N$  d'éléments : insert est de complexité  $O(1)$  temps constant pour une liste*
- *Les tris que les débutants codent sont en  $O(N^2)$*
- *Les tris de la STL sont en moyenne  $O(N \log N)$*

# Structures de données & STL



- *On n'aurait pas besoin de toutes ces complications si une seule structure de donnée était tout le temps « la meilleure » !*
- ***Souvent*** la structure par cases contiguës en mémoire avec ré-allocations est la meilleure : ceci correspond au **`std::vector`** qu'on utilisera « par défaut » dans les situations usuelles parce qu'à l'usage c'est un bon compromis
- Parfois on a ***beaucoup d'insertions/délétions*** ou alors on va ***souvent chercher par valeur***, alors ***d'autres conteneurs sont préférables...***

# Structures de données & STL

- *Rappel technique : n'oubliez pas les includes*
- *Chaque conteneur a le sien*
- *Les algorithmes sont dans algorithm*

```
#include <iostream>
#include <string>
#include <vector>
#include <list>
#include <deque>
#include <set>
#include <unordered_set>
#include <map>
#include <algorithm>
...
```

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) **Itérateurs, parcours, algos**
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Itérateurs, parcours, algos



# Itérateurs, parcours, algos



- *Pour faire fonctionner toute cette machinerie **générique** (le **même** code trie des Écureuils ou des Éléphants) on a besoin d'un mécanisme de **désignation** des « cases » plus évolué et plus souple que les indices ou que les pointeurs*
- *La nouvelle catégorie d'objets introduite s'appelle les **itérateurs***
- ***1 itérateur désigne une case***
- ***2 itérateurs désignent un intervalle***
- *En gros c'est comme une sorte de pointeur...*



# Itérateurs, parcours, algos



- *Chaque classe conteneur concrète a ses propres types d'itérateurs :*
- *La classe concrète `std::vector<int>` a le type itérateur `std::vector<int>::iterator`*
- *La classe concrète `std::set<Ecureuil>` a le type itérateur `std::set<Ecureuil>::iterator`*
- *Un itérateur est comme un pointeur sur un élément, il peut modifier l'élément sauf si on utilise la version `const` de l'itérateur :*
- *La classe concrète `std::list<Elephant>` a le type itérateur constant (qui ne doit pas modifier) `std::list<Elephant>::const_iterator`*

# Itérateurs, parcours, algos



- La méthode **begin()** retourne un itérateur sur le 1<sup>er</sup> élément
- La méthode **end()** retourne un itérateur sur un élément fictif qui est **après** le dernier élément

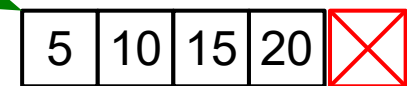
```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
std::vector<int>::iterator it;  
std::vector<int>::iterator debut;  
std::vector<int>::iterator fin;
```

```
debut = nbr.begin();
```

```
fin = nbr.end();
```

```
for (it = debut; it!=fin; ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```



5 10 15 20



# Itérateurs, parcours, algos



- On peut faire **avancer** un itérateur (case suivante) en utilisant l'opérateur ++
- On peut **accéder** à l'élément désigné par l'itérateur en le **déréférençant** (préfixer avec \*)

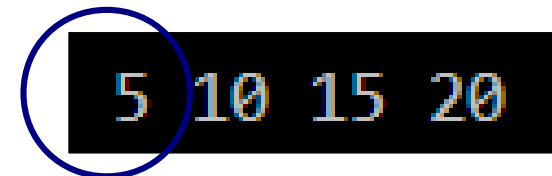
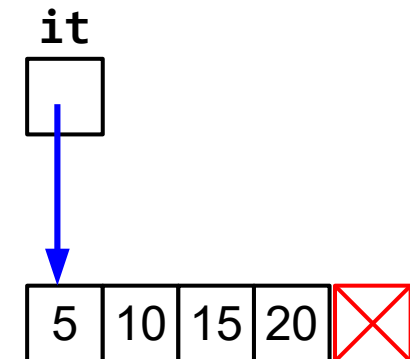
```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
std::vector<int>::iterator it;  
std::vector<int>::iterator debut;  
std::vector<int>::iterator fin;
```

```
debut = nbr.begin();
```

```
fin = nbr.end();
```

```
for (it = debut; it != fin; ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```



# Itérateurs, parcours, algos



- On peut faire **avancer** un itérateur (case suivante) en utilisant l'opérateur ++
- On peut **accéder** à l'élément désigné par l'itérateur en le **déréférençant** (préfixer avec \*)

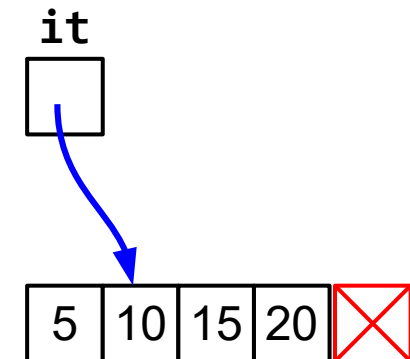
```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
std::vector<int>::iterator it;  
std::vector<int>::iterator debut;  
std::vector<int>::iterator fin;
```

```
debut = nbr.begin();
```

```
fin = nbr.end();
```

```
for (it = debut; it!=fin; ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```



5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos



- On peut faire **avancer** un itérateur (case suivante) en utilisant l'opérateur ++
- On peut **accéder** à l'élément désigné par l'itérateur en le **déréférençant** (préfixer avec \*)

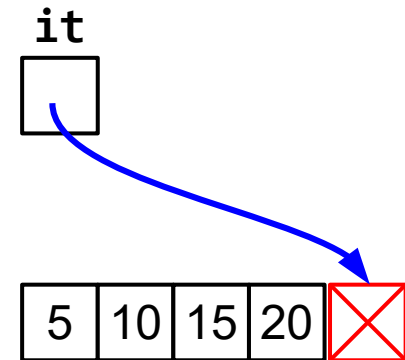
```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
std::vector<int>::iterator it;  
std::vector<int>::iterator debut;  
std::vector<int>::iterator fin;
```

```
debut = nbr.begin();
```

```
fin = nbr.end();
```

```
for (it = debut; it!=fin; ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```



Etc... Jusqu'à ce que la condition  $it \neq fin$  soit fausse et on sort de la boucle

5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos



- *On n'est pas obligé de décomposer comme ça*
- *Une syntaxe normale pour parcourir :*

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};  
  
for (std::vector<int>::iterator it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

- *\*it autorise l'écriture (on peut modifier les éléments)*
- *Si on veut garantir que dans le corps de boucle on ne modifiera pas accidentellement les éléments on utilise la version const :*

```
std::vector<int> vec{5, 10, 15, 20};  
  
for (std::vector<int>::const_iterator it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

# Itérateurs, parcours, algos



- *Pendant 15 ans les développeurs C++ ont usé leur clavier sur ces horreurs...*
- *Heureusement en C++11 on a auto*

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};  
  
for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

- *Mais ici on ne doit pas modifier les éléments...  
const auto ne marche pas, auto& non plus  
(on a déjà un « pointeur » avec l'itérateur)  
Il faut alors utiliser **cbegin** et **cend***

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};  
  
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

# Itérateurs, parcours, algos



- *Finalement voilà le C++ (presque) moderne*

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

5 10 15 20

```
for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)  
    *it *= 2;
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

10 20 30 40

- *Pour comparaison, l'approche par indice :*

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)  
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

5 10 15 20

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)  
    nbr[i] *= 2;
```

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)  
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

10 20 30 40

# Itérateurs, parcours, algos



- *Et si une liste était mieux qu'un vecteur ?*

```
std::list<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

5 10 15 20

```
for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)
    *it *= 2;
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

10 20 30 40

- *Pour comparaison, l'approche par indice casse !*

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

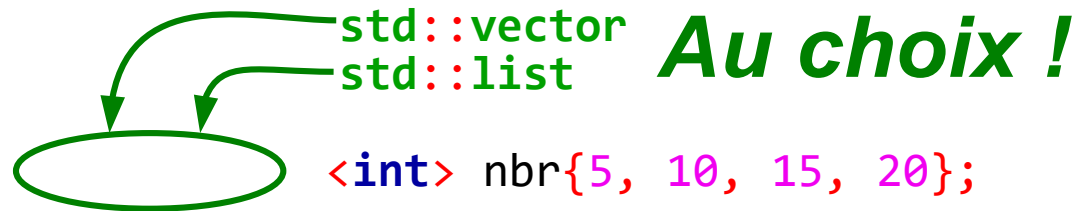
**error:**

**no match for 'operator[]'**

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    nbr[i] *= 2;
```

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

# Itérateurs, parcours, algos



```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

```
for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)
    *it *= 2;
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

*Le même code*

- Les itérateurs permettent de **substituer** un conteneur à un autre sans casser le code : ils permettent une **abstraction** des algorithmes par rapport aux structures de données concrètes
- C'est le Graal du software, le découplage ultime

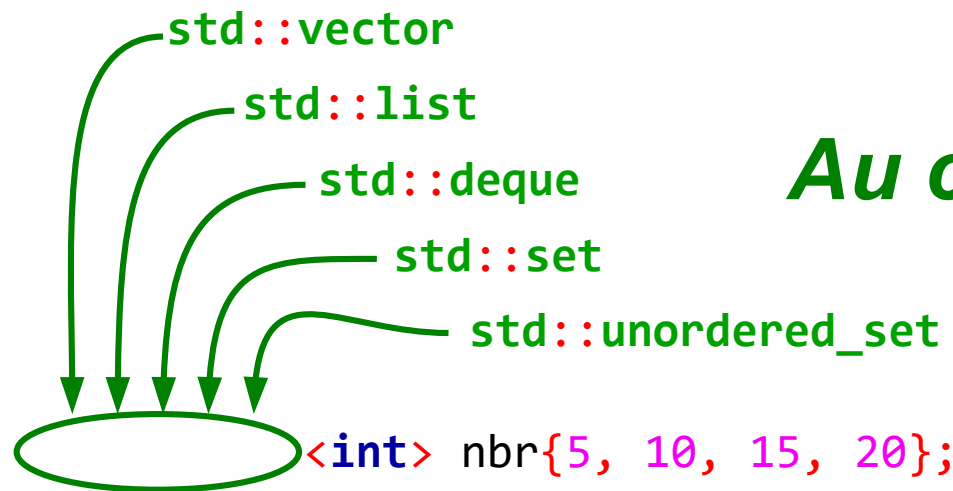


# Itérateurs, parcours, algos

- *Un tel résultat valait bien tous ces sacrifices...*
- *Désormais tous les algorithmes de la STL peuvent être codés sur la base des itérateurs : ils s'appliquent à plusieurs conteneurs à la fois ( avec quelques restrictions selon les aptitudes de l'itérateur et du conteneur visé )*
- *C'est la raison pour laquelle les algorithmes et méthodes de la STL utilisent exclusivement des itérateurs*

