

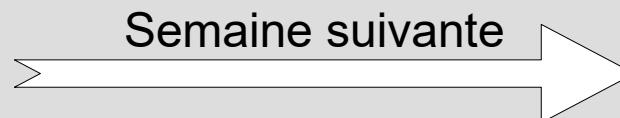
# Conception et Programmation Orientée Objet

## C++

# POO - C++

## Sommaire général du semestre

### COURS



### TPs

1. *Intro, concepts, 1 exemple*
2. *Modélisation objet / UML*
3. *C++ pratique 1*
4. *C++ pratique 2*
5. *Classes & C++ : bases*
6. *Classes & C++ : compléments*
7. ***Conteneurs & C++ : la STL***
8. *Héritage / polymorphisme*
9. *Modèles objets avancés*
10. *Exceptions, flots, fichiers ...*
11. *Templates côté développeur*
12. *Gestion mémoire / smart pointers*

1. *Organisation objet des données*
2. *Diagrammes de classe UML*
3. *C++ pratique, E/S, string, vector*
4. *C++ pratique, type &, surcharge*
5. *Date : une classe simple en C++*
6. *UML et C++, associations*
7. *Gestion de collections complexes*
8. *Collections polymorphes*
9. *Modèle composite et graphismes*
10. *Persistiance / fichiers / except.*
11. *Développement de templates*
12. *Soutenance de projet ...*

# Conteneurs & C++ : la STL



# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# COURS 7

- A) **Structures de données & STL**
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Structures de données & STL



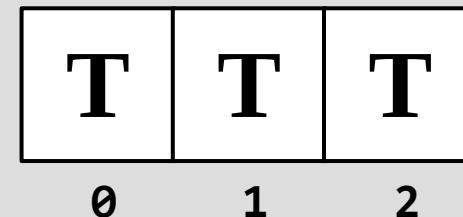
# Structures de données & STL

***La Standard Template Library fournit***

- Des classes conteneurs génériques (*templates*)  
générique/template = type paramétrable  
les conteneurs pourront contenir *n'importe quel type*
- Des itérateurs pour désigner des emplacements  
itérateur = pointeur amélioré spécialement conçu pour  
parcourir/désigner les « cases » des conteneurs
- Des méthodes et algorithmes usuels pour  
*insertion / suppression / recherche / tri*
- C'est un standard ISO, plusieurs *implémentations* existent  
(GNU)libstdc++ / (LLVM)libc++ / Microsoft STL / Apache stdcxx ...
- Le succès du C++ comme *langage industriel* repose en  
grande partie sur la *STL*: productivité, fiabilité, performance

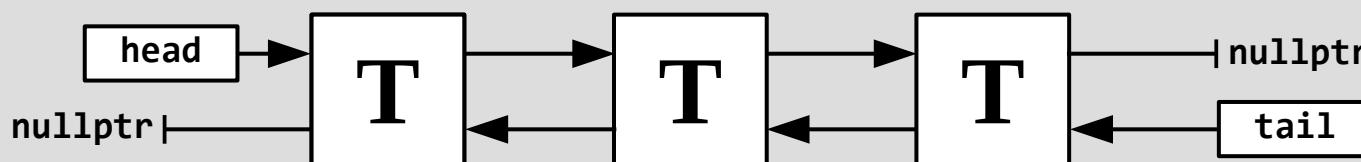
# Structures de données & STL

- Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ?  
( generic/template container class )
- La classe générique `std::vector< T >`



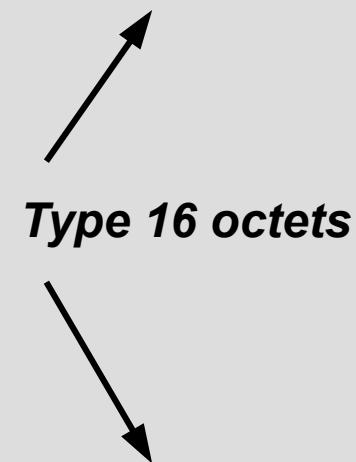
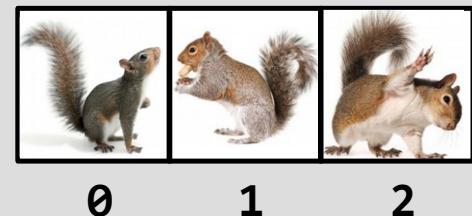
Type en paramètre

- La classe générique `std::list< T >`



# Structures de données & STL

- Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ?  
( generic/template container class )
- La classe concrète `std::vector<Ecureuil>`

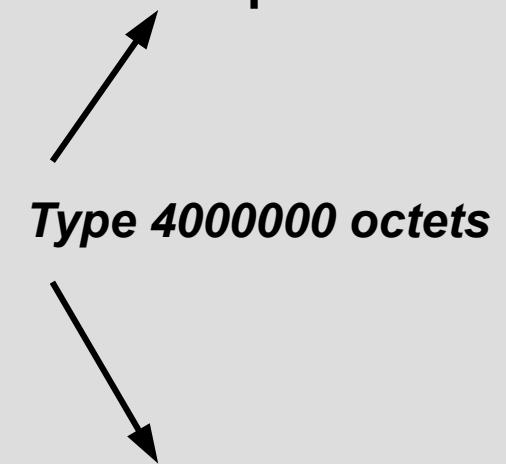
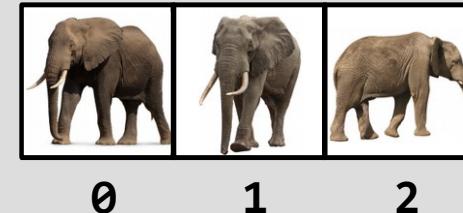


- La classe concrète `std::list<Ecureuil>`

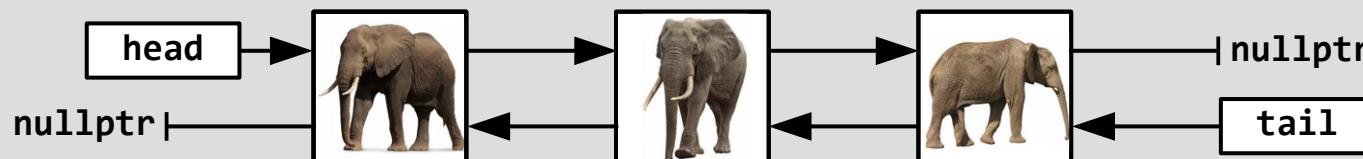


# Structures de données & STL

- Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ?  
( generic/template container class )
- La classe concrète `std::vector<Elephant>`



- La classe concrète `std::list<Elephant>`



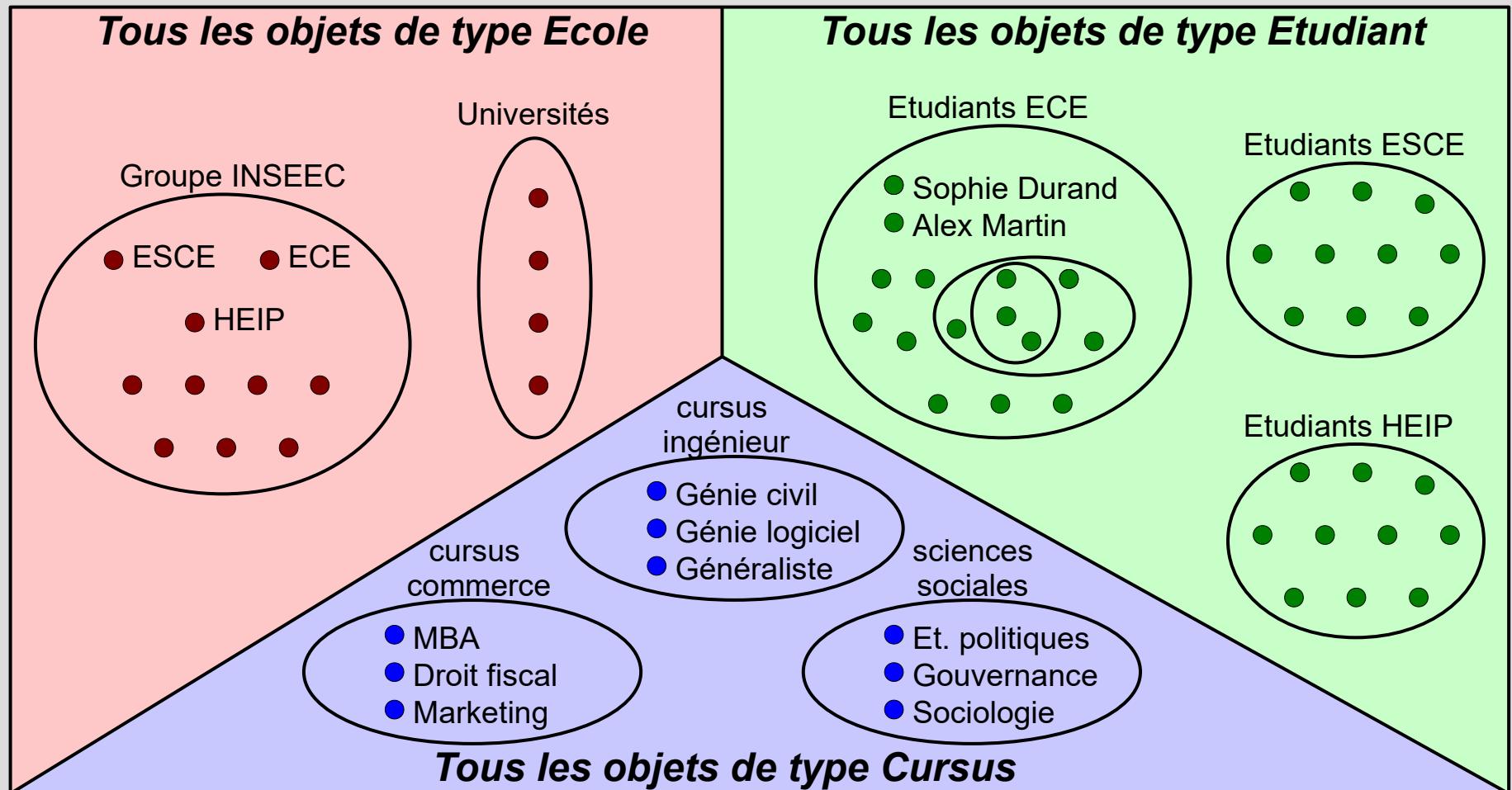


# Structures de données & STL

- *Qu'est-ce qu'une classe conteneur générique ? ( generic/template container class )*
- *C'est une classe « paramétrée en type »*  
*Techniquement en C++ : classe **template** (cours 11)*
- *Elle contient une collection d'éléments de type arbitraire ! Exemple : std::vector< T >*
- *Attention cependant, un même conteneur générique ne contient qu'un seul type à la fois, on ne mélange pas écureuils et éléphants !*  
*(sauf polymorphisme, cours 8)*
- *Ça sert à quoi ? Ça répond à des besoins...*

# Structures de données & STL

- *On a besoin de séparer les objets en groupes*
- *Appartenance aux classes : pas assez fin*



# Structures de données & STL

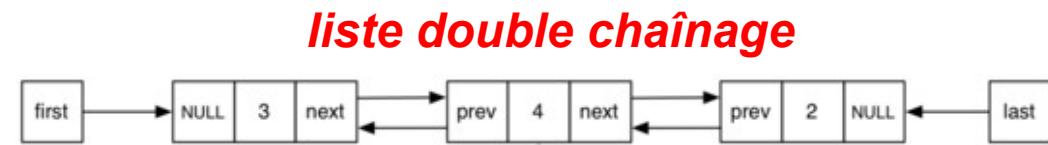
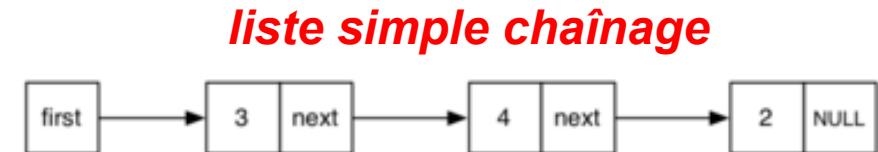
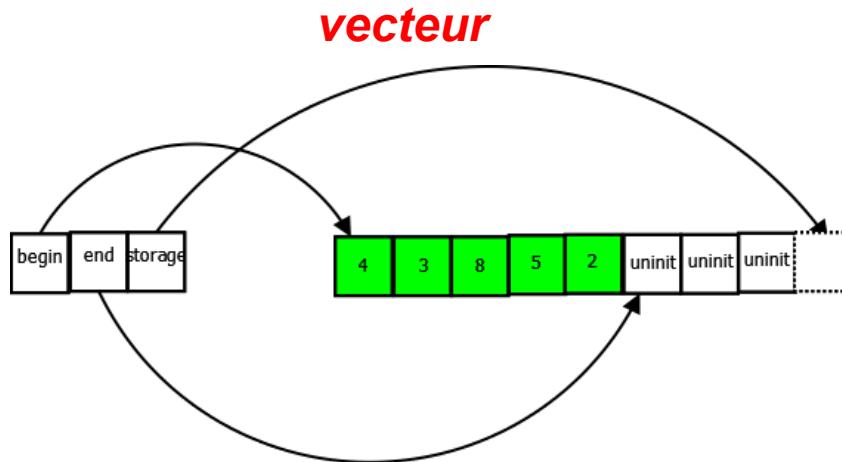


- Ces groupes ou « collections » doivent être
  - Accédés : 1 élément à la fois
  - Parcourus : traitements collectifs
  - Agrandis : ajout d'élément(s)
  - Diminués : retraits d'élément(s)
- Ils doivent permettre des opérations
  - Savoir taille / Trier / Trouver ...
- Ils doivent pouvoir apporter des garanties
  - Unicité / Performance / Stabilité