# Itérateurs, parcours, algos

- Exemple d'algorithme non trivial rendu indépendant des structures de données



**Au choix !**

```
for (auto it = nbr.begin(); it != nbr.end(); )
{
    if (*it % 2 == 0)
        it = nbr.erase(it);
    else
        ++it;
}
```

**Ce code supprime  
les éléments pairs**

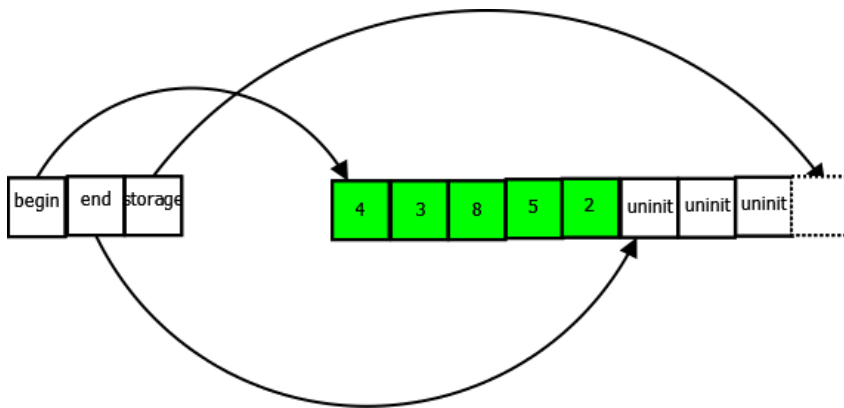
```
for (auto it = nbr.cbegin(); it != nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

5 15

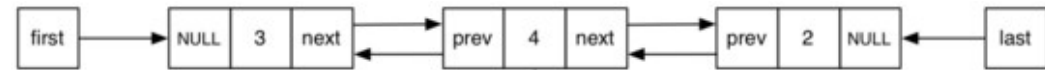
# Itérateurs, parcours, algos

- *Le même code utilisateur peut fonctionner sur des « mécaniques » très différentes*

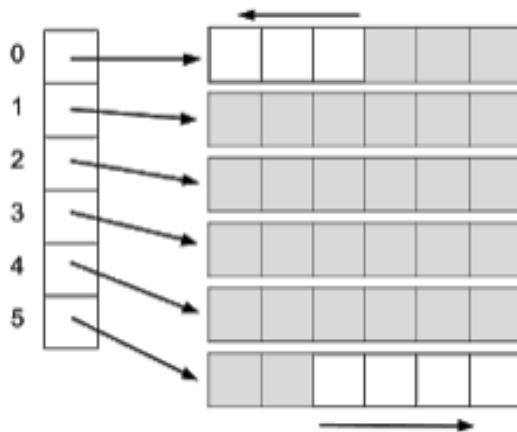
**std::vector**



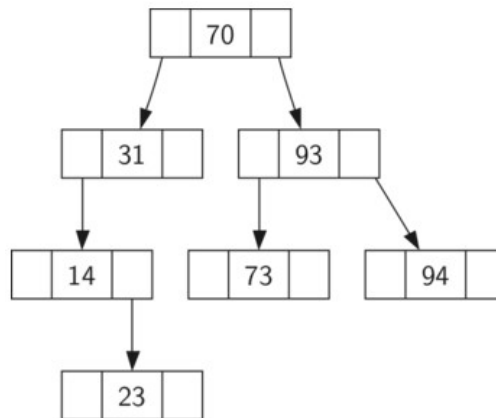
**std::list**



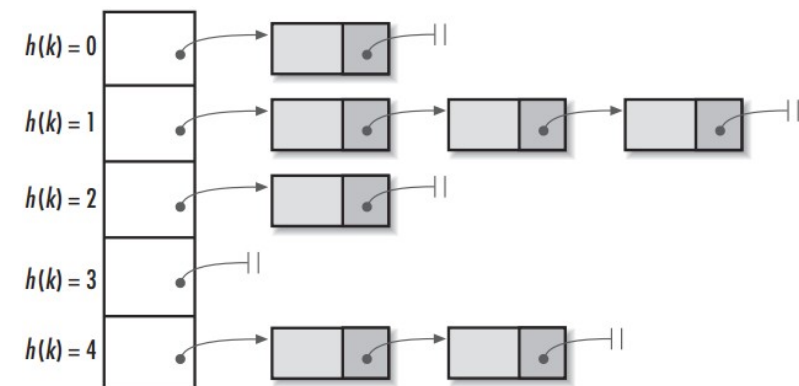
**std::deque**



**std::set**



**std::unordered\_set**




# Itérateurs, parcours, algos



- *En résumé les itérateurs fournissent un mécanisme **plus général** que `[i]` pour*
  - *être utilisables avec tous les conteneurs*
  - *servir d'interface de parcours (boucles)*
  - *servir d'interface avec certaines méthodes (erase / insert / find)*
  - *servir d'interface avec les algorithmes STL*

```
std::vector<int> nbr{10, 5, 20, 15};  
std::sort(nbr.begin(), nbr.end()); Trier !  
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```




5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos

- *Et si je veux trier à l'envers ou parcourir les éléments en sens inverse ?*
- ➔ *Utiliser les reverse iterators qui s'obtiennent en préfixant par `r` :*

```
std::vector<int> nbr{10, 5, 20, 15};  
std::sort(nbr.rbegin(), nbr.rend()); Tri inverse !  
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```



20 15 10 5

- ➔ *`std::sort` est en moyenne log-linéaire  $O(N \log N)$   
**trier  $10^6$  entiers** lui prend environ **20ms** à 1GHz  
Le tri bulle que vous savez coder est  $O(N^2)$   
il prendrait  $10^{12}$  étapes, environ **15 minutes** !*

# Itérateurs, parcours, algos

- *Et si je veux trier des éléphants ?*
- ➔ *Il faudra fournir à l'algorithme un moyen de comparer 2 objets de type Elephant*
- ➔ *Soit en surchargeant operator<*
- ➔ *Soit en passant une fonction en paramètre*
- ➔ *Soit en passant un « foncteur » en paramètre*
- ➔ *Soit en utilisant une fonction lambda anonyme ...*
- ➔ *Voir lien ci dessus*
- ➔ *Dans tous les cas il faudra payer le prix de la permutation mémoire d'objets lourds. Il est préférable si possible de permuter des pointeurs*

# Itérateurs, parcours, algos



- *Et si je veux juste parcourir les éléments et que je trouve la syntaxe des itérateurs trop lourde ?*
- *Utiliser la syntaxe « range-based for loop »*

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
for (auto elem : nbr)
    std::cout << elem << " ";
```

*elem est une copie  
de chaque élément*

5 10 15 20

```
for (auto& elem : nbr)
    elem *= 2;
```

*elem est une référence  
de chaque élément*

10 20 30 40

```
for (const auto& elem : nbr)
    std::cout << elem << " ";
```

*elem est une référence  
constante de chaque élément*

→ *C'est chic !*

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) **Conteneurs séquentiels**
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage



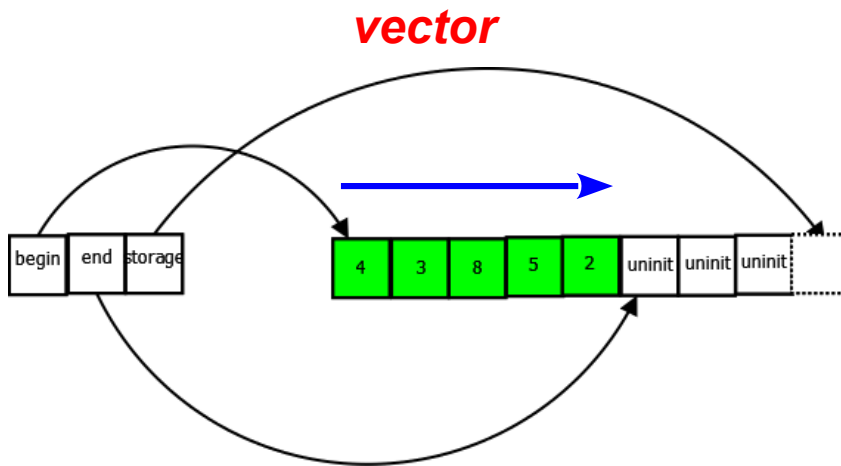
# Conteneurs séquentiels



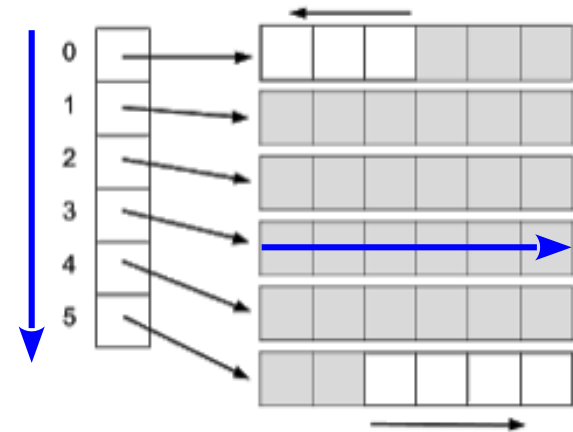
# Conteneurs séquentiels



- Les conteneurs « séquentiels » correspondent aux structures de données linéaires (1D)



**deque = double-ended queue**



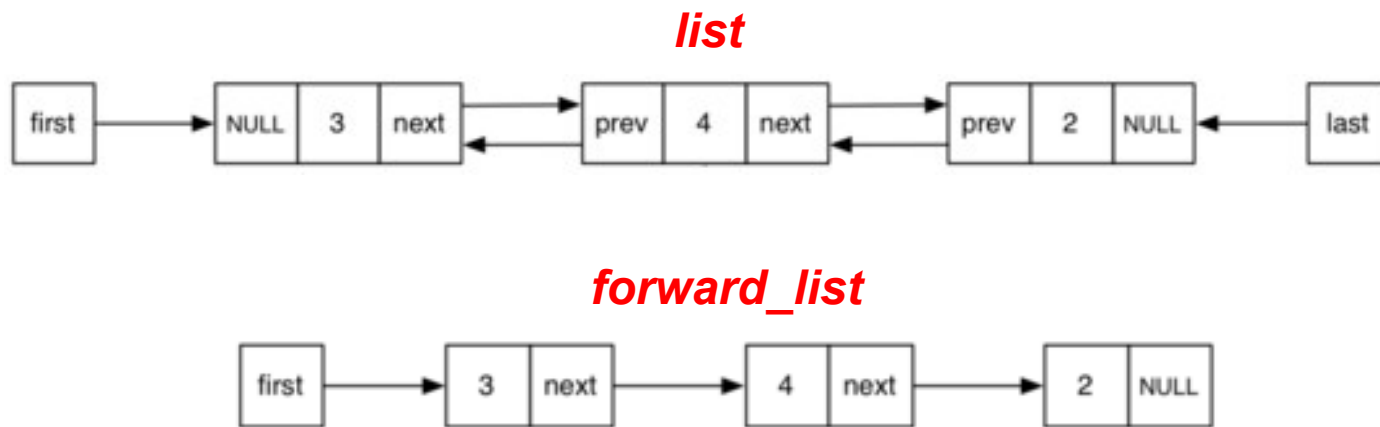
- ➔ Les conteneurs séquentiels **vector** et **deque** sont organisés de façon **contiguë en mémoire** directement (vector) ou avec indirection (deque) => ils disposent d'un accès "**aléatoire**" en  $[i]$  efficace en  $O(1)$



# Conteneurs séquentiels



- Les conteneurs « séquentiels » correspondent aux structures de données linéaires (1D)

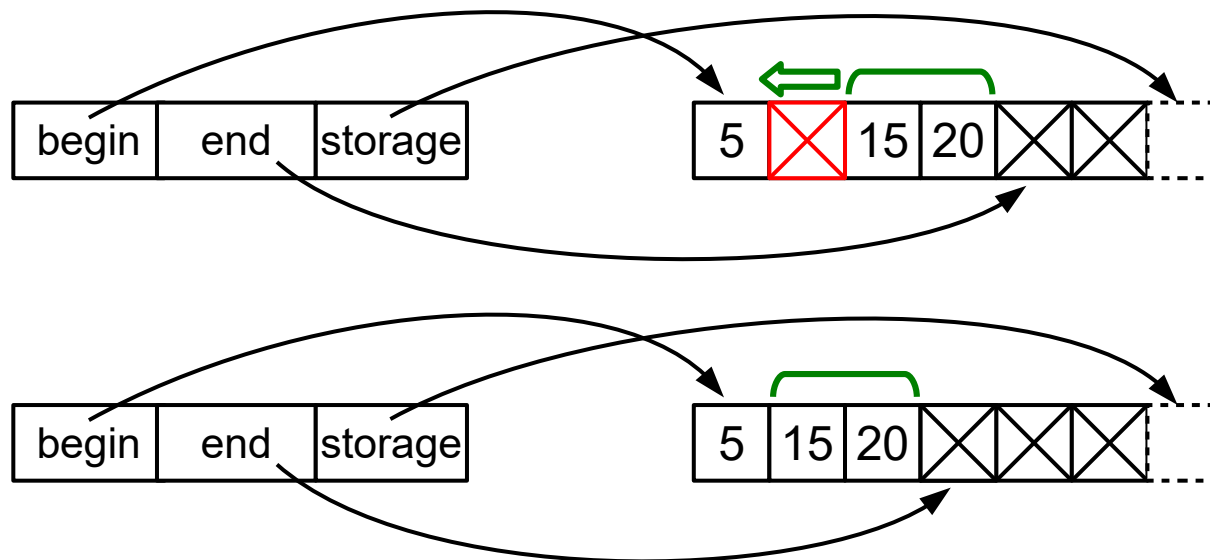


- ➔ Les conteneurs séquentiels **list** et **forward\_list** relient les éléments par chaînage (pointeurs)  
Pour accéder à un élément il faut parcourir  
=> ils ne disposent pas d'un accès "aléatoire"  
il n'y a **pas d'accès en [i]**

# Conteneurs séquentiels

- Les conteneurs séquentiels contiguës **vector** et **deque** ne stockent **pas** les éléments à des emplacements **stables** : *insert* et *erase* peuvent bouger les éléments
- Les éléments ne doivent pas être pointés !

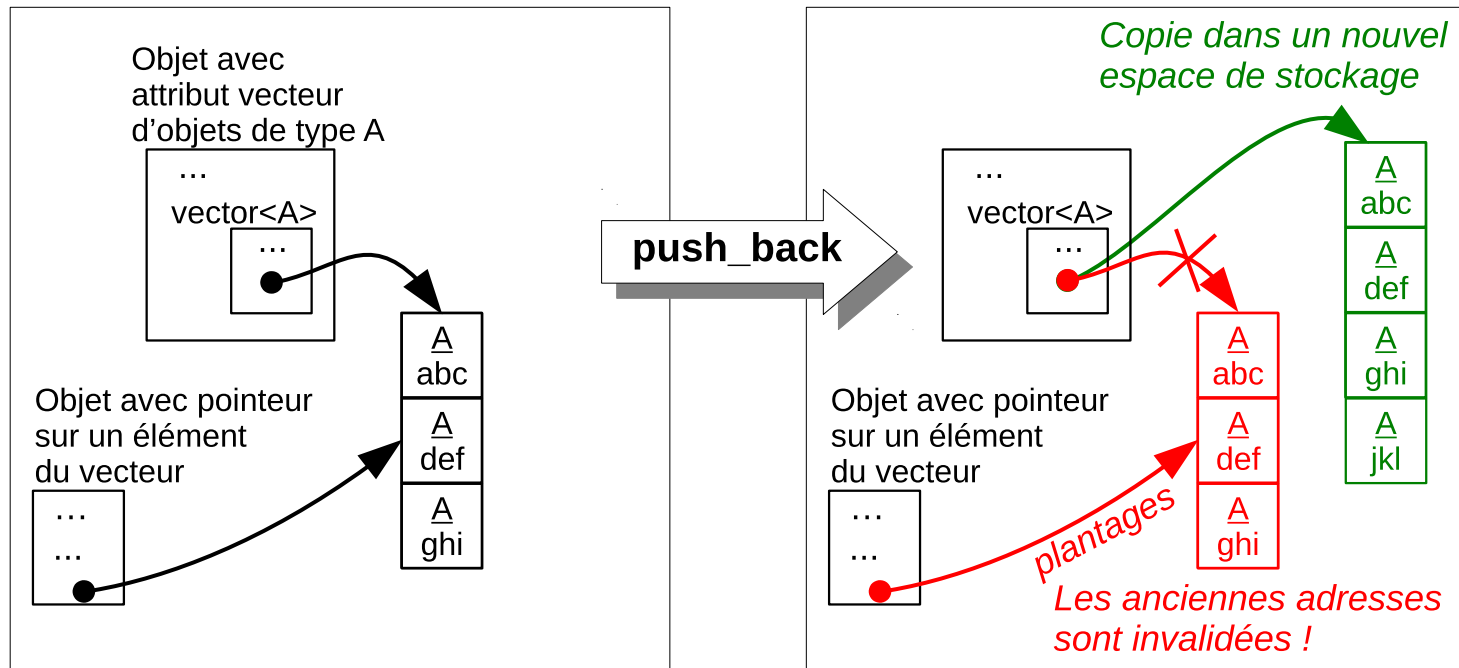
## vector erase element



# Conteneurs séquentiels

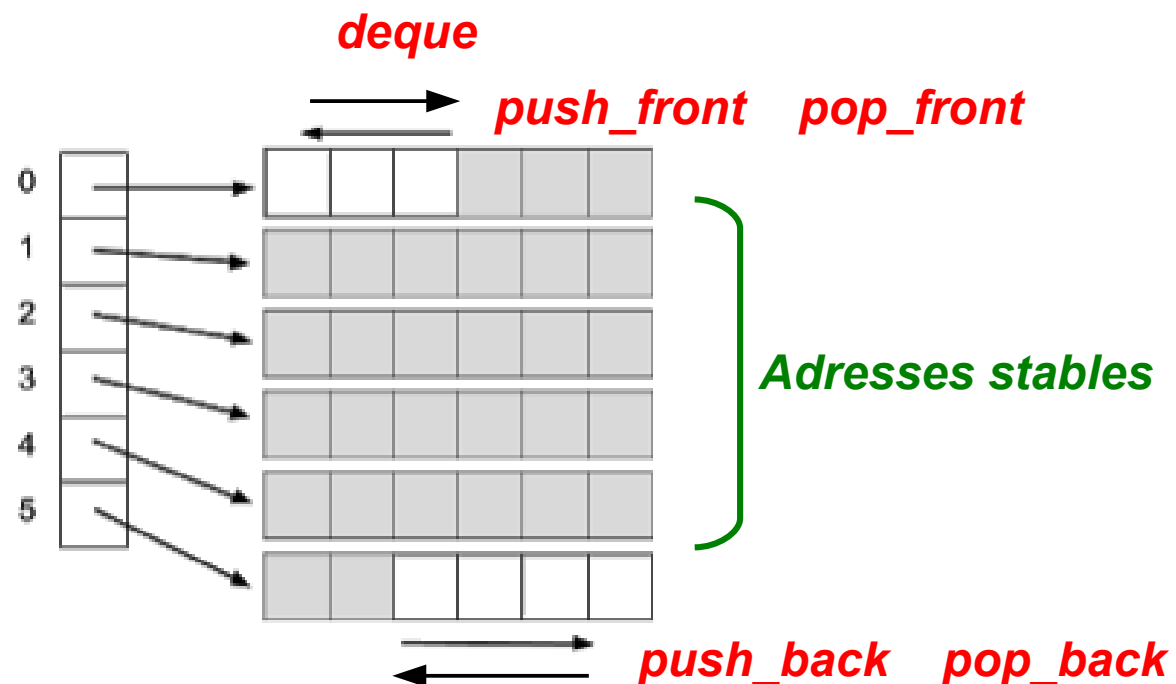
- Les conteneurs séquentiels contiguës **vector** et **deque** ne stockent **pas** les éléments à des emplacements **stables** : *insert* et *erase* peuvent bouger les éléments
- Les éléments ne doivent pas être pointés !