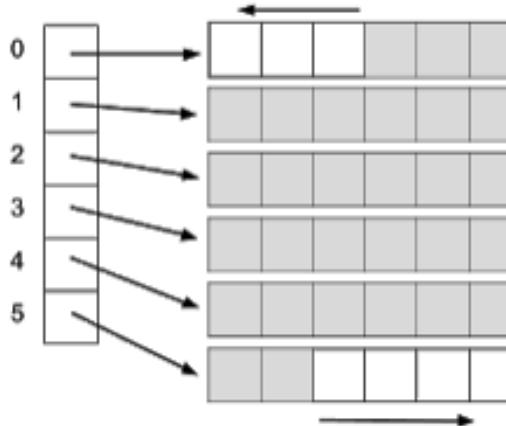
# Structures de données & STL



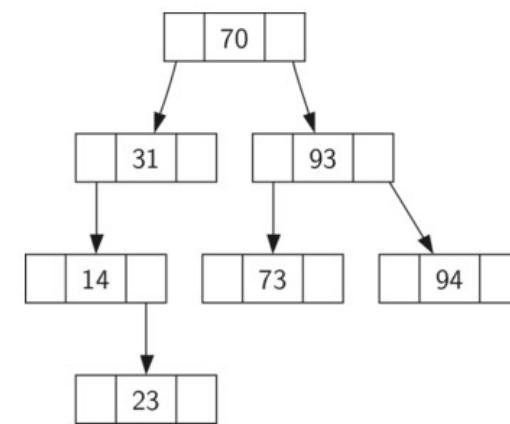
- Differentes façons d'organiser les données :*
- ## *Structures de données*



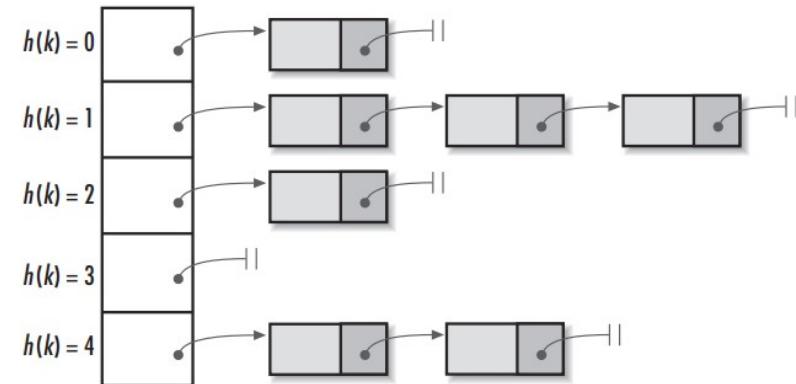
**file à 2 entrées**



**arbre binaire de recherche**



**table de hachage**



# Structures de données & STL



- *Differentes façons d'accéder aux données :*

**Conteneurs**

**Structure(s) utilisée(s)**

<b>vector</b>	vecteur
<b>list</b>	liste double chaînage
<b>forward_list</b>	liste simple chaînage
<b>deque</b>	file à 2 entrées
<b>stack</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage ou vecteur
<b>queue</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage
<b>set</b>	arbre binaire de recherche
<b>unordered_set</b>	table de hachage
<b>map</b>	arbre binaire de recherche avec éléments clé/valeur
<b>unordered_map</b>	table de hachage avec éléments clé/valeur

# Structures de données & STL

- *En fonction des **besoins d'accès** et des **contraintes et avantages** des différentes structures on choisit un de ces conteneurs...*

<b>vector</b>	vecteur
<b>list</b>	liste double chaînage
<b>forward_list</b>	liste simple chaînage
<b>deque</b>	file à 2 entrées
<b>stack</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage ou vecteur
<b>queue</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage
<b>set</b>	arbre binaire de recherche
<b>unordered_set</b>	table de hachage
<b>map</b>	arbre binaire de recherche avec éléments clé/valeur
<b>unordered_map</b>	table de hachage avec éléments clé/valeur

# Structures de données & STL



- En fonction des **besoins d'accès** et des **contraintes et avantages** des différentes structures on choisit un de ces conteneurs...

<b>vector</b>	vecteur	Accès efficace au rang <i>i</i> Insertion au milieu inefficace
<b>list</b>	liste double chaînage	
<b>forward_list</b>	liste simple chaînage	Accès inefficace au rang <i>i</i> Insertion au milieu efficace (à condition d'y être)
<b>deque</b>	file à 2 entrées	
<b>stack</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage ou vecteur	
<b>queue</b>	file à 2 entrées ou liste à double chaînage	
<b>set</b>	arbre binaire de recherche	
<b>unordered_set</b>	table de hachage	
<b>map</b>	arbre binaire de recherche avec éléments clé/valeur	
<b>unordered_map</b>	table de hachage avec éléments clé/valeur	

# Structures de données & STL



- *Le gros avantage des conteneurs génériques : pas besoin de recoder pour chaque type T !*

# Structures de données & STL



- Les méthodes utilisables dépendent des conteneurs...

# Structures de données & STL

- Ces méthodes sont complétées par des **fonctions génériques** (type T quelconque) qui implémentent des **algorithmes** usuels : *trier, min, max, compter, trouver ...*
- Les algorithmes utilisables dépendent des conteneurs  
Par exemple l'algorithme de tri **std::sort** nécessite un conteneur avec accès aléatoire : **operator[]**
- Les listes chaînée n'ont pas cet accès, mais elle ont une **méthode** de tri (au final ça revient au même...)
- Ces fonctions sont dans **#include <algorithm>**
- Il y en a beaucoup ! Autant à ne pas re-coder...
- Gain en productivité, fiabilité, performance

# Structures de données & STL

Non-modifying sequence operations	Modifying sequence operations	Partitioning operations	Heap operations	Permutation operations	Operations on uninitialized memory
Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <algorithm>	Defined in header <memory>
<a href="#">all_of</a> (C++11) <a href="#">any_of</a> (C++11) <a href="#">none_of</a> (C++11)	<a href="#">copy</a> <a href="#">copy_if</a> (C++11) <a href="#">copy_n</a> (C++11)	<a href="#">is_partitioned</a> (C++11) <a href="#">partition</a> <a href="#">partition_copy</a> (C++11) <a href="#">stable_partition</a> <a href="#">partition_point</a> (C++11)	<a href="#">is_heap</a> (C++11) <a href="#">is_heap_until</a> (C++11) <a href="#">make_heap</a> <a href="#">push_heap</a> <a href="#">pop_heap</a> <a href="#">sort_heap</a>	<a href="#">is_permutation</a> (C++11) <a href="#">next_permutation</a> <a href="#">prev_permutation</a> <a href="#">accumulate</a> <a href="#">inner_product</a> <a href="#">adjacent_difference</a> <a href="#">partial_sum</a> <a href="#">reduce</a> (C++17) <a href="#">max_element</a> <a href="#">min</a> <a href="#">min_element</a> <a href="#">minmax</a> (C++11) <a href="#">minmax_element</a> (C++11) <a href="#">clamp</a> (C++17)	<a href="#">uninitialized_copy</a> <a href="#">uninitialized_copy_n</a> (C++11) <a href="#">uninitialized_fill</a> <a href="#">uninitialized_fill_n</a> <a href="#">uninitialized_move</a> (C++17) <a href="#">uninitialized_move_n</a> (C++17) <a href="#">uninitialized_default_construct</a> <a href="#">uninitialized_default_construct_n</a> <a href="#">uninitialized_value_construct</a> <a href="#">uninitialized_value_construct_n</a> <a href="#">destroy_at</a> (C++17) <a href="#">destroy</a> (C++17) <a href="#">destroy_n</a> (C++17) <a href="#">library</a> <a href="#">qsort</a> <a href="#">bsearch</a>
<a href="#">for_each</a> <a href="#">for_each_n</a> (C++17) <a href="#">count</a> <a href="#">count_if</a> <a href="#">mismatch</a> <a href="#">find</a> <a href="#">find_if</a> <a href="#">find_if_not</a> (C++11) <a href="#">find_end</a> <a href="#">find_first_of</a> <a href="#">adjacent_find</a> <a href="#">search</a> <a href="#">search_n</a>	<a href="#">copy_backward</a> <a href="#">move</a> (C++11) <a href="#">move_backward</a> (C++11) <a href="#">fill</a> <a href="#">fill_n</a> <a href="#">transform</a> <a href="#">generate</a> <a href="#">generate_n</a> <a href="#">remove</a> <a href="#">remove_if</a> <a href="#">remove_copy</a> <a href="#">remove_copy_if</a> <a href="#">replace</a> <a href="#">replace_if</a> <a href="#">replace_copy</a> <a href="#">replace_copy_if</a> <a href="#">swap</a> <a href="#">swap_ranges</a> <a href="#">iter_swap</a> <a href="#">reverse</a> <a href="#">reverse_copy</a> <a href="#">rotate</a> <a href="#">rotate_copy</a> <a href="#">shift_left</a> <a href="#">shift_right</a> (C++20) <a href="#">random_shuffle</a> (until C++17) <a href="#">shuffle</a> (C++11) <a href="#">sample</a> (C++17) <a href="#">unique</a> <a href="#">unique_copy</a>	<a href="#">nth_element</a> <b>Binary search operations (on sorted ranges)</b> Defined in header <algorithm> <a href="#">lower_bound</a> <a href="#">upper_bound</a> <a href="#">binary_search</a> <a href="#">equal_range</a> <b>Other operations on sorted ranges</b> Defined in header <algorithm> <a href="#">merge</a> <a href="#">inplace_merge</a> <b>Set operations (on sorted ranges)</b> Defined in header <algorithm> <a href="#">includes</a> <a href="#">set_difference</a> <a href="#">set_intersection</a> <a href="#">set_symmetric_difference</a> <a href="#">set_union</a>			

Les algorithmes de la STL

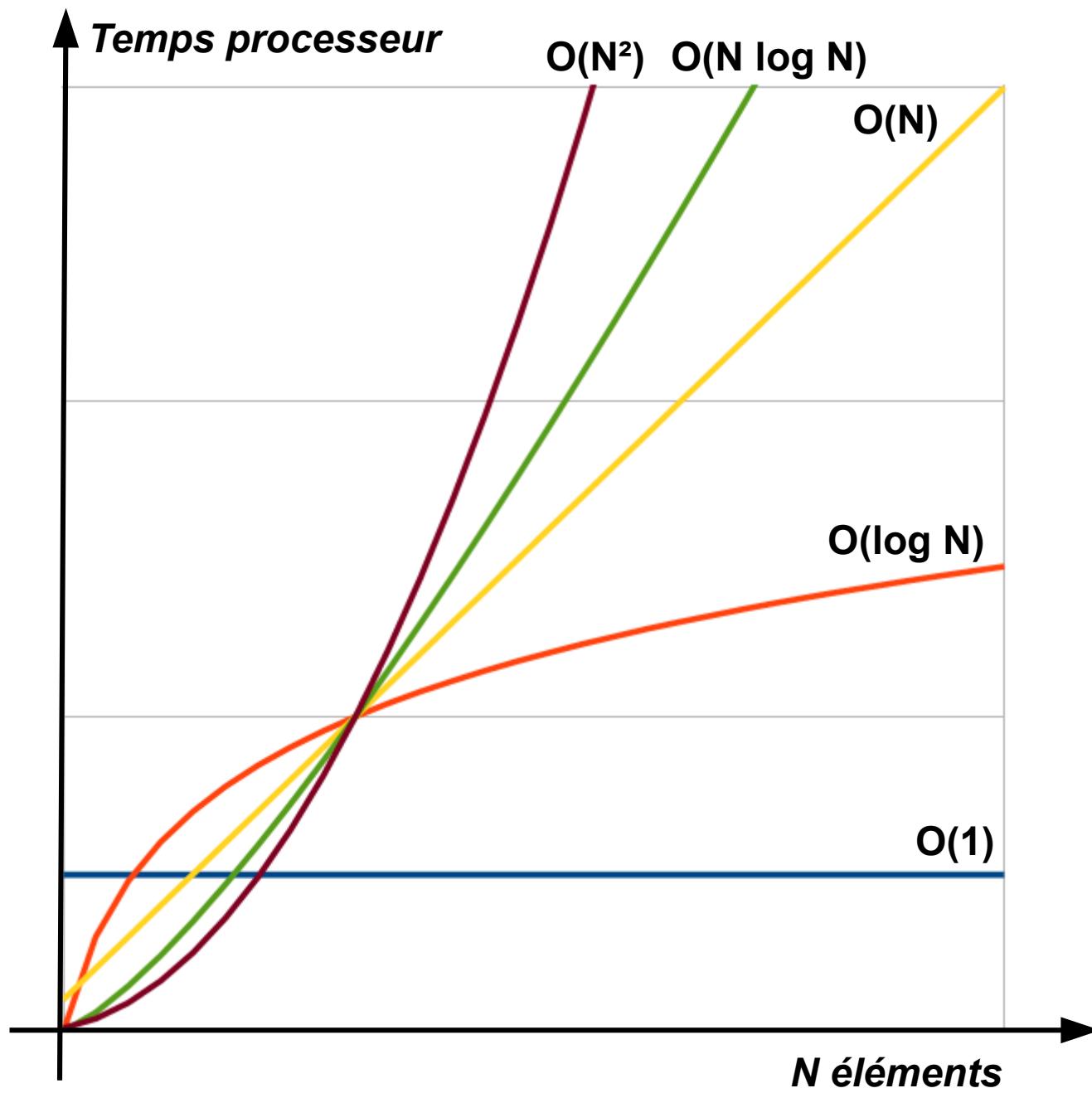
# Structures de données & STL

- Utiliser une méthode ou un algorithme a un coût
- Ce coût processseur (**temps d'exécution**) est précisé dans la documentation au paragraphe **complexité (complexity)**
- Le temps d'exécution exact dépend de la machine, des options d'optimisation, de la fragmentation des mémoires caches...  
La norme ne peut pas entrer dans ces détails
- L'indication de **complexité temporelle** est donnée comme une **proportionnalité** entre un nombre  $N$  d'éléments impliqués et le temps d'exécution...