## vector add element



# Conteneurs séquentiels

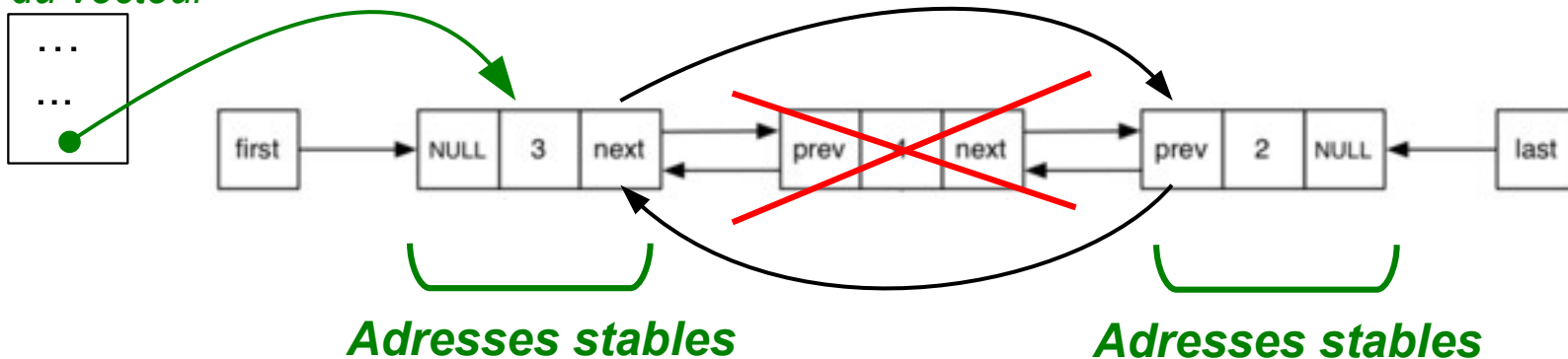
- Les conteneurs séquentiels contiguës **vector** et **deque** ne stockent **pas** les éléments à des emplacements **stables** : *insert* et *erase* peuvent bouger les éléments
- Exception : **deque** avec ajout/retrait tête/queue



# Conteneurs séquentiels

- Les conteneurs séquentiels non contiguës ***list*** et ***forward\_list*** stockent les éléments à des emplacements ***stables*** : *insert* et *erase* ne bougent pas les éléments
- Les éléments peuvent être pointés !

Objet avec pointeur  
sur un élément  
du vecteur



# Conteneurs séquentiels



- *Le hardware (processeur/mémoire) préfère les données contiguës : ça va plus vite*
  - ***Si il n'y a pas de contraintes fortes :***
    - *Pas ou peu d'insertions/délétions*
    - *Et/ou peu d'éléments (N petit)*
    - *Pas de besoin de stabilité des adresses*
- alors le choix « par défaut » est le vector***
- *Les autres conteneurs séquentiels présentent d'autres profils d'utilisation, forward\_list stable, léger mais parcours que dans un sens etc...*



# Conteneurs séquentiels



- Si on peut connaître à l'avance le nombre d'éléments qui sera dans un vecteur alors il est préférable de le déclarer à cette taille*

```
/// Réserver 10 cases. Attention (10) pas {10} !
```

```
std::vector<int> impairs(10);
```

*Pré-allouer, préférable si possible*

```
/// Remplir directement dans les cases qui existent
```

```
for (size_t i=0; i<impairs.size(); i++)
    impairs[i] = 2*i+1;
```

```
for (const auto& elem : impairs)
    std::cout << elem << " ";
```

1 3 5 7 9 11 13 15 17 19

```
/// Vecteur initial vide
```

```
std::vector<int> impairs;
```

```
/// Remplir avec des push_back
```

```
for (int i=0; i<10; i++)
    impairs.push_back(2*i+1);
```

*push\_back dans vecteur vide  
Ça marche et c'est commode  
mais ça impose des ré-allocations*

```
for (const auto& elem : impairs)
    std::cout << elem << " ";
```

1 3 5 7 9 11 13 15 17 19

# Conteneurs séquentiels



- Si on peut connaître à l'avance le nombre d'éléments qui sera dans un vecteur alors il est préférable de le déclarer à cette taille*

```
/// Réserver 10 cases. Attention (10) pas {10} !  
std::vector<int> impairs(10);
```

```
/// Remplir directement dans les cases qui existent  
for (size_t i=0; i<impairs.size(); i++)  
    impairs[i] = 2*i+1;
```

```
for (const auto& elem : impairs)  
    std::cout << elem << " ";
```

1 3 5 7 9 11 13 15 17 19

```
/// Vecteur initial vide  
std::vector<int> impairs;
```

**CRASH : Attention à ne pas tout mélanger !**

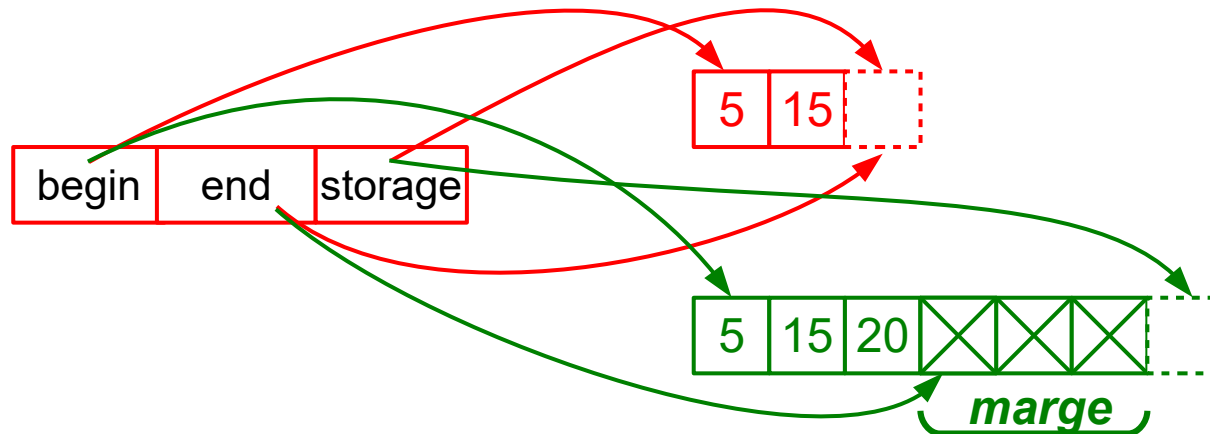
```
/// Remplir avec des push_back  
for (int i=0; i<10; i++)  
    impairs.push_back(2*i+1);
```

```
for (const auto& elem : impairs)  
    std::cout << elem << " ";
```

# Conteneurs séquentiels

- *Sinon on remplit avec `push_back` quand on ne peut pas faire autrement*
- *La « complexité en temps amorti » est  **$O(1)$**  par élément ajouté avec `push_back`*

*`push_back` => ré-allocation*



**Mais il n'y a pas une ré-allocation à chaque `push_back` ! L'augmentation de la taille du vecteur se fait de façon exponentielle, par exemple 2, 4, 8 ...**

**Quand on arrive à 1024 éléments stockés on a copié  $2+4+8+\dots+512=1023$  éléments**

**Donc pour stocker  $N$  éléments avec `push_back` on a fait environ  $2N$  opérations :**

**$2N$  opérations pour  $N$  éléments  $\rightarrow$  proportion de  $2N/N = 2 =$  temps constant  $= O(1)$**

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) **Piles et files**
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Piles et files

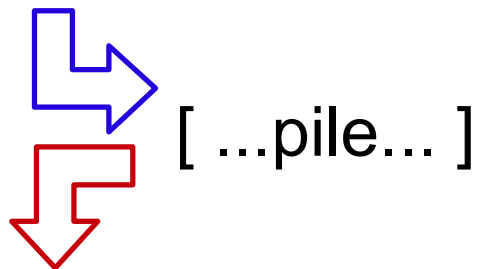


# Piles et files

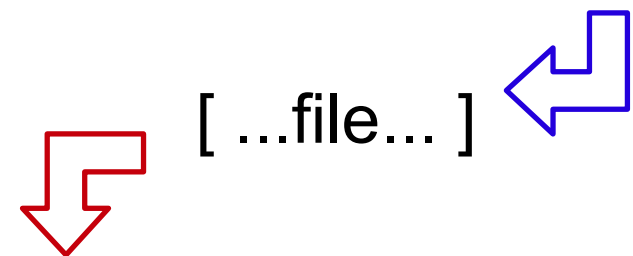


- Les **piles** et **files** sont des conteneurs qui imposent des **protocoles stricts et restreints** sur l'ordre d'accès aux éléments stockés
- Pas d'itérateurs : pas de parcours !  
Récupérer les données → les consommer

*Pile = `std::stack`  
LIFO Last In First Out*



*File = `std::queue`  
FIFO First In First Out*



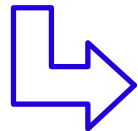
# Piles et files



- Les **piles** et **files** sont des conteneurs qui imposent des **protocoles stricts et restreints** sur l'ordre d'accès aux éléments stockés
- Pas d'itérateurs : pas de parcours !  
Récupérer les données → les consommer: **pop** !

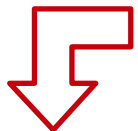
**Pile = std::stack**  
*LIFO Last In First Out*

**empiler = push**



**sommet = top**

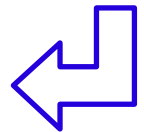
[...pile...]



**dépiler = pop**

**File = std::queue**  
*FIFO First In First Out*

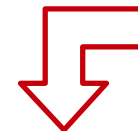
**enfiler = push**



**tête = front**

[...file...]