# Structures de données & STL

- Cette *proportionnalité* entre un nombre  $N$  d'éléments impliqués et le *temps d'exécution*... est exprimée en *notation grand O* :
    - $O(1)$       *temps constant*
    - $O(\log N)$     *temps logarithmique*
    - $O(N)$        *temps linéaire*
    - $O(N \log N)$  *temps log-linéaire*
    - $O(N^2)$        *temps quadratique*

# Structures de données & STL



# Structures de données & STL

## *Exemples de complexités*

- *L'insertion au milieu d'un vecteur implique de décaler N/2 éléments : insert est de complexité O(N) temps linéaire pour un vecteur*
- *L'insertion au milieu d'une liste juste après un élément qu'on est en train de visiter implique juste d'ajouter un maillon, ce temps ne dépend pas du nombre N d'éléments : insert est de complexité O(1) temps constant pour une liste*
- *Les tris que les débutants codent sont en O(N<sup>2</sup>)*
- *Les tris de la STL sont en moyenne O(N log N)*

# Structures de données & STL



- *On n'aurait pas besoin de toutes ces complications si une seule structure de donnée était tout le temps « la meilleure » !*
- **Souvent** la structure par cases contiguës en mémoire avec ré-allocations est la meilleure : ceci correspond au **std::vector** qu'on utilisera « par défaut » dans les situations usuelles parce qu'à l'usage c'est un bon compromis
- Parfois on a **beaucoup d'insertions/délétions** ou alors on va **souvent chercher par valeur, alors d'autres conteneurs sont préférables...**

# Structures de données & STL

- *Rappel technique : n'oubliez pas les includes*
- *Chaque conteneur a le sien*
- *Les algorithmes sont dans algorithm*

```
#include <iostream>
#include <string>
#include <vector>
#include <list>
#include <deque>
#include <set>
#include <unordered_set>
#include <map>
#include <algorithm>
...
```

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) **Itérateurs, parcours, algos**
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Itérateurs, parcours, algos



# Itérateurs, parcours, algos

- Pour faire fonctionner toute cette machinerie **générique** (le même code trie des Écureuils ou des Éléphants) on a besoin d'un mécanisme de **désignation** des « cases » plus évolué et plus souple que les *indices* ou que les *pointeurs*
- La nouvelle catégorie d'objets introduite s'appelle les **itérateurs**
- **1 itérateur désigne une case**
- **2 itérateurs désignent un intervalle**
- En gros c'est comme une sorte de pointeur...

# Itérateurs, parcours, algos

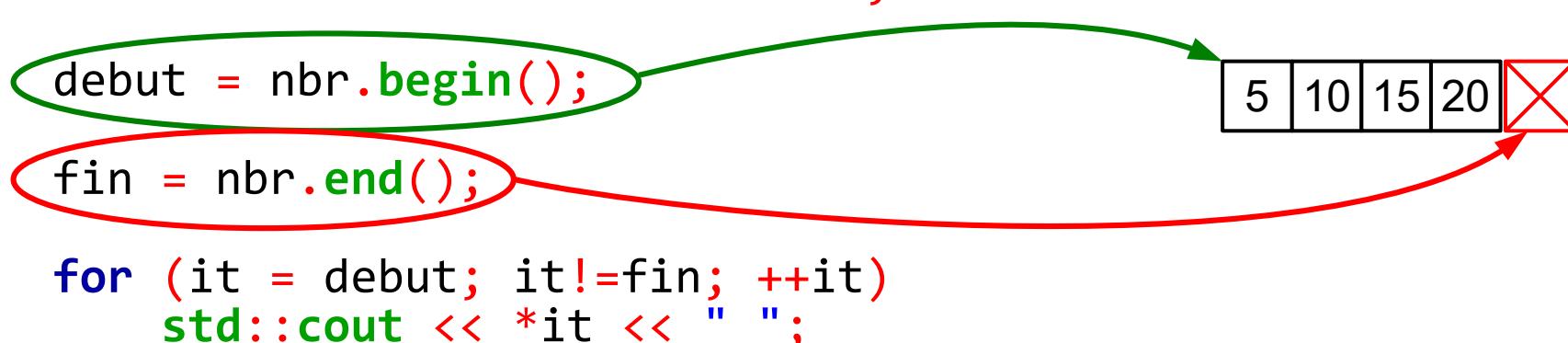
- *Chaque classe conteneur concrète a ses propres types d'itérateurs :*
- *La classe concrète std::vector<int> a le type itérateur std::vector<int>::iterator*
- *La classe concrète std::set<Ecureuil> a le type itérateur std::set<Ecureuil>::iterator*
- *Un itérateur est comme un pointeur sur un élément, il peut modifier l'élément sauf si on utilise la version const de l'itérateur :*
- *La classe concrète std::list<Elephant> a le type itérateur constant (qui ne doit pas modifier) std::list<Elephant>::const\_iterator*

# Itérateurs, parcours, algos

- La méthode **begin()** retourne un itérateur sur le 1<sup>er</sup> élément
- La méthode **end()** retourne un itérateur sur un élément fictif qui est **après** le dernier élément

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
std::vector<int>::iterator it;
std::vector<int>::iterator debut;
std::vector<int>::iterator fin;
```



5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos

- On peut faire **avancer** un itérateur (case suivante) en utilisant l'opérateur **++**
- On peut **accéder** à l'**élément** désigné par l'itérateur en le **déréférant** (**préfixer avec \***)

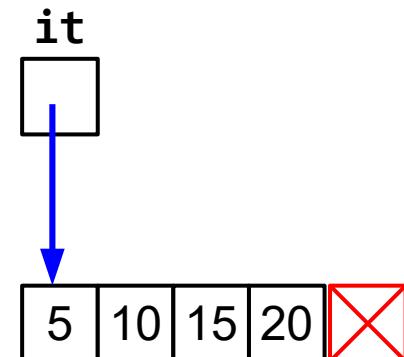
```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
std::vector<int>::iterator it;
std::vector<int>::iterator debut;
std::vector<int>::iterator fin;
```

```
debut = nbr.begin();
```

```
fin = nbr.end();
```

```
for (it = debut; it!=fin; ++it)
    std::cout << *it << " ";
```



5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos

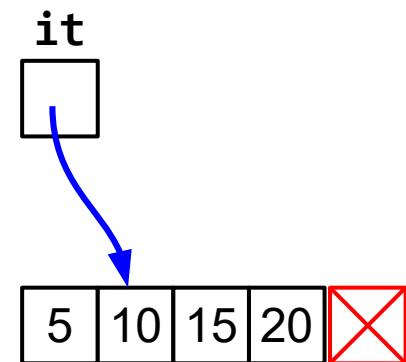
- On peut faire **avancer** un itérateur (case suivante) en utilisant l'opérateur **++**
- On peut **accéder** à l'**élément** désigné par l'itérateur en le **déréférant** (préfixer avec **\***)

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};

std::vector<int>::iterator it;
std::vector<int>::iterator debut;
std::vector<int>::iterator fin;

debut = nbr.begin();
fin = nbr.end();

for (it = debut; it!=fin; ++it)
    std::cout << *it << " ";
```



5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos

- On peut faire **avancer** un itérateur (case suivante) en utilisant l'opérateur **++**
- On peut **accéder** à l'**élément** désigné par l'itérateur en le **déréférant** (**préfixer avec \***)

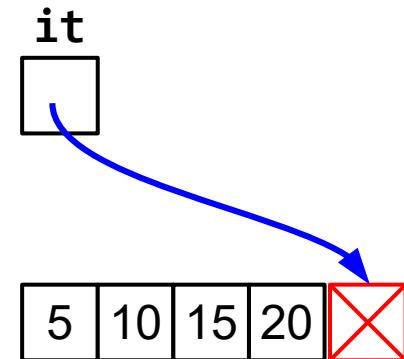
```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};

std::vector<int>::iterator it;
std::vector<int>::iterator debut;
std::vector<int>::iterator fin;

debut = nbr.begin();

fin = nbr.end();

for (it = debut; it!=fin; ++it)
    std::cout << *it << " ";
```



Etc... Jusqu'à ce que la condition  $it \neq fin$  soit fausse et on sort de la boucle

5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos

- *On n'est pas obligé de décomposer comme ça*
- *Une syntaxe normale pour parcourir :*

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};  
  
for (std::vector<int>::iterator it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

- *\*it autorise l'écriture (on peut modifier les éléments)*
- *Si on veut garantir que dans le corps de boucle on ne modifiera pas accidentellement les éléments on utilise la version const :*

```
std::vector<int> vec{5, 10, 15, 20};  
  
for (std::vector<int>::const_iterator it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

# Itérateurs, parcours, algos

- Pendant 15 ans les développeurs C++ ont usé leur clavier sur ces horreurs...
- Heureusement en C++11 on a **auto**

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};

for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

- Mais ici on ne doit pas modifier les éléments...  
*const auto* ne marche pas, *auto&* non plus  
(on a déjà un « pointeur » avec l'itérateur)  
Il faut alors utiliser **cbegin** et **cend**

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};

for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

# Itérateurs, parcours, algos

- *Finalement voilà le C++ (presque) moderne*

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

5 10 15 20

```
for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)
    *it *= 2;
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

10 20 30 40

- *Pour comparaison, l'approche par indice :*

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

5 10 15 20

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    nbr[i] *= 2;
```

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

10 20 30 40

# Itérateurs, parcours, algos

- *Et si une liste était mieux qu'un vecteur ?*

```
std::list <int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

5 10 15 20

```
for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)
    *it *= 2;
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

10 20 30 40

- Pour comparaison, l'approche par indice *casse !*

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

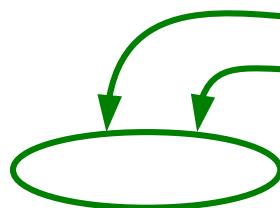
*error:*

*no match for 'operator[]'*

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    nbr[i] *= 2;
```

```
for (size_t i=0; i<nbr.size(); ++i)
    std::cout << nbr[i] << " ";
```

# Itérateurs, parcours, algos

 **Au choix !**

`<int> nbr{5, 10, 15, 20};`

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

```
for (auto it = nbr.begin(); it!=nbr.end(); ++it)
    *it *= 2;
```

```
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

*Le même code*

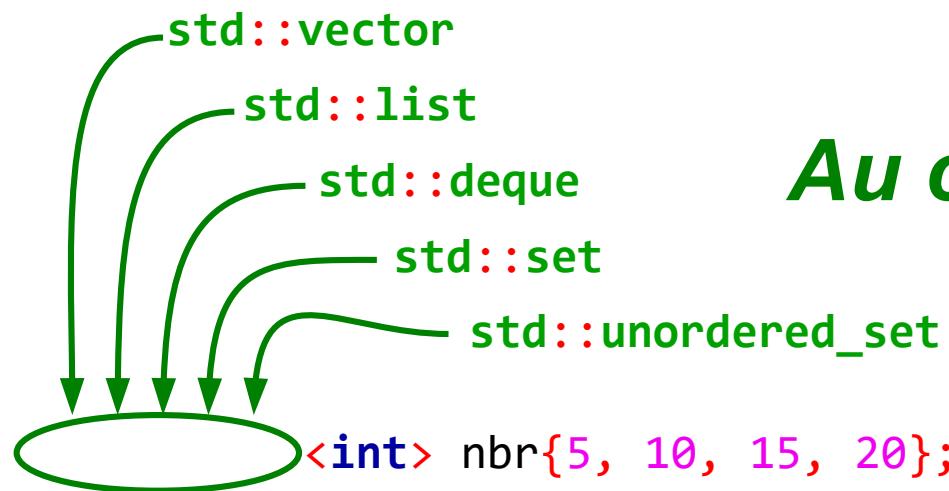
- Les *itérateurs* permettent de **substituer un conteneur à un autre sans casser le code** : ils permettent une **abstraction** des algorithmes par rapport aux structures de données concrètes
- C'est le *Graal du software*, le *découplage ultime*

# Itérateurs, parcours, algos

- *Un tel résultat valait bien tous ces sacrifices...*
- *Désormais tous les algorithmes de la STL peuvent être codés sur la base des itérateurs : ils s'appliquent à plusieurs conteneurs à la fois ( avec quelques restrictions selon les aptitudes de l'itérateur et du conteneur visé )*
- *C'est la raison pour laquelle les algorithmes et méthodes de la STL utilisent exclusivement des itérateurs*

# Itérateurs, parcours, algos

- Exemple d'algorithme non trivial rendu indépendant des structures de données



**Au choix !**

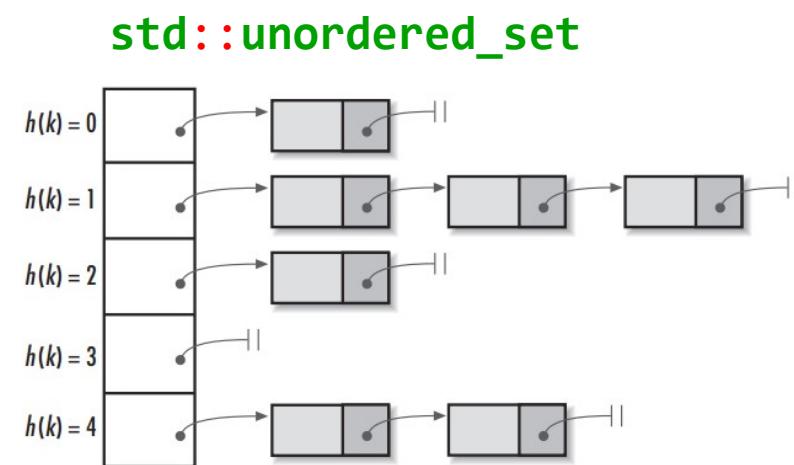
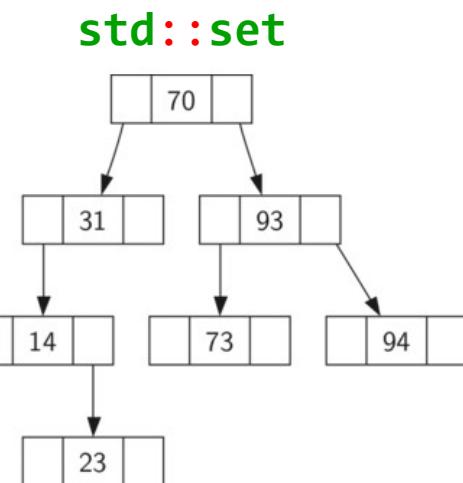
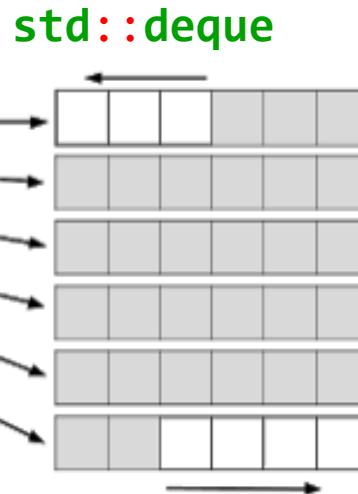
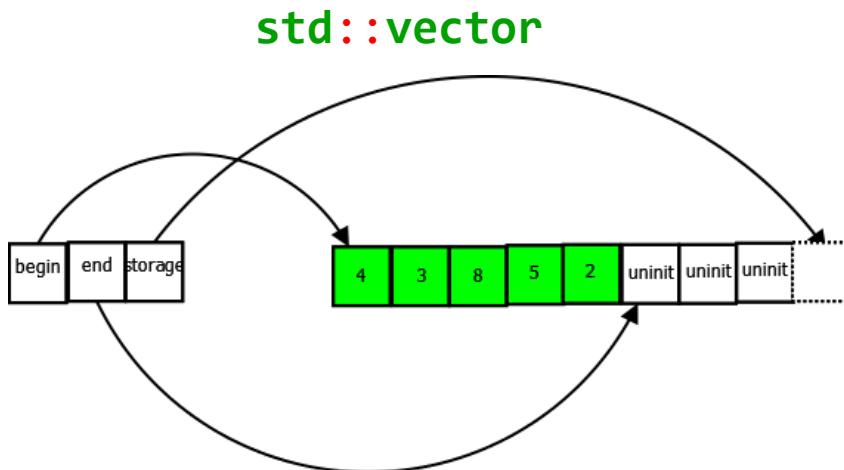
```
for (auto it = nbr.begin(); it != nbr.end(); )
{
    if (*it % 2 == 0)
        it = nbr.erase(it);
    else
        ++it;
}