**queue = back**



**défiler = pop**

# Piles et files

```
#include <stack>
#include <iostream>
```

[Source : cppreference](#)

```
int main()
{
    std::stack<int> s;

    s.push( 2 );
    s.push( 6 );
    s.push( 51 );

    std::cout << s.size() << " elements on stack\n";
    std::cout << "Top element: "
                << s.top()           // Leaves element on stack
                << "\n";
    std::cout << s.size() << " elements on stack\n";
    s.pop();
    std::cout << s.size() << " elements on stack\n";
    std::cout << "Top element: " << s.top() << "\n";

    return 0;
}
```

*pile*

```
3 elements on stack
Top element: 51
3 elements on stack
2 elements on stack
Top element: 6
```



# Piles et files

- *Les **piles** et **files** sont des conteneurs qui sont à la base de nombreux algorithmes permettant de traiter les structures de données non séquentielles, en particulier les **arbres** et les **graphes** : second semestre =)*

**Pile = std::stack**  
**LIFO Last In First Out**

Parcours en profondeur d'abord

Gestion de tâches, sous-tâches...  
Exemple : appels de sous-programmes

Revenir en arrière - *backtracking* -  
pour explorer des alternatives  
Exemple : Undo/Redo

**File = std::queue**  
**FIFO First In First Out**

Parcours en largeur d'abord

Situations de communication  
entre processus producteur et  
consommateur asynchrones  
Exemple : gestionnaire d'événement

Accès à des ressources partagées  
Exemple : file d'impression

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) **Conteneurs ensemblistes : set**
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Conteneurs ensemblistes : set



# Conteneurs ensemblistes : set



- Les conteneurs « ensemblistes » **set** et **unordered\_set** sont des conteneurs utilisés quand on veut souvent savoir si une **valeur** appartient à un **ensemble** de valeurs.
- Ils vont ajouter/enlever/(re)trouver des valeurs **efficacement**
- Il vont pouvoir servir de dictionnaire...
- Méthode **find** pour **set** :  **$O(\log N)$**
- Méthode **find** pour **unordered\_set** :  **$O(1)$**
- Fonction **find** pour **vector** & séquentiels :  **$O(N)$**   
L'algo pour trouver est de tester 1 par 1 !

# Conteneurs ensemblistes : set

- *set* utilise un arbre binaire de recherche
- *unordered\_set* utilise une table de hachage
- ➔ Voir chapitres G et H
- Exemple d'utilisation en situation réelle :  
dans la classe *Svgfile* utilisée en TP on veut éviter d'ouvrir plusieurs fois le même fichier, un attribut « static » (variable globale de classe nous y reviendrons) contiendra l'**ensemble** des noms de fichiers en cours d'utilisation...

```
// Pour éviter les ouverture multiples  
static std::set<std::string> s_openfiles;
```

ligne 44 *svgfile.h*

# Conteneurs ensemblistes : set

- *Exemple montrant l'utilisation de **find***
- *Si la valeur demandée existe dans le conteneur **find** retourne l'itérateur sur cet élément sinon il retourne l'itérateur de fin*

```
#include <iostream>
#include <set>
```

[Source : cppreference](#)

Found 2

```
int main()
{
    std::set<int> example = {1, 2, 3, 4};

    auto search = example.find(2);
    if (search != example.end()) {
        std::cout << "Found " << (*search) << '\n';
    } else {
        std::cout << "Not found\n";
    }
}
```

# Conteneurs ensemblistes : set

- Autre exemple montrant les méthodes insert (ajout à l'ensemble) et erase (enlever)

```
void check(const std::set<int>& ensemble, int val)
{
    auto trouve = ensemble.find(val);
    if (trouve != ensemble.end())
        std::cout << val << " est dans l'ensemble" << std::endl;
    else
        std::cout << val << " n'est pas dans l'ensemble" << std::endl;
}

int main()
{
    std::set<int> nbr;

    nbr.insert(5);
    check(nbr, 3);
    nbr.insert(3);
    check(nbr, 3);
    nbr.erase(3);
    check(nbr, 3);
}
```

```
3 n'est pas dans l'ensemble
3 est dans l'ensemble
3 n'est pas dans l'ensemble
```



# Conteneurs ensemblistes : set

- **set** marche avec tous les types comparables avec `operator<` ou foncteur `less` → chapitre G
- **unordered\_set** marche avec tous les types hachables (avec foncteur `hash`) → chapitre H
- Types basics `int`, `double`... pointeurs... `string` sont utilisables par défaut
- Pour avoir `std::set<Ecureuil>` il faudra dire au système comment les comparer (idem que pour les algos de tri)
- Pour avoir `std::unordered_set<Elephant>` il faudra dire au système comment hacher un éléphant !



# Conteneurs ensemblistes : set

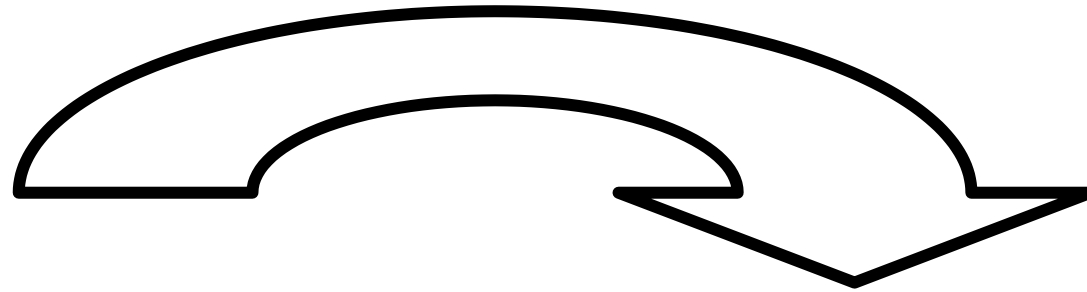


- **set** et **unordered\_set** *garantissent l'unicité des valeurs qui leur sont ajoutées : on peut ajouter (insert) plusieurs fois la même valeur sans créer de doublon !*
- Utiliser les versions **multiset** et **unordered\_multiset** si vous voulez des doublons !
- **set** est **naturellement toujours trié** : son parcours donnera les éléments dans l'ordre croissant (selon la méthode de comparaison...) Le tri se fait directement à chaque insertion (insertion à la bonne place)
- **unordered\_set** n'est ni trié ni triable !

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) **Conteneurs associatifs : map**
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Conteneurs associatifs : map



Zürich	143 km
Basel	114 km
Lausanne	116 km
Bern	24 km

# Conteneurs associatifs : map



- *map et unordered\_map sont des conteneurs qui contiennent des paires **clé-valeur** (key-value)*
- *Ils se déclarent avec 2 paramètres de type : **std::map<K, V>***
  - *K est le type clé*  
*même contraintes que set & unordered\_set*
  - *V est le type valeur*  
*besoin constructeur par défaut pour accès [key]*
- *Un conteneur associatif permet de retrouver **très efficacement** la valeur associée à une clé*  
 ***$O(\log N)$**  pour map,  **$O(1)$**  pour unordered\_map*

# Conteneurs associatifs : map



- Exemple avec une map qui associe un entier(valeur) à une chaîne(clé) : `std::map<std::string, int>`
- Les paires sont rangées dans une struct générique `std::pair` avec attribut **first** (clé) et **second** (valeur)

```
/// Déclaration avec initialisation
std::map<std::string, int> asso
{
    {"Zürich",    143},
    {"Basel",     114},
    {"Lausanne",  116},
    {"Bern",      24}
};
```

```
Basel -> 114
Bern  -> 24
Lausanne -> 116
Zürich -> 143
```

```
/// Parcours par itérateur
for(auto it=asso.cbegin(); it!=asso.cend(); ++it)
    std::cout << it->first << " -> " << it->second << std::endl;

/// Parcours par "range-based for loop" (même résultat)
for(const auto& elem : asso)
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;
```

# Conteneurs associatifs : map



- *On peut appeler explicitement la méthode `insert` ou utiliser la notation accès direct par `[clé]`*
- *Noter que le conteneur `map` fait une insertion triée dans l'ordre des clés (et non dans l'ordre des insert)*

```
/// Déclaration avec remplissage ultérieur  
std::map<std::string, int> asso;
```

```
/// Remplissage : noter la syntaxe make_pair  
asso.insert(std::make_pair("Zürich", 143));
```

```
/// Remplissage : forme courte  
asso.insert({"Basel", 114});  
// Attention ceci ne passe pas  
// asso.insert("Basel", 114);
```

```
/// Remplissage : forme directe  
asso["Lausanne"] = 116;  
asso["Bern"] = 24;
```

```
/// Parcours par "range-based for loop"  
for(const auto& elem : asso)  
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;
```

```
Basel -> 114  
Bern -> 24  
Lausanne -> 116  
Zürich -> 143
```

# Conteneurs associatifs : map



- *Attention avec la notation accès direct par [clé] le seul fait de parler d'une clé créer une entrée !*
- *Ça ne plante pas, mais c'est rarement bon signe...*

```
/// Accès direct par clé en lecture et écriture
```

```
std::cout << asso["Bern"] << std::endl;
```

```
asso["Bern"] = 25;
```

```
std::cout << asso["Bern"] << std::endl;
```

```
++asso["Bern"];
```

```
std::cout << asso["Bern"] << std::endl;
```

```
/// Si la clé n'existe pas on a une valeur par défaut
```

```
/// Surprise un accès en lecture a ajouté un élément !
```

```
std::cout << asso["Mexico"] << std::endl;
```

```
for(const auto& elem : asso)
```

```
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;
```

```
24
25
26
0
Basel -> 114
Bern -> 26
Lausanne -> 116
Mexico -> 0
Zürich -> 143
```

# Conteneurs associatifs : map

- *La fête est gâchée ! L'accès direct par [clé] est une belle syntaxe mais il faut gérer les aléas...*
- *Donc en général on doit se rappeler qu'une clé peut ne pas exister (et qu'il vaut mieux le savoir)*

```

/// l'accès avec [clé] est sympa mais dangereux ! Alternative...
auto trouve = asso.find("Tokyo");
if ( trouve!=asso.end() )
    std::cout << trouve->first << " -> " << trouve->second << std::endl;
else
    std::cout << "Tokyo pas trouvé" << std::endl;

trouve = asso.find("Lausanne");
if ( trouve!=asso.end() )
    std::cout << trouve->first << " -> " << trouve->second << std::endl;
else
    std::cout << "Lausanne pas trouvé" << std::endl;

```

Tokyo pas trouvé  
Lausanne -> 116



# Conteneurs associatifs : map

- *Enlever des éléments ne pose pas de problème...  
Vérifier de ne pas utiliser un itérateur qui vaut end() !*
- *L'objet valeur associé est détruit. Si la valeur est un pointeur c'est le pointeur qui est détruit, pas le pointé.*

```
/// Effacer par itérateur
trouve = asso.find("Bern");
if ( trouve!=asso.end() )
    asso.erase(trouve);
```

```
/// Effacer directement
asso.erase("Mexico");
```

```
/// Effacer directement
/// une clé inexistante = aucune conséquence !
asso.erase("Sidney");
```

```
/// Après les effacements
for(const auto& elem : asso)
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;
```

```
Basel -> 114
Lausanne -> 116
Zürich -> 143
```

# Conteneurs associatifs : map

- **map** et **unordered\_map** s'utilisent pratiquement de la même façon (même interface de base)
- **unordered\_map** ne donne aucune garantie d'ordre dans la séquence de parcours : ce n'est ni l'ordre d'ajout des éléments ni un ordre naturel
- **unordered\_map** peut être plus rapide pour des grosses maps mais ça dépend de nombreux facteurs (voir implémentations chapitres G et H)  
Il faut faire des tests pour vraiment savoir

$O(\log N)$  de **map** donne des **bonnes performances**

$$\log_2 10^3 \approx 10 \quad \log_2 10^6 \approx 20 \quad \log_2 10^9 \approx 30$$

# Conteneurs associatifs : map

- *Du moment qu'il est comparable (operator<) ou hachable n'importe quel type clé est possible*
- **std::map<Ecureuil, Elephant>**  
*À chaque écureuil on associe un éléphant (indiquer au système operator< entre écureuils)*
- **std::unordered\_map<Elephant, Ecureuil>**  
*À chaque éléphant on associe un écureuil (indiquer au système le hachage d'éléphant)*
- *Mais le plus souvent on utilise un type clé de type-valeur (au sens value-type, voir cours 5)*  
**std::map<Date, std::string> saints;**

# Conteneurs associatifs : map

- *Autre exemple (atypique)*

```
std::map<double, std::string> quoi;
```

```
quoi[3.1413] = "entre 3.141 et 3.142 ?";  
quoi[3.14] = "Moins que Pi";  
quoi[3.1411] = "Combien de choses ";  
quoi[3.15] = "Plus que Pi";  
quoi[3.141] = "Moins que Pi";  
quoi[3.1412] = "peut-on ranger ";  
quoi[3.142] = "Plus que Pi";
```

```
/// Parcours par "range-based for loop"
```

```
for(const auto& elem : quoi)  
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;
```

```
3.14 -> Moins que Pi  
3.141 -> Moins que Pi  
3.1411 -> Combien de choses  
3.1412 -> peut-on ranger  
3.1413 -> entre 3.141 et 3.142 ?  
3.142 -> Plus que Pi  
3.15 -> Plus que Pi
```

# Conteneurs associatifs : map

- *Les conteneurs associatifs trouvent un nombre considérable d'application en programmation*
- *Parmi les exemples d'usage : la sérialisation*
- *Sérialiser = transformer des données RAM en séquence d'octets pour sauvegarde fichier ou stockage base de données ou transfert réseau...*
- *Le problème : les objets des types-entités se désignent réciproquement par pointeurs, et les pointeurs ne se rechargent pas !*
- *Une solution possible: associer un int à chacun !  
**std::map<Elephant\*, int>**  
et sauver ces indices réciproques*

# COURS 7

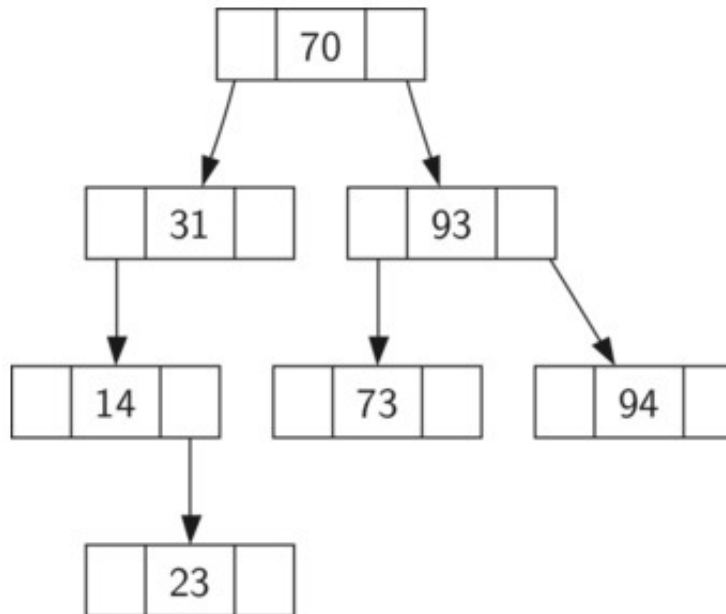
- A) Structures de données & STL**
- B) Itérateurs, parcours, algos**
- C) Conteneurs séquentiels**
- D) Piles et files**
- E) Conteneurs ensemblistes : set**
- F) Conteneurs associatifs : map**
- G) **Arbre Binaire de Recherche****
- H) Table de hachage**

# Arbre Binaire de Recherche





# Arbre Binaire de Recherche



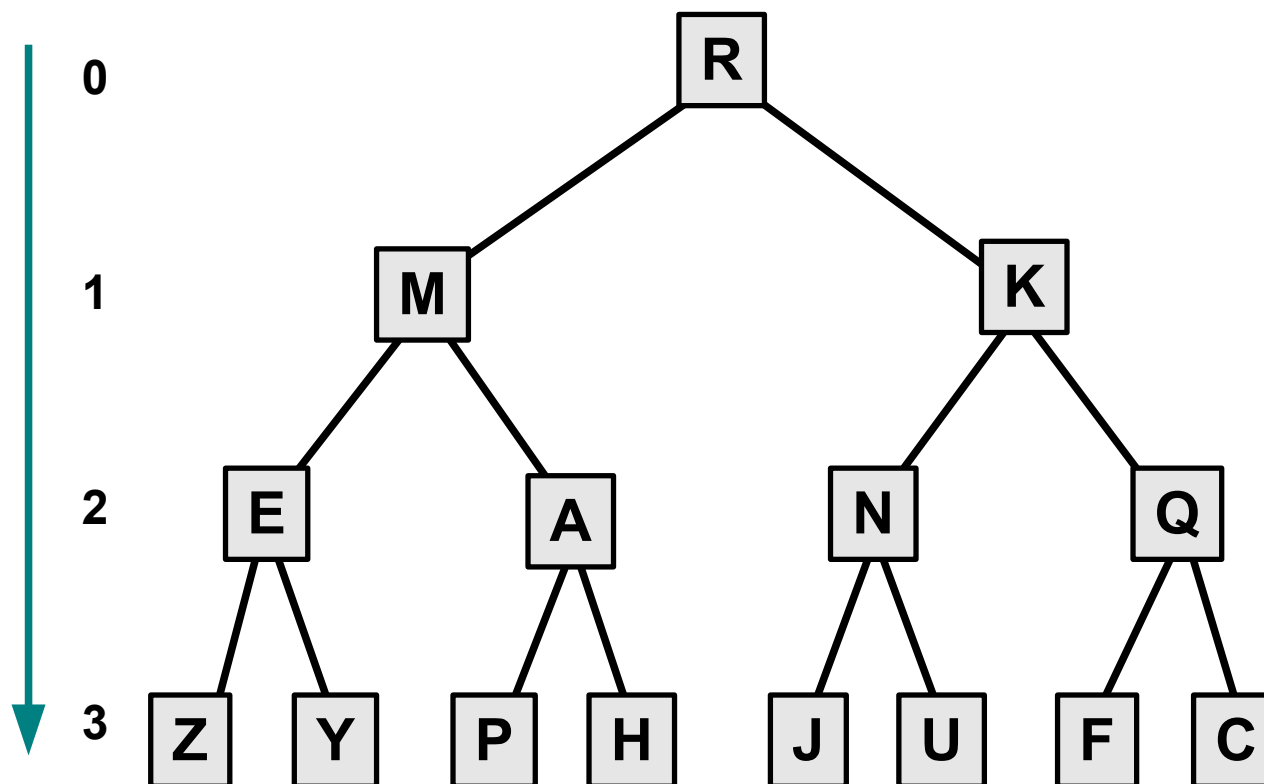
- *set et map utilisent une structure de donnée arbre binaire de recherche*
- *set y stocke juste une clé*
- *map y stocke une paire clé-valeur*



# Arbre Binaire de Recherche

- Caractéristiques des arbres binaires équilibrés :  
on peut atteindre une feuille parmi  $n=2^p$  en  $p$  étapes