for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)
    std::cout << *it << " ";
```

Ce code supprime  
les éléments pairs

# Itérateurs, parcours, algos

- Le même code utilisateur peut fonctionner sur des « mécaniques » très différentes



# Itérateurs, parcours, algos

- En résumé les itérateurs fournissent un mécanisme **plus général** que [i] pour
  - être utilisables avec tous les conteneurs
  - servir d'interface de parcours (boucles)
  - servir d'interface avec certaines méthodes (erase / insert / find)
  - servir d'interface avec les algorithmes STL

```
std::vector<int> nbr{10, 5, 20, 15};  
std::sort(nbr.begin(), nbr.end());    Trier !  
  
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

5 10 15 20

# Itérateurs, parcours, algos

- *Et si je veux trier à l'envers ou parcourir les éléments en sens inverse ?*
- *Utiliser les reverse iterators qui s'obtiennent en préfixant par r :*

```
std::vector<int> nbr{10, 5, 20, 15};  
std::sort(nbr.rbegin(), nbr.rend()); Tri inverse !  
for (auto it = nbr.cbegin(); it!=nbr.cend(); ++it)  
    std::cout << *it << " ";
```

20 15 10 5

- *std::sort est en moyenne log-linéaire  $O(N \log N)$  trier  $10^6$  entiers lui prend environ  $20ms$  à  $1GHz$*   
*Le tri bulle que vous savez coder est  $O(N^2)$  il prendrait  $10^{12}$  étapes, environ  $15 minutes$  !*

# Itérateurs, parcours, algos

- *Et si je veux trier des éléphants ?*
- *Il faudra fournir à l'algorithme un moyen de comparer 2 objets de type Elephant*
- *Soit en surchargeant operator<*
- *Soit en passant une fonction en paramètre*
- *Soit en passant un « foncteur » en paramètre*
- *Soit en utilisant une fonction lambda anonyme ...*
- *Voir lien ci dessus*
- *Dans tous les cas il faudra payer le prix de la permutation mémoire d'objets lourds. Il est préférable si possible de permuter des pointeurs*

# Itérateurs, parcours, algos

- *Et si je veux juste parcourir les éléments et que je trouve la syntaxe des itérateurs trop lourde ?*
- *Utiliser la syntaxe « range-based for loop »*

```
std::vector<int> nbr{5, 10, 15, 20};
```

```
for (auto elem : nbr)           elem est une copie
    std::cout << elem << " "; de chaque élément
```

5 10 15 20

```
for (auto& elem : nbr)         elem est une référence
    elem *= 2;                  de chaque élément
```

10 20 30 40

```
for (const auto& elem : nbr)   elem est une référence
    std::cout << elem << " "; constante de chaque élément
```

- *C'est chic !*

# COURS 7

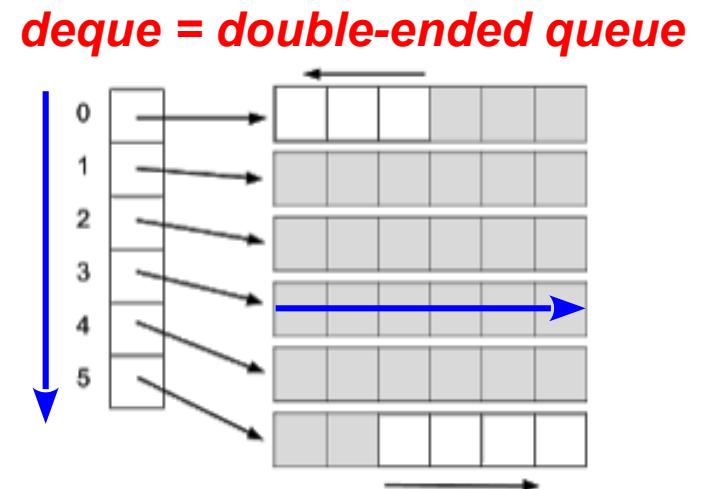
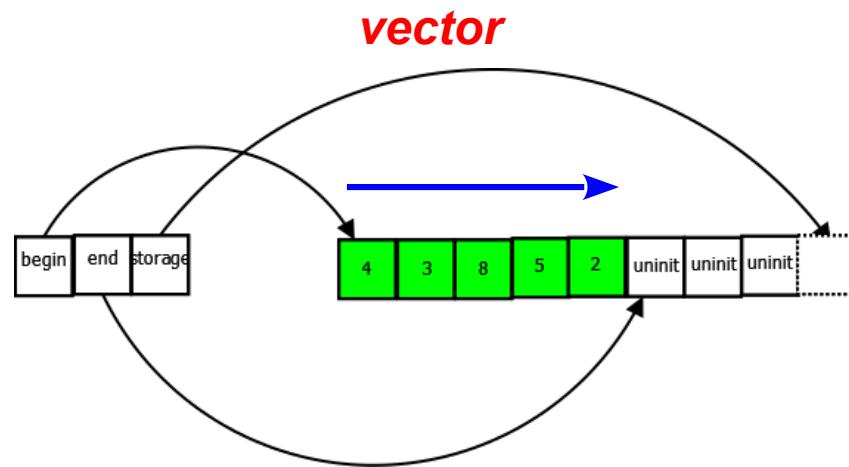
- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) **Conteneurs séquentiels**
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Conteneurs séquentiels



# Conteneurs séquentiels

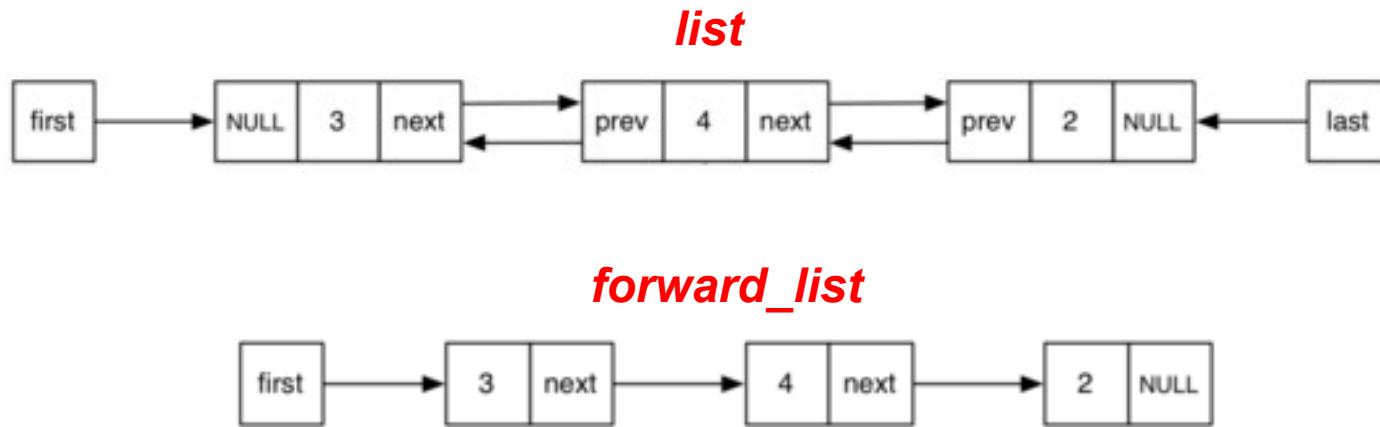
- Les conteneurs « séquentiels » correspondent aux structures de données linéaires (1D)



- Les conteneurs séquentiels **vector** et **deque** sont organisés de façon **contiguë en mémoire** directement (vector) ou avec *indirection* (deque)  
=> ils disposent d'un **accès "aléatoire"** en [i] efficace en  $O(1)$

# Conteneurs séquentiels

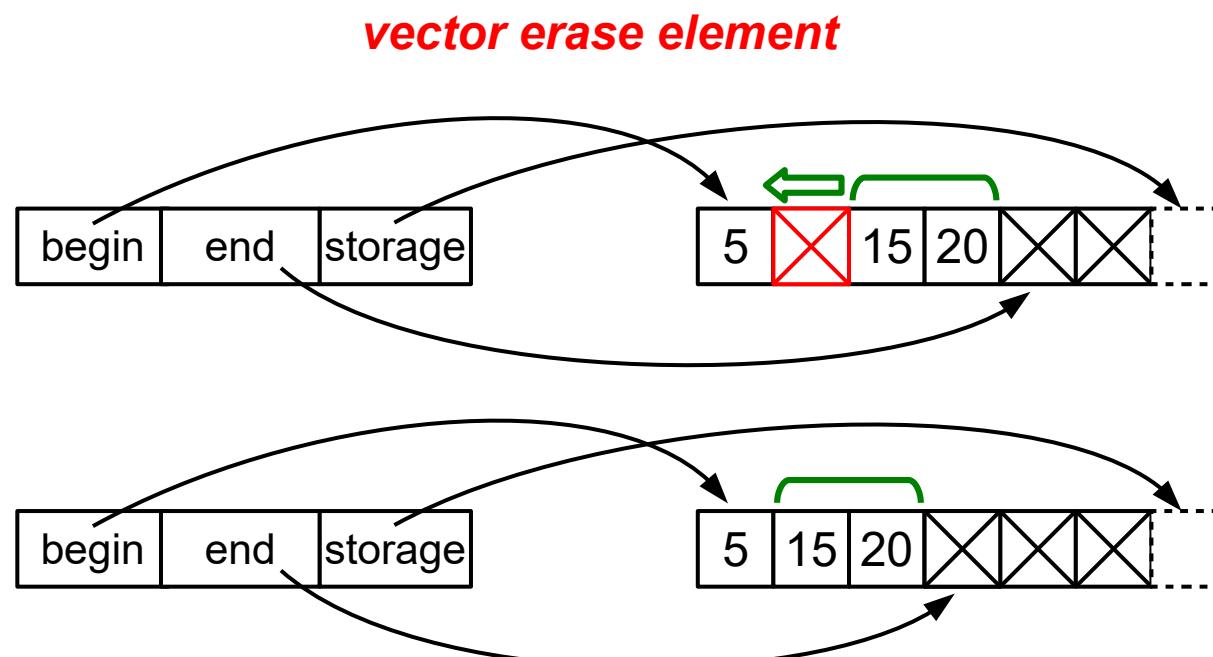
- Les conteneurs « séquentiels » correspondent aux structures de données linéaires (1D)



- Les conteneurs séquentiels *list* et *forward\_list* relient les éléments par chaînage (pointeurs)  
Pour accéder à un élément il faut parcourir  
=> ils ne disposent pas d'un accès "aléatoire"  
il n'y a pas d'accès en [i]

# Conteneurs séquentiels

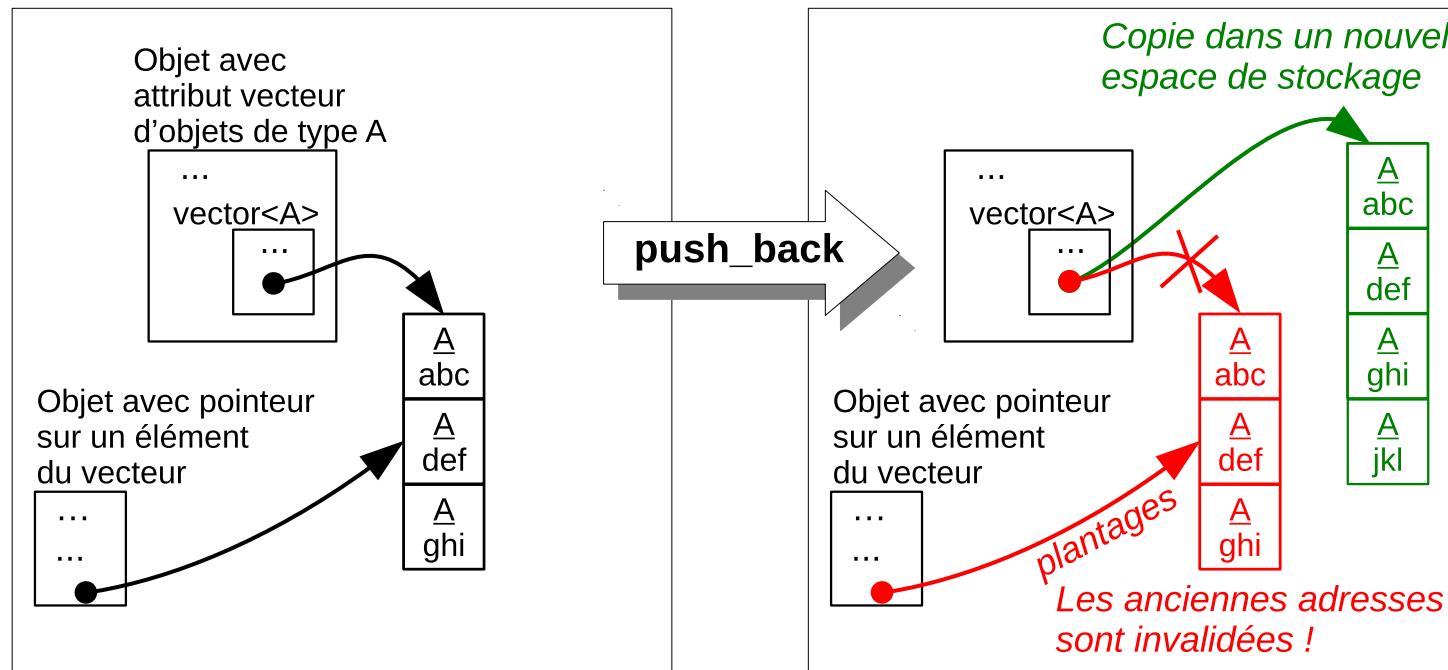
- Les conteneurs séquentiels contiguës **vector** et **deque** ne stockent **pas** les éléments à des emplacements **stables** : *insert* et *erase* peuvent bouger les éléments
- Les éléments *ne doivent pas être pointés* !