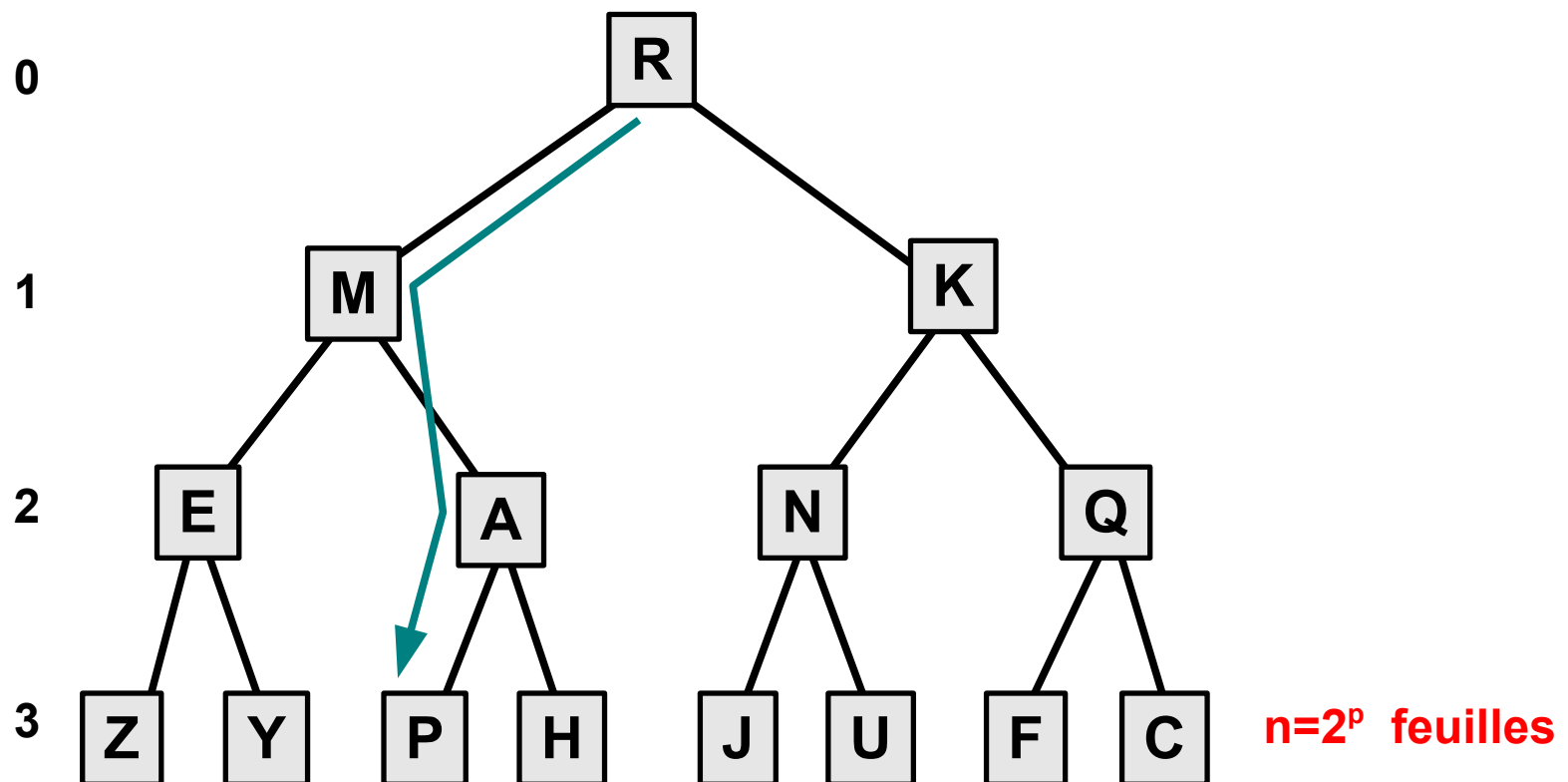
profondeur  $p$



$n=2^p$  feuilles

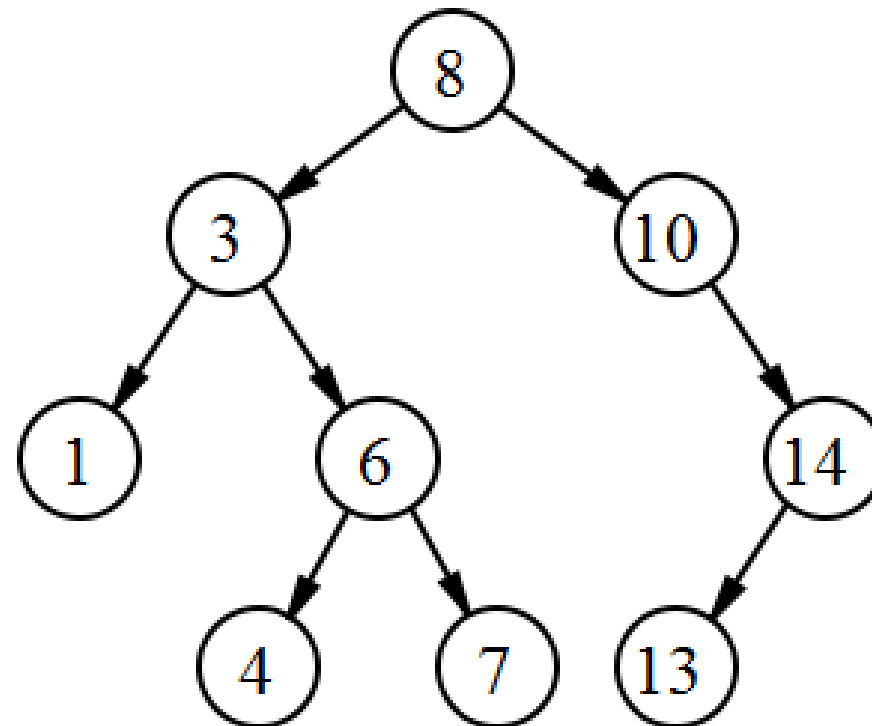
# Arbre Binaire de Recherche

- **Caractéristiques des arbres binaires équilibrés :**  
on peut atteindre une feuille parmi  $n=2^p$  en  $p$  étapes
- **Un accès à un élément parmi  $n$  est efficace  $p=\log_2 n$**



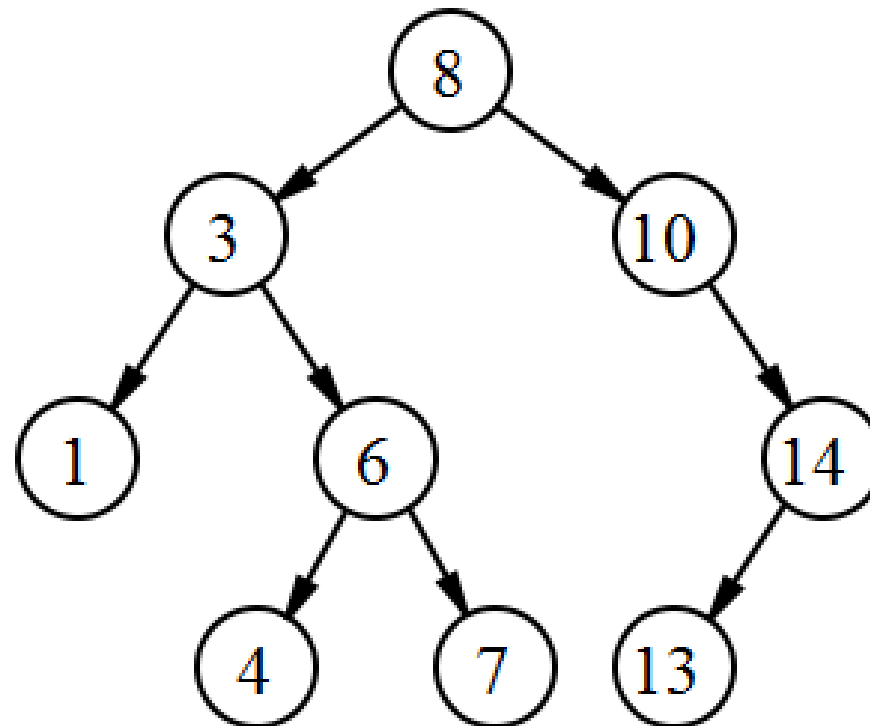
# Arbre Binaire de Recherche

- **Arbre Binaire de Recherche** : insertion triée efficace  
chaque nœud porte une valeur unique : clé du tri...



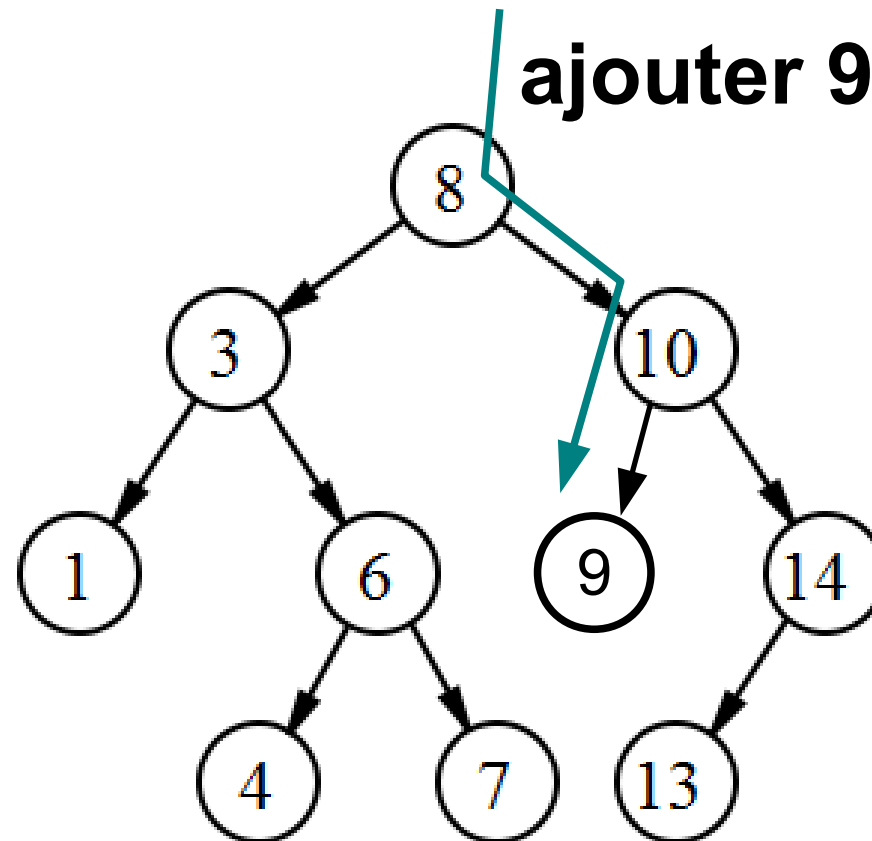
# Arbre Binaire de Recherche

- **Arbre Binaire de Recherche** : insertion triée efficace
- **Propriété à vérifier** : pour tout nœud  
 $\max(\text{sous arbre gauche}) < \text{valeur du nœud}$   
 $\min(\text{sous arbre droit}) > \text{valeur du nœud}$