# Conteneurs séquentiels

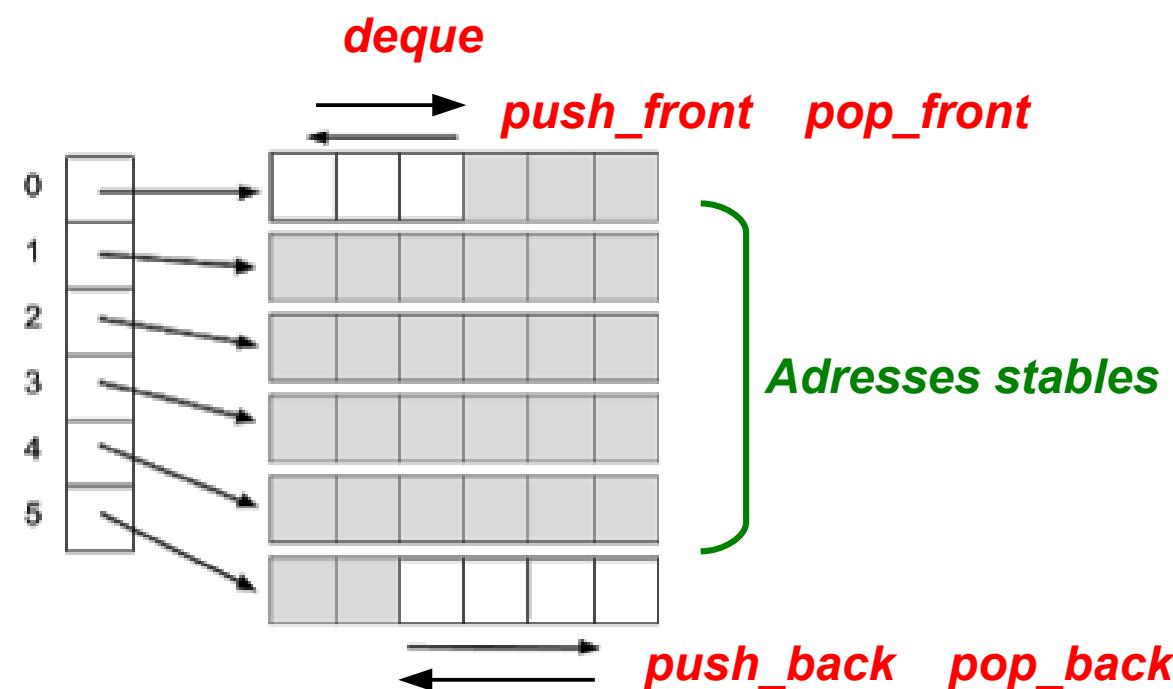
- Les conteneurs séquentiels contiguës **vector** et **deque** ne stockent **pas** les éléments à des emplacements **stables** : *insert* et *erase* peuvent bouger les éléments
- Les éléments *ne doivent pas être pointés* !

## *vector add element*



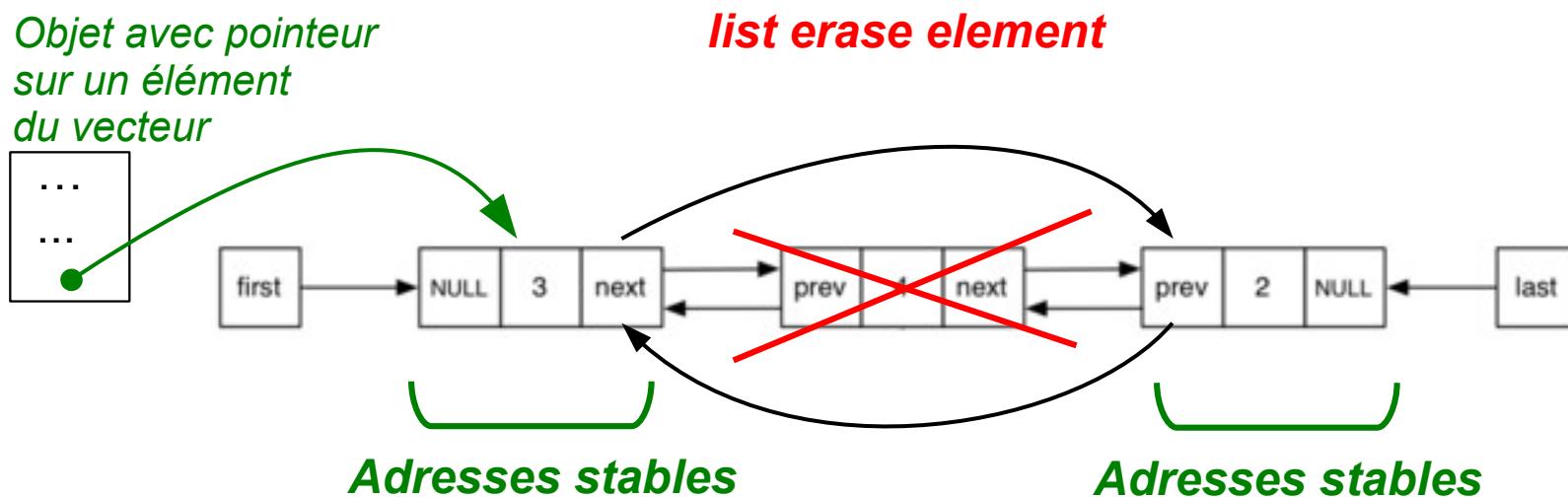
# Conteneurs séquentiels

- Les conteneurs séquentiels contiguës **vector** et **deque** ne stockent **pas** les éléments à des emplacements **stables** : *insert* et *erase* peuvent bouger les éléments
- Exception : **deque** avec ajout/retrait tête/queue



# Conteneurs séquentiels

- Les conteneurs séquentiels non contiguës ***list*** et ***forward\_list*** stockent les éléments à des emplacements **stables** : *insert* et *erase* ne bougent pas les éléments
- Les éléments peuvent être pointés !



# Conteneurs séquentiels

- *Le hardware (processeur/mémoire) préfère les données contiguës : ça va plus vite*
- ***Si il n'y a pas de contraintes fortes :***
  - *Pas ou peu d'insertions/délétions*
  - *Et/ou peu d'éléments ( $N$  petit)*
  - *Pas de besoin de stabilité des adresses*
- ***alors le choix « par défaut » est le vector***
- *Les autres conteneurs séquentiels présentent d'autres profils d'utilisation, `forward_list` stable, léger mais parcours que dans un sens etc...*

# Conteneurs séquentiels

- Si on peut connaître à l'avance le nombre d'éléments qui sera dans un vecteur alors il est préférable de le déclarer à cette taille

```
/// Réserver 10 cases. Attention (10) pas {10} !
std::vector<int> impairs(10);
```

*Pré-allouer, préférable si possible*

```
/// Remplir directement dans les cases qui existent
for (size_t i=0; i<impairs.size(); i++)
    impairs[i] = 2*i+1;
```

```
for (const auto& elem : impairs)
    std::cout << elem << " ";
```

1 3 5 7 9 11 13 15 17 19

```
/// Vecteur initial vide
std::vector<int> impairs;
```

```
/// Remplir avec des push_back
for (int i=0; i<10; i++)
    impairs.push_back(2*i+1);
```

```
for (const auto& elem : impairs)
    std::cout << elem << " ";
```

*push\_back dans vecteur vide  
Ça marche et c'est commode  
mais ça impose des ré-allocations*

1 3 5 7 9 11 13 15 17 19

# Conteneurs séquentiels

- Si on peut connaître à l'avance le nombre d'éléments qui sera dans un vecteur alors il est préférable de le déclarer à cette taille

```

/// Réserver 10 cases. Attention (10) pas {10} !
std::vector<int> impairs(10);

/// Remplir directement dans les cases qui existent
for (size_t i=0; i<impairs.size(); i++)
    impairs[i] = 2*i+1;

for (const auto& elem : impairs)
    std::cout << elem << " ";

```

1 3 5 7 9 11 13 15 17 19

*// Vecteur initial vide*

```

std::vector<int> impairs; CRASH : Attention à ne pas tout mélanger !

```

```

/// Remplir avec des push_back
for (int i=0; i<10; i++)
    impairs.push_back(2*i+1);

```

```

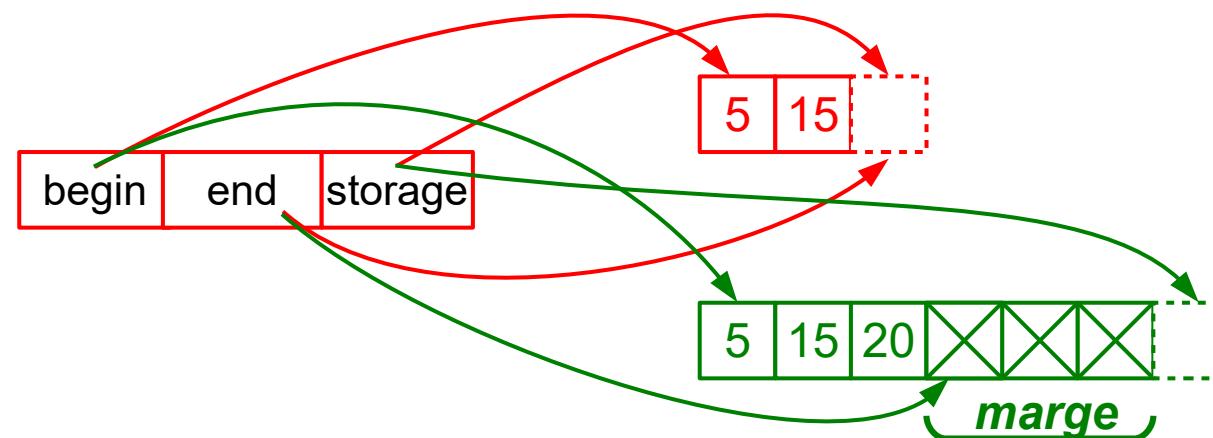
for (const auto& elem : impairs)
    std::cout << elem << " ";

```

# Conteneurs séquentiels

- Sinon on remplit avec `push_back` quand on ne peut pas faire autrement
- La « complexité en temps amorti » est  **$O(1)$  par élément ajouté avec `push_back`**

`push_back` => ré-allocation



**Mais il n'y a pas une ré-allocation à chaque `push_back` ! L'augmentation de la taille du vecteur se fait de façon exponentielle, par exemple 2, 4, 8 ...**  
**Quand on arrive à 1024 élément stockés on a copié  $2+4+8+\dots+512=1023$  éléments**  
**Donc pour stocker  $N$  éléments avec `push_back` on a fait environ  $2N$  opérations :  $2N$  opérations pour  $N$  éléments → proportion de  $2N/N = 2 = \text{temps constant} = O(1)$**

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) **Piles et files**
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

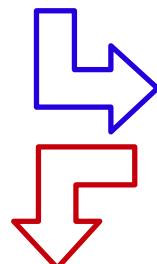
# Piles et files



# Piles et files

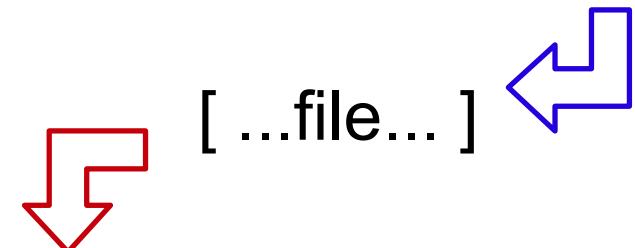
- Les **piles** et **files** sont des conteneurs qui imposent des **protocoles stricts et restreints** sur l'ordre d'accès aux éléments stockés
- Pas d'itérateurs : pas de parcours !  
Récupérer les données → les consommer

**Pile = std::stack**  
*LIFO Last In First Out*



[ ...pile... ]

**File = std::queue**  
*FIFO First In First Out*



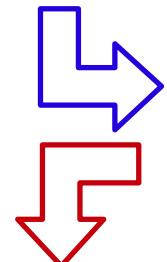
[ ...file... ]

# Piles et files

- Les **piles** et **files** sont des conteneurs qui imposent des **protocoles stricts et restreints** sur l'ordre d'accès aux éléments stockés
- Pas d'itérateurs : pas de parcours !  
Récupérer les données → les consommer: **pop** !

**Pile = std::stack**  
*LIFO Last In First Out*

**empiler = push**



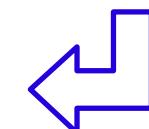
**sommet = top**  
[...pile...]

**dépiler = pop**



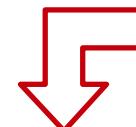
**File = std::queue**  
*FIFO First In First Out*

**enfiler = push**



**tête = front**

[...file...]



**queue = back**

**défiler = pop**

# Piles et files

```
#include <stack>
#include <iostream>

int main() pile
{
    std::stack<int> s;

    s.push( 2 );
    s.push( 6 );
    s.push( 51 );

    std::cout << s.size() << " elements on stack\n";
    std::cout << "Top element: "
        << s.top()           // Leaves element on stack
        << "\n";
    std::cout << s.size() << " elements on stack\n";
    s.pop();
    std::cout << s.size() << " elements on stack\n";
    std::cout << "Top element: " << s.top() << "\n";

    return 0;
}
```

Source : cppreference

```
3 elements on stack
Top element: 51
3 elements on stack
2 elements on stack
Top element: 6
```

# Piles et files

- *Les **piles** et **files** sont des conteneurs qui sont à la base de nombreux algorithmes permettant de traiter les structures de données non séquentielles, en particulier les **arbres** et les **graphes** : second semestre =)*

**Pile = std::stack**  
*LIFO Last In First Out*

Parcours en profondeur d'abord  
Gestion de tâches, sous-tâches...  
Exemple : appels de sous-programmes  
Revenir en arrière - *backtracking* - pour explorer des alternatives  
Exemple : Undo/Redo

**File = std::queue**  
*FIFO First In First Out*

Parcours en largeur d'abord  
Situations de communication entre processus producteur et consommateur asynchrones  
Exemple : gestionnaire d'événement  
Accès à des ressources partagées  
Exemple : file d'impression

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) **Conteneurs ensemblistes : set**
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Conteneurs ensemblistes : set



# Conteneurs ensemblistes : set

- Les conteneurs « ensemblistes » **set** et **unordered\_set** sont des conteneurs utilisés quand on veut souvent savoir si une **valeur** appartient à un **ensemble** de valeurs.
- Ils vont ajouter/enlever/(re)trouver des valeurs **efficacement**
- Ils vont pouvoir servir de dictionnaire...
- Méthode **find** pour **set** :  **$O(\log N)$**
- Méthode **find** pour **unordered\_set** :  **$O(1)$**
- Fonction **find** pour **vector** & séquentiels :  **$O(N)$**   
L'algo pour trouver est de tester 1 par 1 !

# Conteneurs ensemblistes : set

- **set** utilise un arbre binaire de recherche
- **unordered\_set** utilise une table de hachage
  - Voir chapitres G et H
- Exemple d'utilisation en situation réelle : dans la classe **Svgfile** utilisée en TP on veut éviter d'ouvrir plusieurs fois le même fichier, un attribut « static » (variable globale de classe nous y reviendrons) contiendra l'**ensemble** des noms de fichiers en cours d'utilisation...

```
// Pour éviter les ouverture multiples
static std::set<std::string> s_openfiles;
```

ligne 44 svgfile.h

# Conteneurs ensemblistes : set

- *Exemple montrant l'utilisation de find*
- *Si la valeur demandée existe dans le conteneur find retourne l'itérateur sur cet élément sinon il retourne l'itérateur de fin*

```
#include <iostream>          Source : cppreference
#include <set>

int main()
{
    std::set<int> example = {1, 2, 3, 4};

    auto search = example.find(2);
    if (search != example.end()) {
        std::cout << "Found " << (*search) << '\n';
    } else {
        std::cout << "Not found\n";
    }
}
```

Found 2

# Conteneurs ensemblistes : set

- Autre exemple montrant les méthodes insert (ajout à l'ensemble) et erase (enlever)

```
void check(const std::set<int>& ensemble, int val)
{
    auto trouve = ensemble.find(val);
    if (trouve!=ensemble.end())
        std::cout << val << " est dans l'ensemble" << std::endl;
    else
        std::cout << val << " n'est pas dans l'ensemble" << std::endl;
}

int main()
{
    std::set<int> nbr;

    nbr.insert(5);
    check(nbr, 3);
    nbr.insert(3);
    check(nbr, 3);
    nbr.erase(3);
    check(nbr, 3);
}
```

3 n'est pas dans l'ensemble  
 3 est dans l'ensemble  
 3 n'est pas dans l'ensemble

# Conteneurs ensemblistes : set

- **set** marche avec tous les types comparables avec operator< ou foncteur less → chapitre G
- **unordered\_set** marche avec tous les types hachables (avec foncteur hash) → chapitre H
- Types basics *int, double... pointeurs... string* sont utilisables par défaut
- Pour avoir std::set<Ecureuil> il faudra dire au système comment les comparer (idem que pour les algos de tri)
- Pour avoir std::unordered\_set<Elephant> il faudra dire au système comment hacher un éléphant !

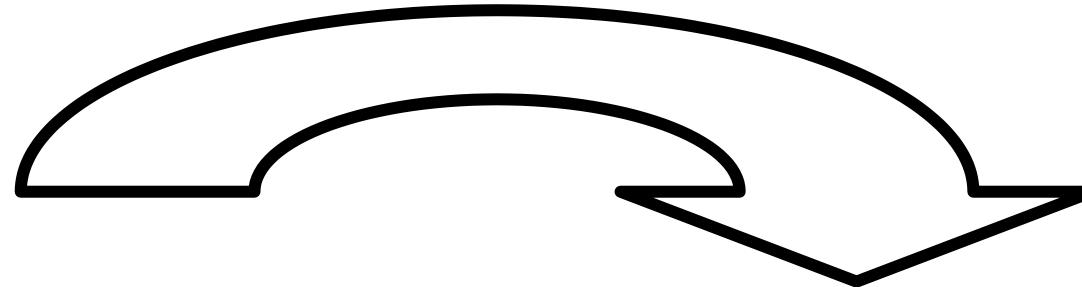
# Conteneurs ensemblistes : set

- **set** et **unordered\_set** garantissent l'unicité des valeurs qui leur sont ajoutées : on peut ajouter (insert) plusieurs fois la même valeur sans créer de doublon !
- Utiliser les versions **multiset** et **unordered\_multiset** si vous voulez des doublons !
- **set** est naturellement toujours trié : son parcours donnera les élément dans l'ordre croissant (selon la méthode de comparaison...) Le tri se fait directement à chaque insertion (insertion à la bonne place)
- **unordered\_set** n'est ni trié ni triable !

# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) **Conteneurs associatifs : map**
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Conteneurs associatifs : map



Zürich	143 km
Basel	114 km
Lausanne	116 km
Bern	24 km

# Conteneurs associatifs : map

- **map et unordered\_map** sont des conteneurs qui contiennent des paires **clé-valeur (key-value)**
- Ils se déclarent avec 2 paramètres de type :  
`std::map<K, V>`
  - K est le type clé  
même contraintes que set & unordered\_set
  - V est le type valeur  
besoin constructeur par défaut pour accès [key]
- Un conteneur associatif permet de retrouver très **efficacement** la valeur associée à une clé **O(log N)** pour map, **O(1)** pour unordered\_map

# Conteneurs associatifs : map



- Exemple avec une *map* qui associe un entier(valeur) à une chaîne(clé) : `std::map<std::string, int>`
- Les paires sont rangées dans une struct générique `std::pair` avec attribut **first** (clé) et **second** (valeur)

```
/// Déclaration avec initialisation
std::map<std::string, int> asso
{
    {"Zürich", 143},
    {"Basel", 114},
    {"Lausanne", 116},
    {"Bern", 24}
};
```

```
Basel -> 114
Bern -> 24
Lausanne -> 116
Zürich -> 143
```

```
/// Parcours par itérateur
for(auto it=asso.cbegin(); it!=asso.cend(); ++it)
    std::cout << it->first << " -> " << it->second << std::endl;
```

```
/// Parcours par "range-based for loop" (même résultat)
for(const auto& elem : asso)
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;
```

# Conteneurs associatifs : map

- On peut appeler explicitement la méthode `insert` ou utiliser la notation accès direct par [clé]
- Noter que le conteneur `map` fait une insertion triée dans l'ordre des clés (et non dans l'ordre des insert)

```

/// Déclaration avec remplissage ultérieur
std::map<std::string, int> asso;

/// Remplissage : noter la syntaxe make_pair
asso.insert(std::make_pair("Zürich", 143));

/// Remplissage : forme courte
asso.insert({"Basel", 114});
// Attention ceci ne passe pas
// asso.insert("Basel", 114);

/// Remplissage : forme directe
asso["Lausanne"] = 116;
asso["Bern"] = 24;

/// Parcours par "range-based for loop"
for(const auto& elem : asso)
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;

```

```

Basel -> 114
Bern -> 24
Lausanne -> 116
Zürich -> 143

```

# Conteneurs associatifs : map

- Attention avec la notation accès direct par [clé] le seul fait de parler d'une clé créer une entrée !
- Ça ne plante pas, mais c'est rarement bon signe...

```

/// Accès direct par clé en lecture et écriture
std::cout << asso["Bern"] << std::endl;
asso["Bern"] = 25;
std::cout << asso["Bern"] << std::endl;
++asso["Bern"];
std::cout << asso["Bern"] << std::endl;

/// Si la clé n'existe pas on a une valeur par défaut
/// Surprise un accès en lecture a ajouté un élément !
std::cout << asso["Mexico"] << std::endl;

for(const auto& elem : asso)
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;

```

24
25
26
0
Basel -> 114
Bern -> 26
Lausanne -> 116
Mexico -> 0
Zürich -> 143

# Conteneurs associatifs : map

- *La fête est gâchée ! L'accès direct par [clé] est une belle syntaxe mais il faut gérer les aléas...*
- *Donc en général on doit se rappeler qu'une clé peut ne pas exister (et qu'il vaut mieux le savoir)*

```
/// l'accès avec [clé] est sympa mais dangereux ! Alternative...
auto trouve = asso.find("Tokyo");
if ( trouve!=asso.end() )
    std::cout << trouve->first << " -> " << trouve->second << std::endl;
else
    std::cout << "Tokyo pas trouvé" << std::endl;

trouve = asso.find("Lausanne");
if ( trouve!=asso.end() )
    std::cout << trouve->first << " -> " << trouve->second << std::endl;
else
    std::cout << "Lausanne pas trouvé" << std::endl;
```

Tokyo pas trouvé  
Lausanne -> 116

# Conteneurs associatifs : map

- Enlever des éléments ne pose pas de problème...  
*Vérifier de ne pas utiliser un itérateur qui vaut end() !*
- L'objet valeur associé est détruit. Si la valeur est un pointeur c'est le pointeur qui est détruit, pas le pointé.

```

/// Effacer par itérateur
trouve = asso.find("Bern");
if ( trouve!=asso.end() )
    asso.erase(trouve);

/// Effacer directement
asso.erase("Mexico");

/// Effacer directement
/// une clé inexistante = aucune conséquence !
asso.erase("Sidney");

/// Après les effacements
for(const auto& elem : asso)
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;

```

Basel	->	114
Lausanne	->	116
Zürich	->	143

# Conteneurs associatifs : map

- **map** et **unordered\_map** s'utilisent pratiquement de la même façon (même interface de base)
- **unordered\_map** ne donne aucune garantie d'ordre dans la séquence de parcours : ce n'est ni l'ordre d'ajout des éléments ni un ordre naturel
- **unordered\_map** peut être plus rapide pour des grosses maps mais ça dépend de nombreux facteurs (voir implementations chapitres G et H)  
Il faut faire des tests pour vraiment savoir

$O(\log N)$  de **map** donne des **bonnes performances**

$$\log_2 10^3 \approx 10$$

$$\log_2 10^6 \approx 20$$

$$\log_2 10^9 \approx 30$$

# Conteneurs associatifs : map

- *Du moment qu'il est comparable (operator<) ou hachable n'importe quel type clé est possible*
- **std::map<Ecureuil, Elephant>**  
À chaque écureuil on associe un éléphant  
(indiquer au système operator< entre écureuils)
- **std::unordered\_map<Elephant, Ecureuil>**  
À chaque éléphant on associe un écureuil  
(indiquer au système le hachage d'éléphant)
- *Mais le plus souvent on utilise un type clé de type-valeur (au sens value-type, voir cours 5)*  
**std::map<Date, std::string> saints;**

# Conteneurs associatifs : map

- Autre exemple (atypique)

```
std::map<double, std::string> quoi;

quoi[3.1413] = "entre 3.141 et 3.142 ?";
quoi[3.14] = "Moins que Pi";
quoi[3.1411] = "Combien de choses ";
quoi[3.15] = "Plus que Pi";
quoi[3.141] = "Moins que Pi";
quoi[3.1412] = "peut-on ranger ";
quoi[3.142] = "Plus que Pi";

/// Parcours par "range-based for loop"
for(const auto& elem : quoi)
    std::cout << elem.first << " -> " << elem.second << std::endl;
```

3.14 -> Moins que Pi  
 3.141 -> Moins que Pi  
 3.1411 -> Combien de choses  
 3.1412 -> peut-on ranger  
 3.1413 -> entre 3.141 et 3.142 ?  
 3.142 -> Plus que Pi  
 3.15 -> Plus que Pi

# Conteneurs associatifs : map

- *Les conteneurs associatifs trouvent un nombre considérable d'application en programmation*
- *Parmi les exemples d'usage : la sérialisation*
- *Sérialiser = transformer des données RAM en séquence d'octets pour sauvegarde fichier ou stockage base de données ou transfert réseau...*
- *Le problème : les objets des types-entités se désignent réciproquement par pointeurs, et les pointeurs ne se rechargent pas !*
- *Une solution possible: associer un int à chacun !  
`std::map<Elephant*, int>`  
et sauver ces indices réciproques*