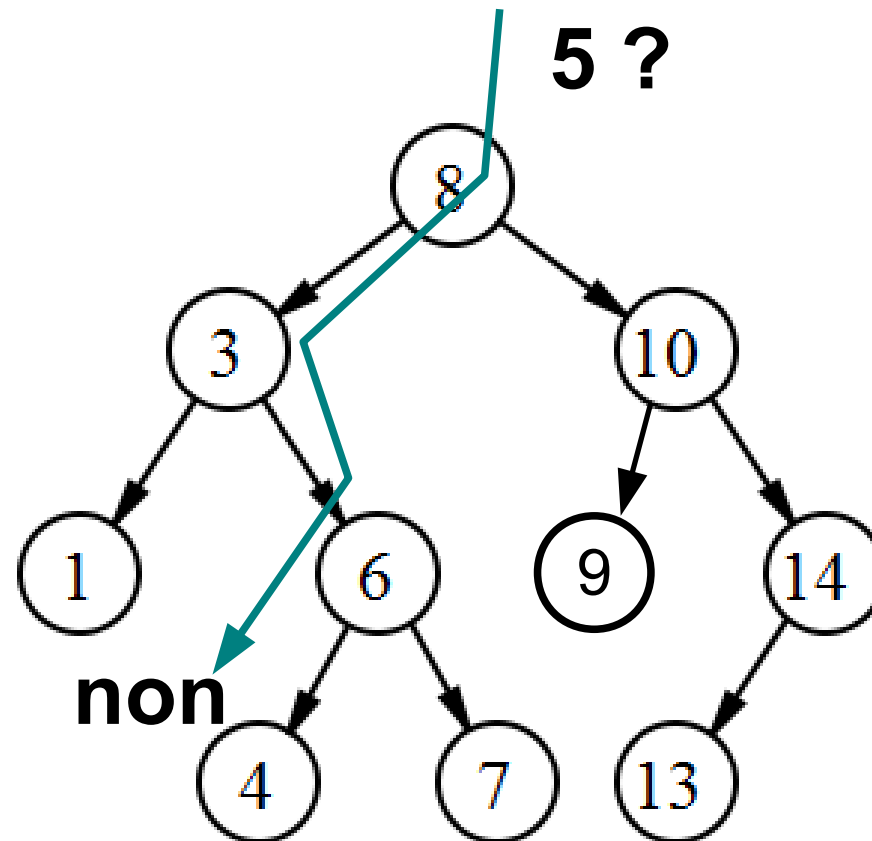
# Arbre Binaire de Recherche

- Pour **insérer** : parcours en  $\log_2 n \rightarrow$  efficace
- On aiguille à chaque niveau à gauche ou à droite selon la valeur rencontrée



# Arbre Binaire de Recherche

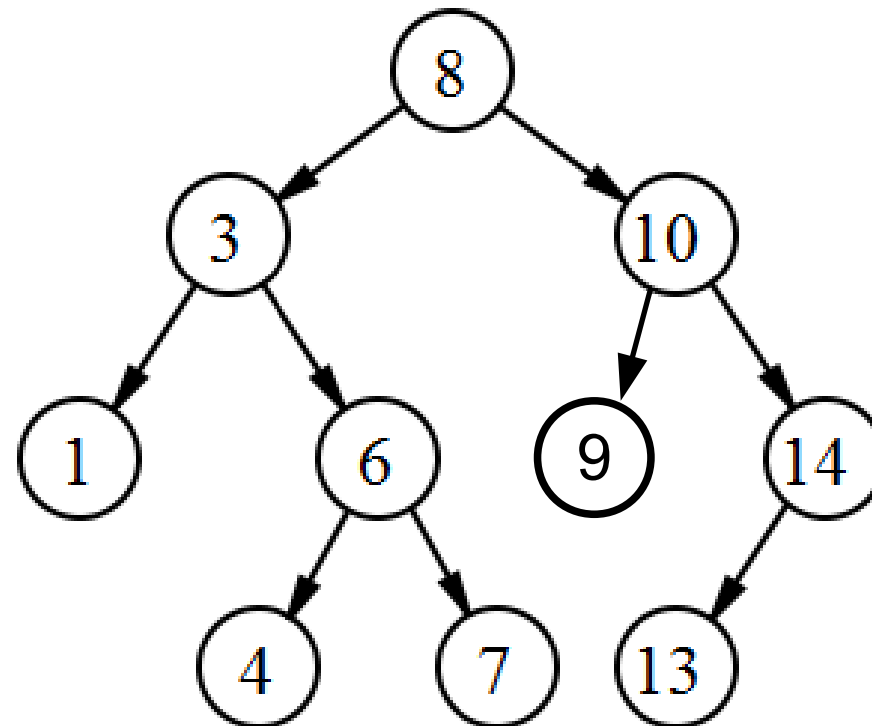
- Pour **rechercher** : parcours en  $\log_2 n \rightarrow$  efficace
- On aiguille à chaque niveau à gauche ou à droite selon la valeur rencontrée



# Arbre Binaire de Recherche

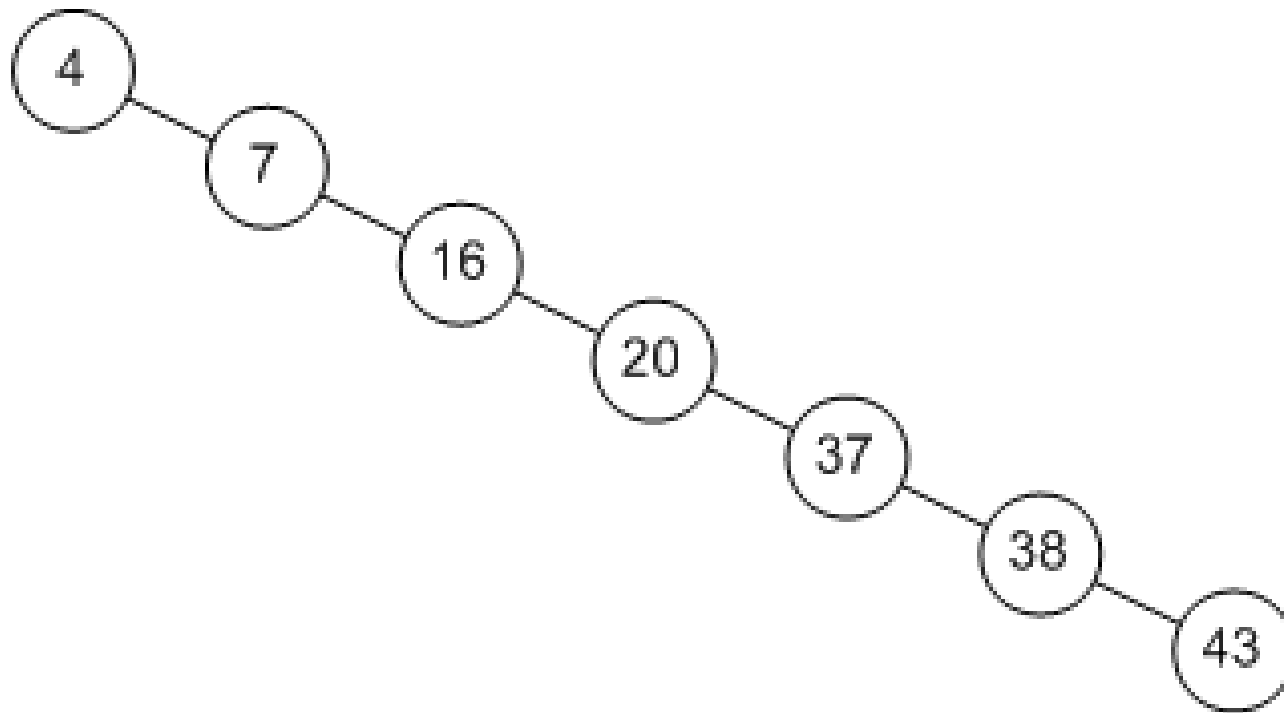
- On obtient tous les nœuds dans l'ordre trié en utilisant un parcours en profondeur infixé

1 3 4 6 7 8 9 10 13 14



# Arbre Binaire de Recherche

- L'insertion n'est efficace que si l'arbre binaire de recherche est équilibré



- Un mécanisme de ré-équilibrage efficace doit être utilisé au fur et à mesure des insertions ...

[Voir introduction de Wikipedia](#)



# COURS 7

- A) Structures de données & STL**
- B) Itérateurs, parcours, algos**
- C) Conteneurs séquentiels**
- D) Piles et files**
- E) Conteneurs ensemblistes : set**
- F) Conteneurs associatifs : map**
- G) Arbre Binaire de Recherche**
- H) Table de hachage**

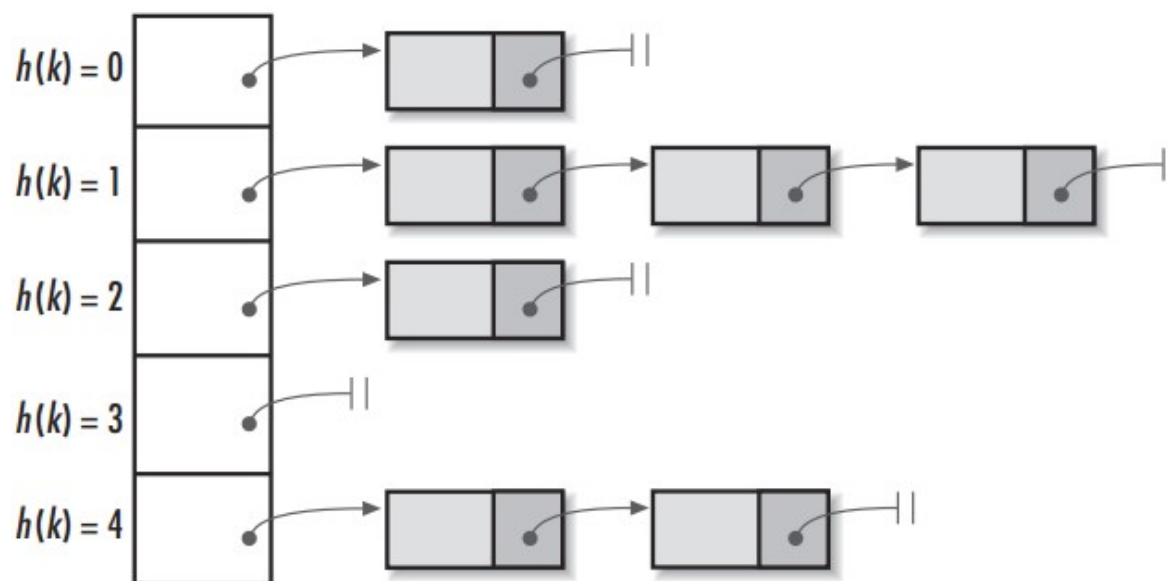
# Table de hachage





# Table de hachage

[Voir introduction de Wikipedia](#)



- ***unordered\_set* et *unordered\_map* utilisent une structure de donnée **table de hachage****
- ***unordered\_set* y stocke juste une clé**
- ***unordered\_map* y stocke une paire clé-valeur**