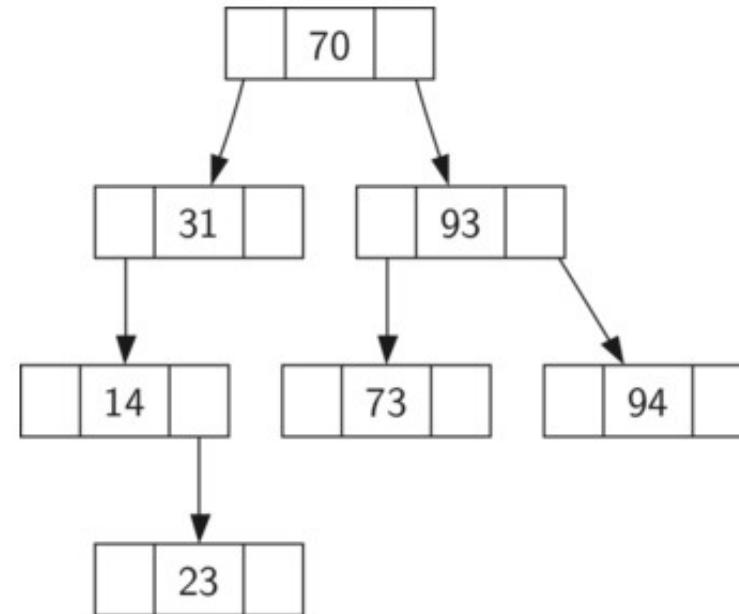
# COURS 7

- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) **Arbre Binaire de Recherche**
- H) Table de hachage

# Arbre Binaire de Recherche



# Arbre Binaire de Recherche

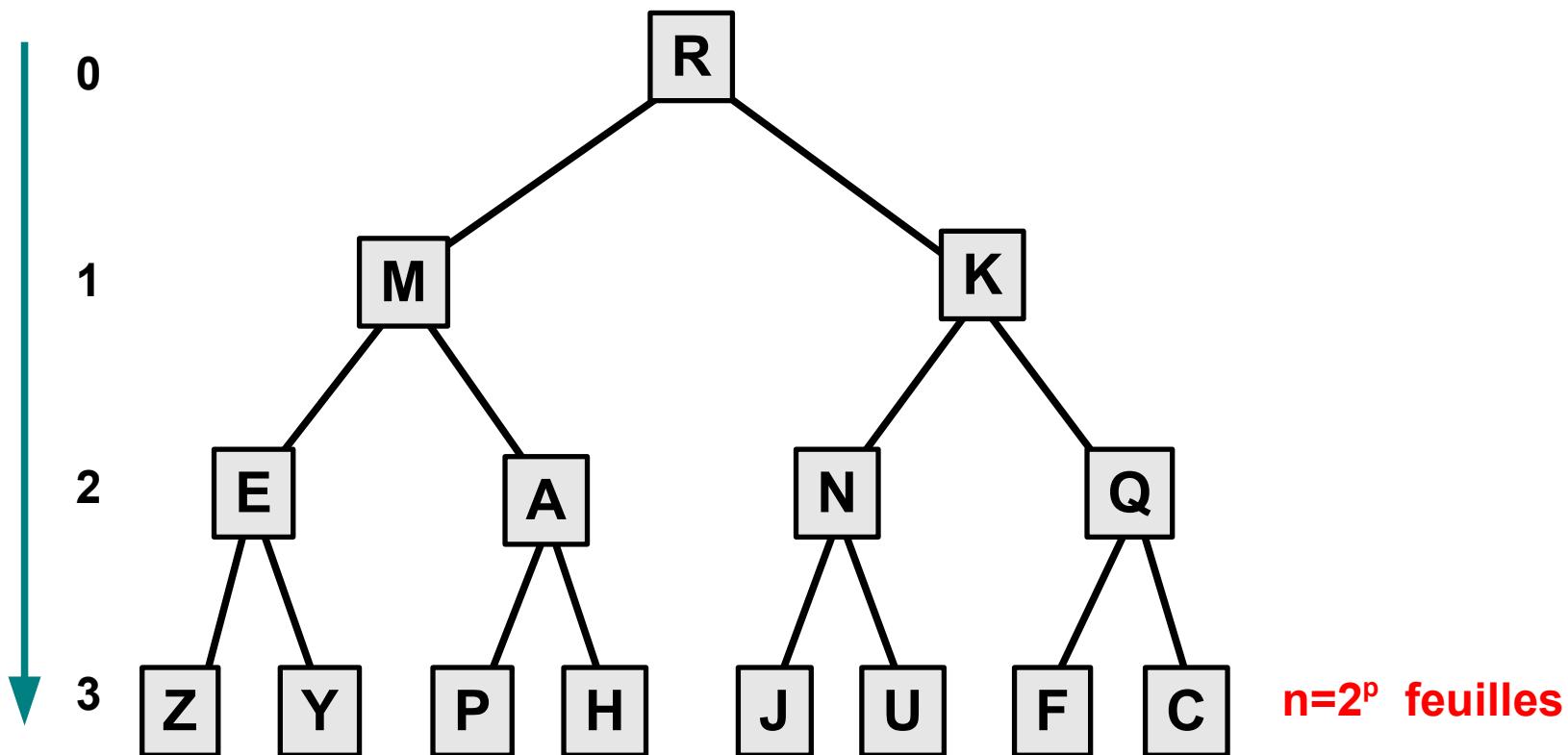


- *set et map utilisent une structure de donnée arbre binaire de recherche*
- *set y stocke juste une clé*
- *map y stocke une paire clé-valeur*

# Arbre Binaire de Recherche

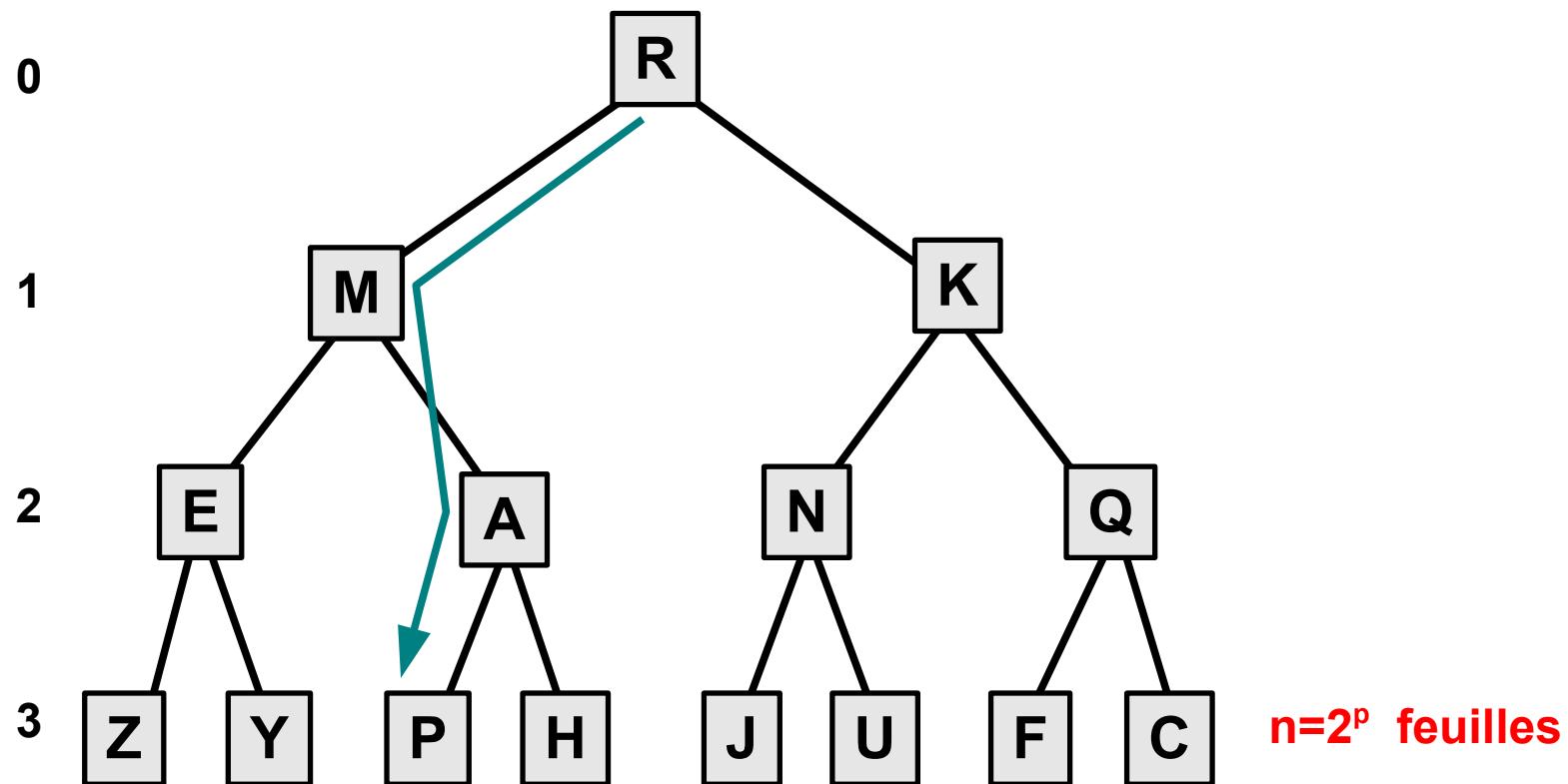
- Caractéristiques des arbres binaires équilibrés : on peut atteindre une feuille parmi  $n=2^p$  en  $p$  étapes

profondeur  $p$



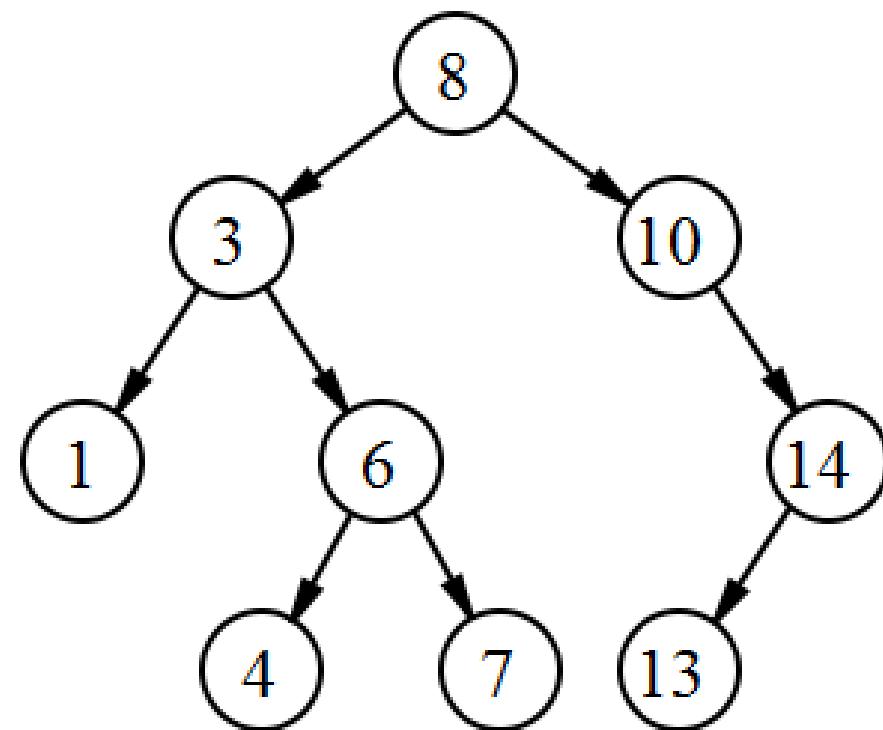
# Arbre Binaire de Recherche

- Caractéristiques des arbres binaires équilibrés : on peut atteindre une feuille parmi  $n=2^p$  en  $p$  étapes
- Un accès à un élément parmi  $n$  est efficace  $p=\log_2 n$



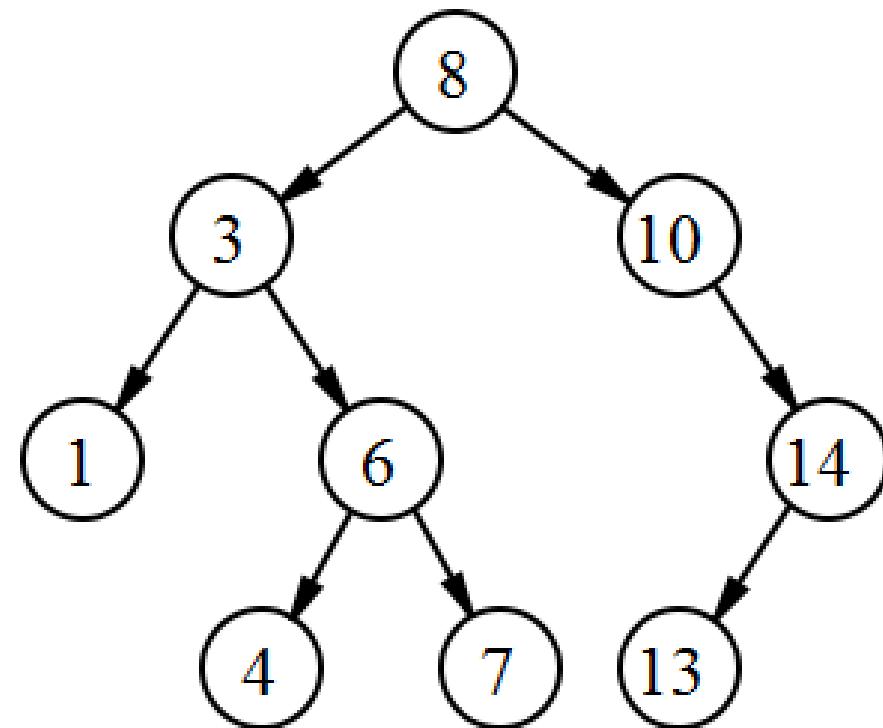
# Arbre Binaire de Recherche

- **Arbre Binaire de Recherche** : insertion triée efficace  
chaque nœud porte une valeur unique : clé du tri...



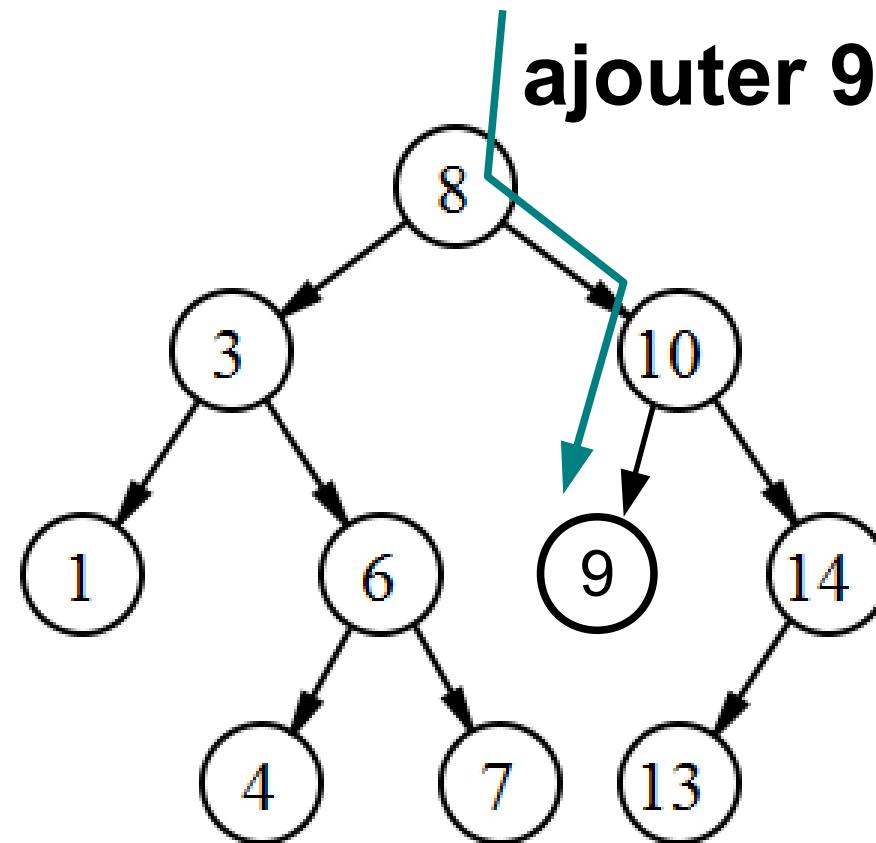
# Arbre Binaire de Recherche

- Arbre Binaire de Recherche : insertion triée efficace
- Propriété à vérifier : pour tout nœud
  - max(sous arbre gauche) < valeur du nœud
  - min(sous arbre droit) > valeur du nœud



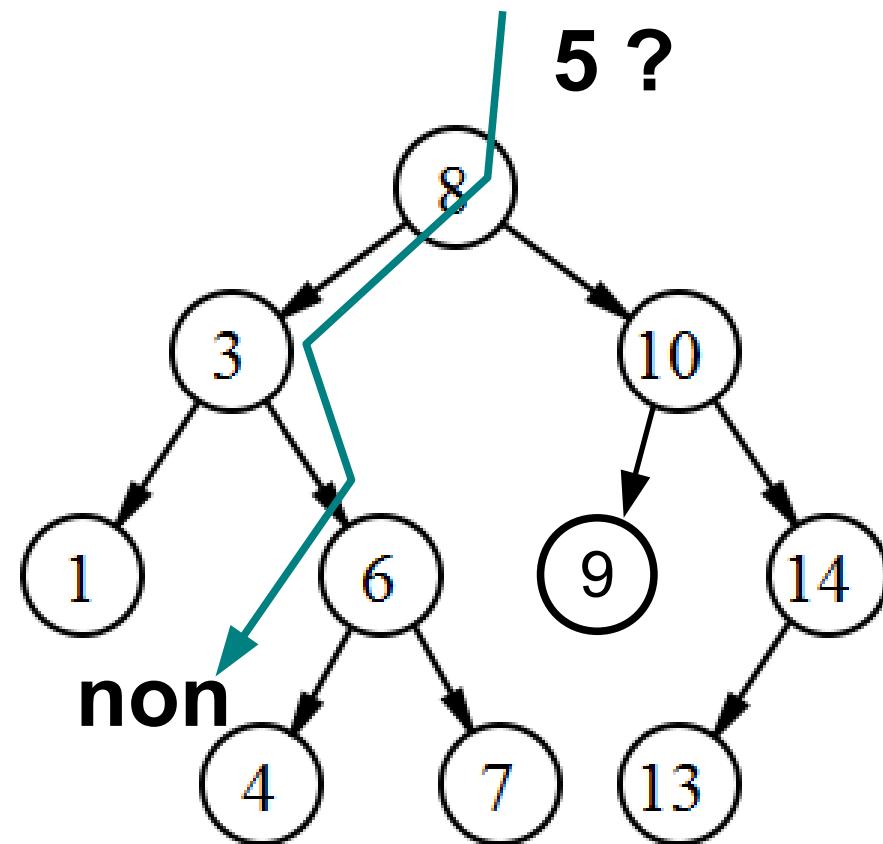
# Arbre Binaire de Recherche

- Pour **insérer** : parcours en  $\log_2 n \rightarrow$  efficace
- On aiguille à chaque niveau à gauche ou à droite selon la valeur rencontrée



# Arbre Binaire de Recherche

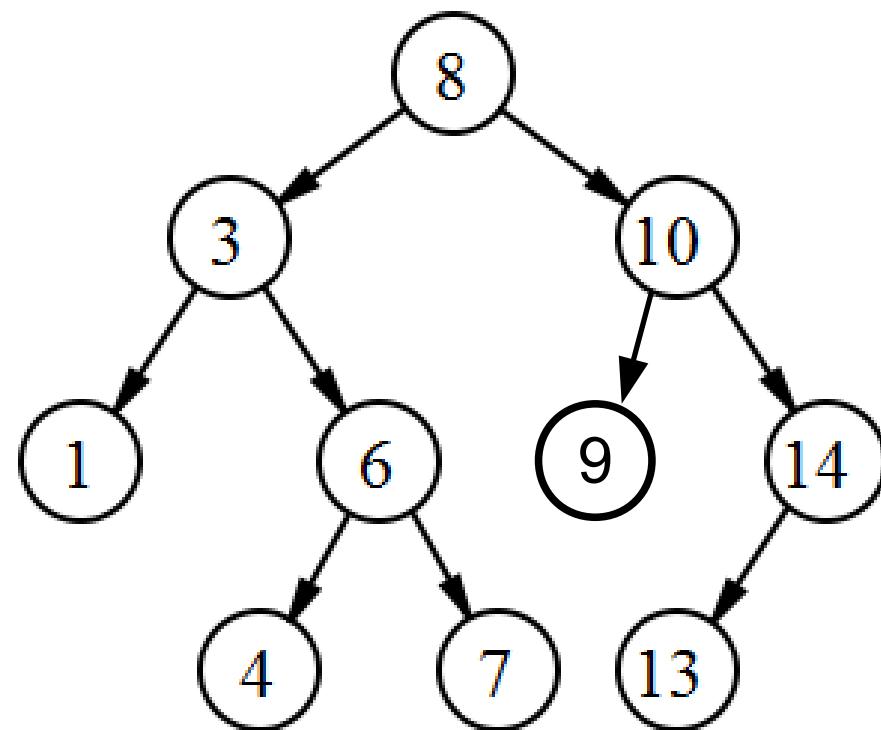
- Pour **rechercher** : parcours en  $\log_2 n \rightarrow$  efficace
- On aiguille à chaque niveau à gauche ou à droite selon la valeur rencontrée



# Arbre Binaire de Recherche

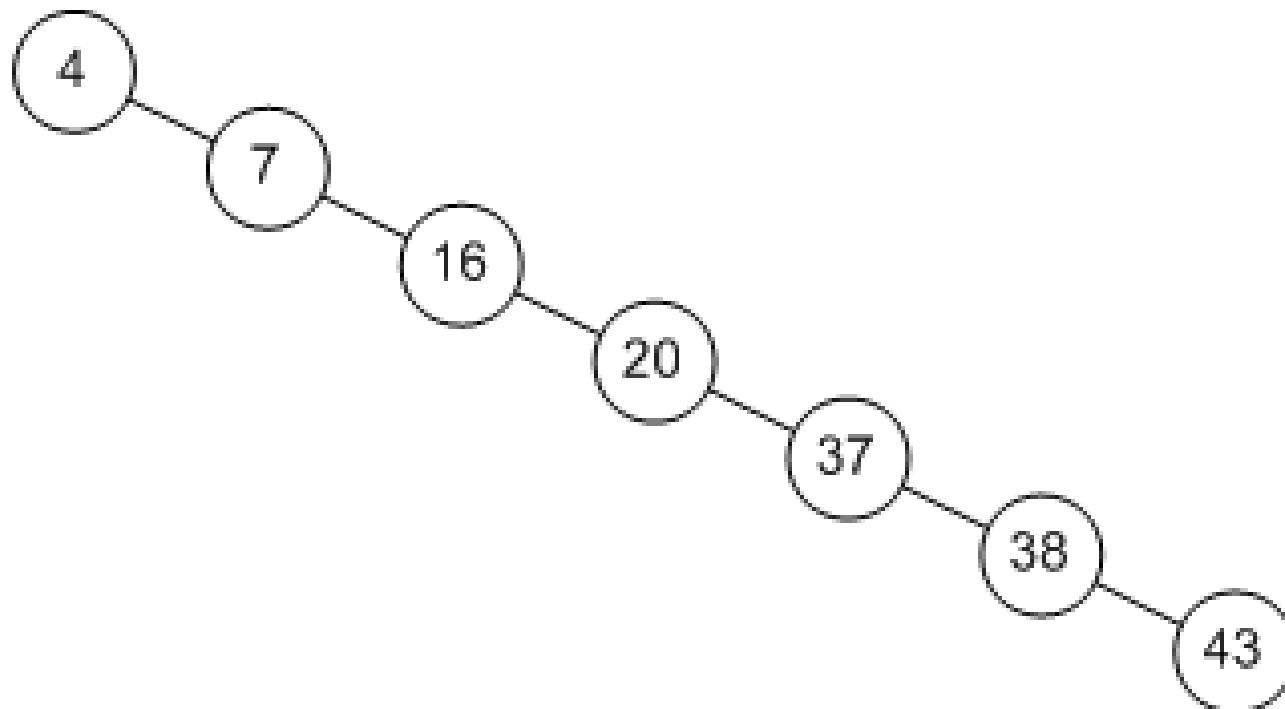
- On obtient tous les nœuds dans l'ordre trié en utilisant un parcours en profondeur infixé

1 3 4 6 7 8 9 10 13 14



# Arbre Binaire de Recherche

- L'insertion n'est efficace que si l'arbre binaire de recherche est équilibré



- Un mécanisme de ré-équilibrage efficace doit être utilisé au fur et à mesure des insertions ...

[Voir introduction de Wikipedia](#)

# COURS 7

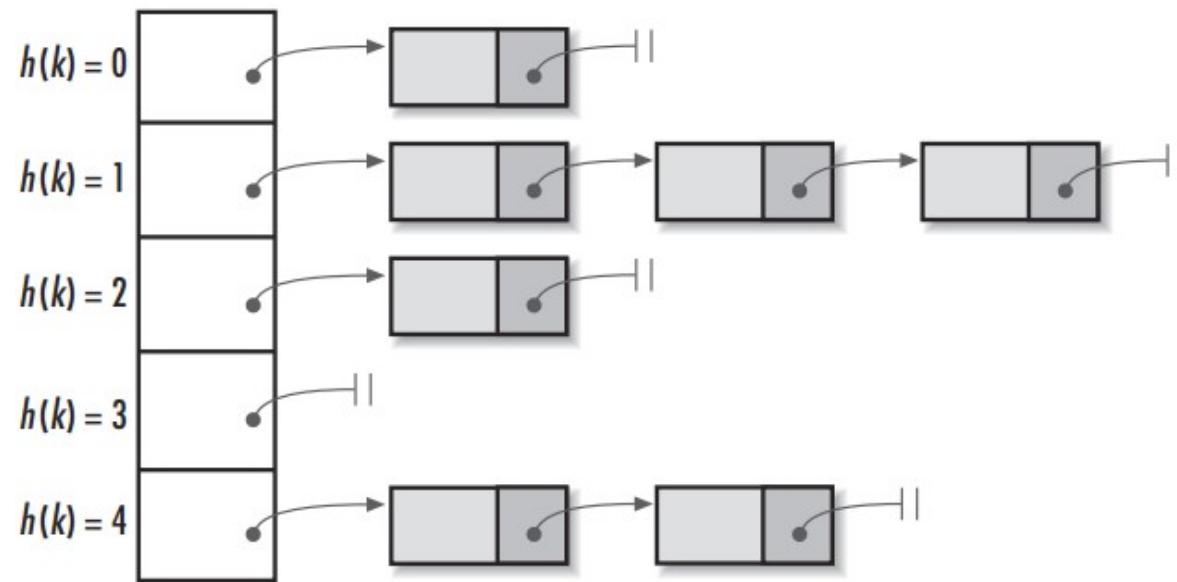
- A) Structures de données & STL
- B) Itérateurs, parcours, algos
- C) Conteneurs séquentiels
- D) Piles et files
- E) Conteneurs ensemblistes : set
- F) Conteneurs associatifs : map
- G) Arbre Binaire de Recherche
- H) Table de hachage

# Table de hachage



# Table de hachage

*Voir [introduction de Wikipedia](#)*



- **unordered\_set et unordered\_map utilisent une structure de donnée *table de hachage***
- **unordered\_set y stocke juste une clé**
- **unordered\_map y stocke une paire clé-valeur**